GO-2400M-PMCL

接続可能な画像処理装置・画像入力ボード

FVC07CLB, FVC07CLMF

サポートする機能

取り込みモード名称	対応カメラ機能名称	備考
(ファースト呼称)	対心カグノ放祀石が	ин <i>1</i> 5
ノーマル(通常)入力	露光モード オフ	露光時間はカメラコントロールソフトウェアか
		通信にて設定
トリガ入力	露光モード トリガ幅制御	露光時間はソフトウェア設定

留意事項

- カメラのモード設定はカメラリンク I/F を通して行われます。
- 指定のない設定項目については工場出荷設定で使用可能です。
- カメラメーカーの提供するカメラコントロールソフトウェアを使用するか、弊社ライブラリ製品に用意された通信用 API 等を使用して設定を行う必要があります。
- 本説明書とカメラメーカーが提供する取扱説明書に記載された通信仕様を参考に設定を行って下さい。通信用 API の詳細についてはライブラリ製品の説明書・ヘルプ等を参照して下さい。

詳細な設定方法およびカメラ仕様につきましては、株式会社ジェイエイアイコーポレーション(JAI)様より提供される、「取扱説明書 GO-2400M-PMCL GO-2400C-PMCL」を参照して下さい。

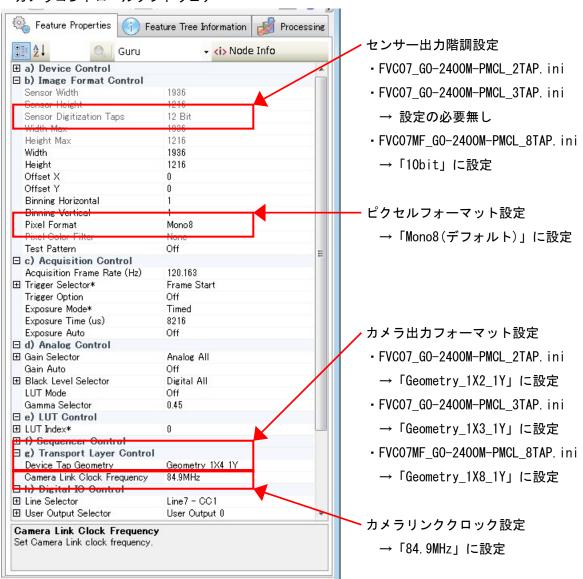
以下、メーカー提供のカメラコントロールソフトウェアを使用した場合の設定、及び、通信コマンドを示します。

なお、カメラコントロールソフトウェア「JAI Camera Control Tool」を使用する場合、デフォルト設定ではカメラの接続が出来ませんので、取扱説明書を参照して設定を行って下さい。

また、COMポート番号に関しましては、ボードの設定に合わせて下さい。

各モード共通の設定

・カメラコントロールソフトウェア



通信

コマンド	設定項目	設定
BA	ピクセルフォーマット設定	「0:Mono8(デフォルト)」に設定
TAGM	カメラ出カフォーマット設定	• FVCO7_GO-2400M-PMCL_2TAP. ini
		「1:Geometry_1X2_1Y」に設定
		• FVCO7_GO-2400M-PMCL_3TAP. ini
		「7:Geometry_1X3_1Y」に設定
		• FVCO7MF_GO-2400M-PMCL_8TAP. ini
		「5:Geometry_1X8_1Y」に設定
CLCF	カメラリンククロック設定	「0:84.85MHz」に設定

		• FVC07_G0-2400M-PMCL_2TAP. ini
		• FVC07_G0-2400M-PMCL_3TAP.ini
SDT	センサー出力階調設定 ※1	設定の必要無し
		• FVCO7MF_GO-2400M-PMCL_8TAP.ini
		「10:10bit」に設定

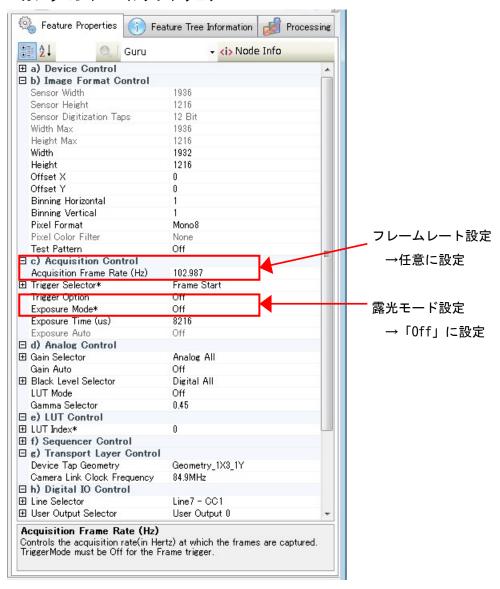
※1 センサー出力階調は、カメラ出力フォーマットが「Geometry_1X8_1Y」に設定されていなければ、 設定の変更ができませんのでご注意下さい。

また、カメラ出力フォーマットを「Geometry_1X8_1Y」以外に設定した場合、センサー出力階調は、自動的に「12:12bit」に設定されますのでご注意下さい。

取り込みモードに依存する設定

〇ノーマル入力の場合

・カメラコントロールソフトウェア



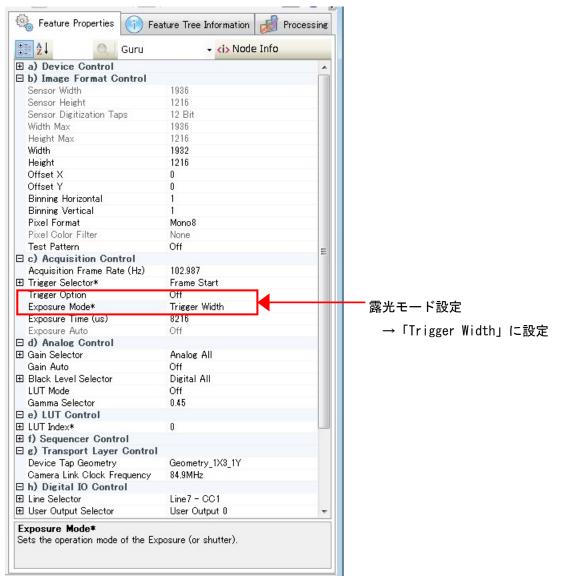
通信

コマンド	設定項目	設定
EM	露光モード設定	「0:0ff」に設定
AR	フレームレート設定 ※2	任意に設定「デフォルト:11961[us]」

※2 最速で取り込みを行う場合、カメラ出力フォーマットが「Geometry_1X2_1Y」の場合は「15629」、「Geometry_1X3_1Y」の場合は「9710」、「Geometry_1X8_1Y」の場合は「6038」に設定する必要があります。

〇トリガ入力の場合

・カメラコントロールソフトウェア



通信

コマンド	設定項目	設定
EM	露光モード設定	「2:TriggerWidth」に設定