

# 画像処理ライブラリ



## WIL-Builder チュートリアル (Ver3.0.0 以降対応)

☆第3版☆

(株)ファースト

(株) ファーストは、同社が提供していない装置における同社製ソフトウェア・ハードウェアの使用または信頼性についてはいかなる責任も負いません。 (株) ファーストは本書で記載されているソフトウェア・ハードウェアの内容、商品価値、又は特定の使用目的に対する責任に対して明示又は默示に関わらずいかなる保証も行いません。

本書の内容は、予告なしに変更することがあります。内容の変更について、(株) ファーストはいかなる責任も負いません。本書あるいは関連ソフトウェアにおける誤りから生じる損害について、(株) ファーストはいかなる責任も負いません。

本書の内容の一部または全部を転載することは固くお断りします。

## 御注意

- ◎ Microsoft, Windows, Visual Studio, Visual C++, Visual C#, Visual Basic は、米国 Microsoft Corporation の登録商標です。
- ◎ .NET は、米国 Microsoft Corporation の商標です。
- ◎ Windows XP は、米国 Microsoft Corporation の商品名です。
- ◎ Windows Vista は、米国 Microsoft Corporation の登録商標です。
- ◎ Windows 7 は、米国 Microsoft Corporation の登録商標です。
- ◎ Intel, MMX, Pentium は、米国 Intel Corporation の登録商標です。
- ◎ その他、文中における会社名、商品名は各社の登録商標または商標です。
- ◎ 文中では 商標シンボル((R)、(TM)、(C) 等)の表記は省略致します。

1 . はじめにお読みください	1
1.1 本ドキュメントについて	1
1.2 関連ドキュメントについて	1
2 . 基本操作編	2
2.1 画像を入力してみよう	3
2.1.1 カメラからの画像入力	3
2.1.2 ファイルからの画像入力	5
2.2 簡単な画像処理をしてみよう	7
2.3 処理範囲を設定してみよう	10
3 . 実践編	12
3.1 2値プローブ解析を設定してみよう	12
3.1.1 2値プローブ解析	12
3.1.2 結果の表示等	14
3.1.3 2値プローブ解析結果を利用してみよう	17
3.1.4 プローブ特徴量の取得	17
3.1.5 折れ線化	19
3.2 グレイサーチを設定してみよう	21
3.2.1 パタン登録	21
3.2.2 パタンの設定	23
3.2.3 サーチ実行	24
3.2.4 結果の表示等	26
3.3 ハフ検出を設定してみよう	29
3.3.1 エッジを抽出しよう。	29
3.3.2 抽出したエッジデータでハフ検出	31
3.3.3 2直線の交点	32
3.4 FPM2 特徴点応用マッチングを設定してみよう	36
3.4.1 パタン登録	37
3.4.2 パタンの設定	39
3.4.3 特徴点応用マッチング実行	40
3.4.4 結果の表示等	41
3.5 モルフォロジ演算を実行してみよう	47
3.5.1 モルフォロジの種類	47
3.5.2 任意の構造要素の生成	48
3.5.3 モルフォロジの実行	50
3.6 任意カーネルフィルタを設定してみよう	53
3.6.1 Data タブのカーネルオブジェクトの作成	53
3.6.2 Data タブのカーネルオブジェクトの参照	57
3.6.3 任意カーネルフィルタの実行	58
4 . 応用編	60

# 目 次

---

4. 1 配列走査について	60
4. 2 ループ処理について	61
4. 3 条件分岐について	62
5. FIE ライブラリ編	69
5.1 FIE ライブラリでの画像オブジェクトの扱い	69
5.1.1 FIE ハンドルの取得	70
5.1.2 画像オブジェクトの生成	71
5.2 ソーベルフィルタの実行	74
5.3 ベイヤー色合成を設定してみよう	78
5.3.1 出力画像用の画像オブジェクト(カラー)の生成	78
5.3.2 ベイヤー色合成の実行	82
5.4 プラグイン機能について	86
5.5 スクリプト機能について	86
6. サンプルワークフロー解説	90
6.1 SAMPLE00	90
6.2 SAMPLE01	91
6.3 SAMPLE02	92
6.4 SAMPLE03	93
6.5 SAMPLE04	94
6.6 SAMPLE05	95
6.7 SAMPLE06	96
6.8 SAMPLE07	97
6.9 SAMPLE08	98
6.10 SAMPLE09	99
6.11 SAMPLE10	100
6.12 SAMPLE11	101
7. 困ったときは	102
7.1 トラブルシューティング	102
7.2 ユーザ・サポートについて	103

# 1. はじめにお読みください

この度は、FAST Vision Library シリーズ WIL をご購入頂きまして誠にありがとうございます。

## 1.1 本ドキュメントについて

本書では「WIL-Builder 操作説明書」により、基本操作を理解している方を前提に、WIL-Builder で画像処理を構築する方法を解説しています。

## 1.2 関連ドキュメントについて

WIL-Builder で画像処理を構築していく場合、Function の機能説明は、以下の関連ドキュメントをご参照ください。

### ① FVCL Reference(ヘルプ)

WILのライブラリリファレンス(FVCL版)とプログラマーズガイドを統合したものです。WILセットアップ時にインストールされるヘルプファイルにてご提供いたします。

### ② FVIL Reference(ヘルプ)

WILのライブラリリファレンス(FVIL版)とプログラマーズガイドを統合したものです。WILセットアップ時にインストールされるヘルプファイルにてご提供いたします。

### ③ FIE説明書(ヘルプ)

WILのFIEライブラリのリファレンスです。

WILセットアップ時にインストールされるヘルプファイルにてご提供いたします。

### ④ 各種ボードの取扱説明書

ファースト製各種ボードのハードウェアに関する情報が記載されています。ファースト製各種ボードをご購入いただきましたお客様を対象とした取扱説明書です。

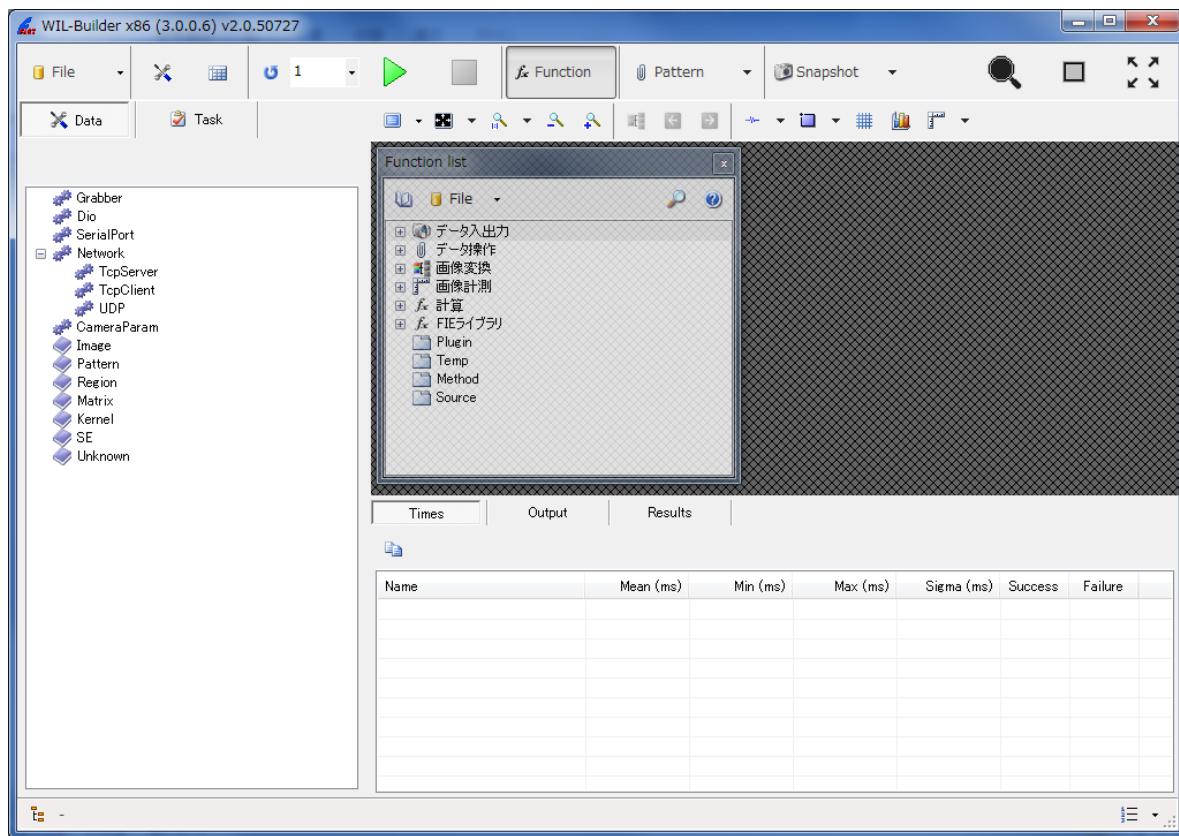
### ⑤ 画像処理解説書

WILに搭載されている各画像処理手法の解説書です。アルゴリズムやパラメータについて解説しています。

## 2. 基本操作編

WIL-Builder の基本的な操作の流れを説明します。

起動時の画面は以下のようになります。



## 2.1 画像を入力してみよう

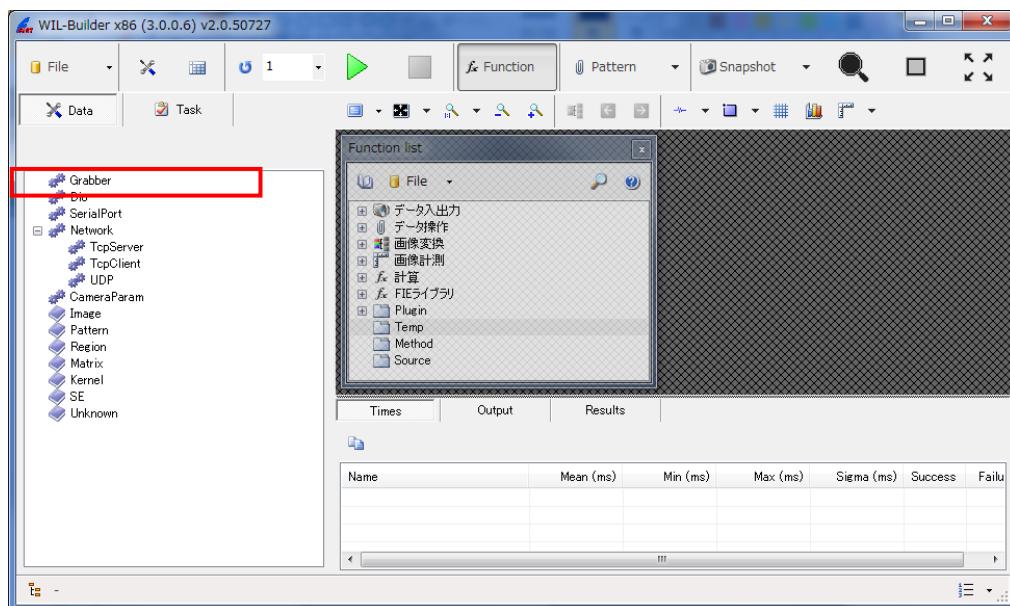
カメラからの画像入力と、画像ファイルを読み込んでの画像入力の手順を説明します。

### 2.1.1 カメラからの画像入力

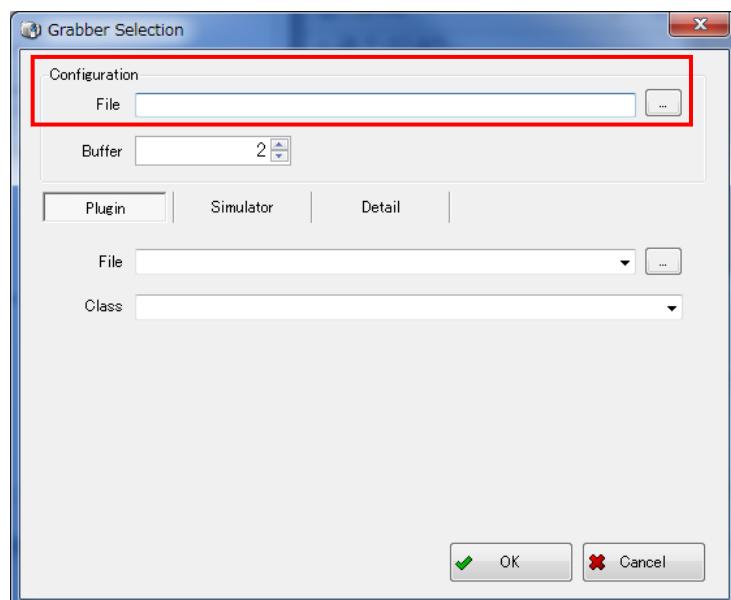
WIL では、Grabber Board 毎に対応しているカメラ用の「カメラ設定ファイル(ini ファイル)」が用意されています。

カメラから画像入力を行う場合、この ini ファイルを選択する必要があります。

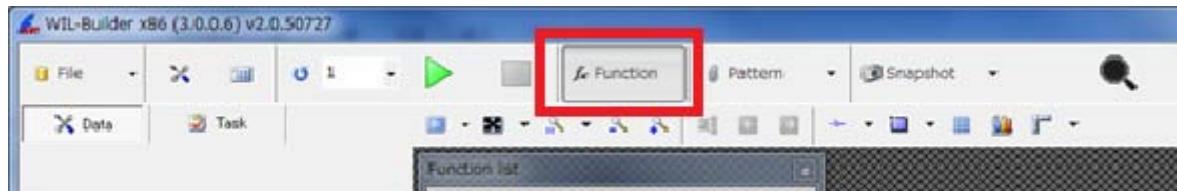
- ① Data タブの「Grabber」を右クリックし、Open を選択します。



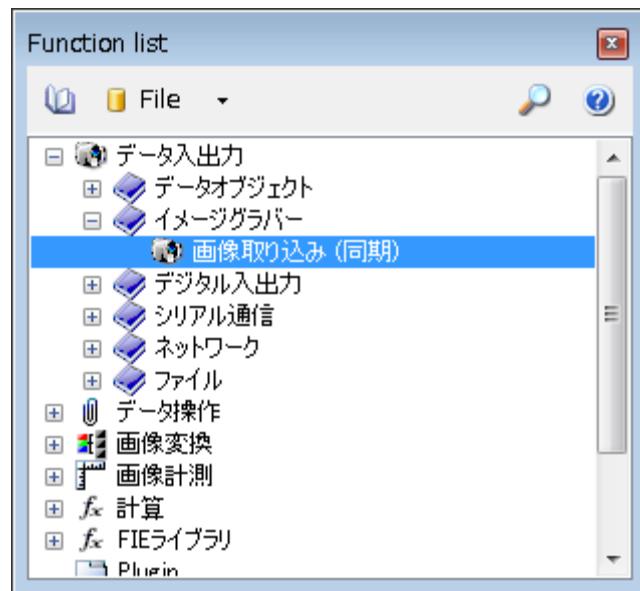
- ② Grabber Selection ダイアログが表示されますので、Configuration の File から使用するカメラ用の ini ファイルを選択します。選択後「OK」をクリックして、ダイアログを閉じます。



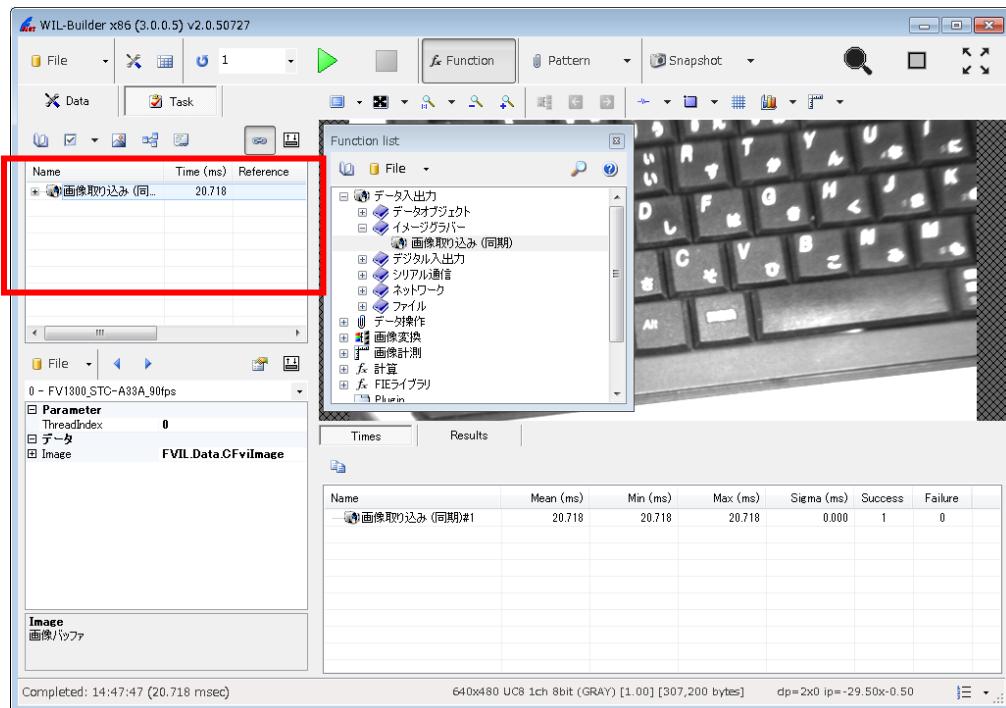
③ ツールバーの「Function」をクリックし、Function list をアクティブにします。



④ Function list の「データ入出力」、「イメージグラバー」の順にリストを展開し「画像取り込み」をダブルクリックします。



⑤ TASK タブのワークフローリストに「画像取り込み」が追加され、画像ビューにカメラから取り込んだ画像が表示されます。



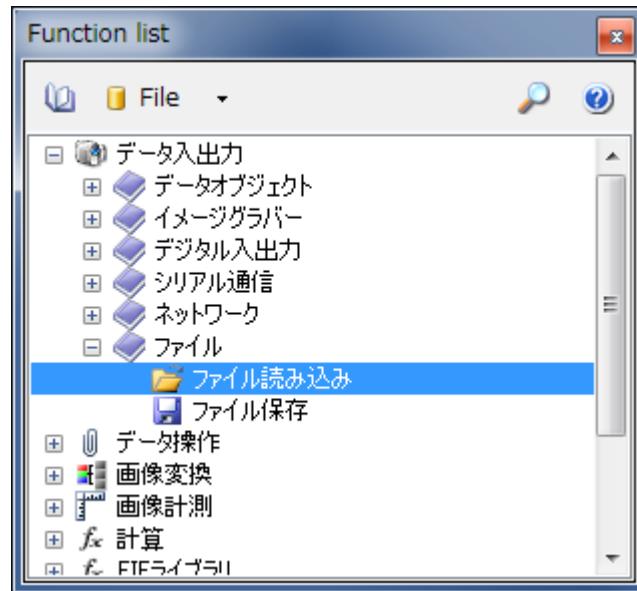
## 2.1.2 ファイルからの画像入力

カメラからの画像入力ではなく、画像ファイルを読み込んで、画像処理を行う事も可能です。手順を説明します。

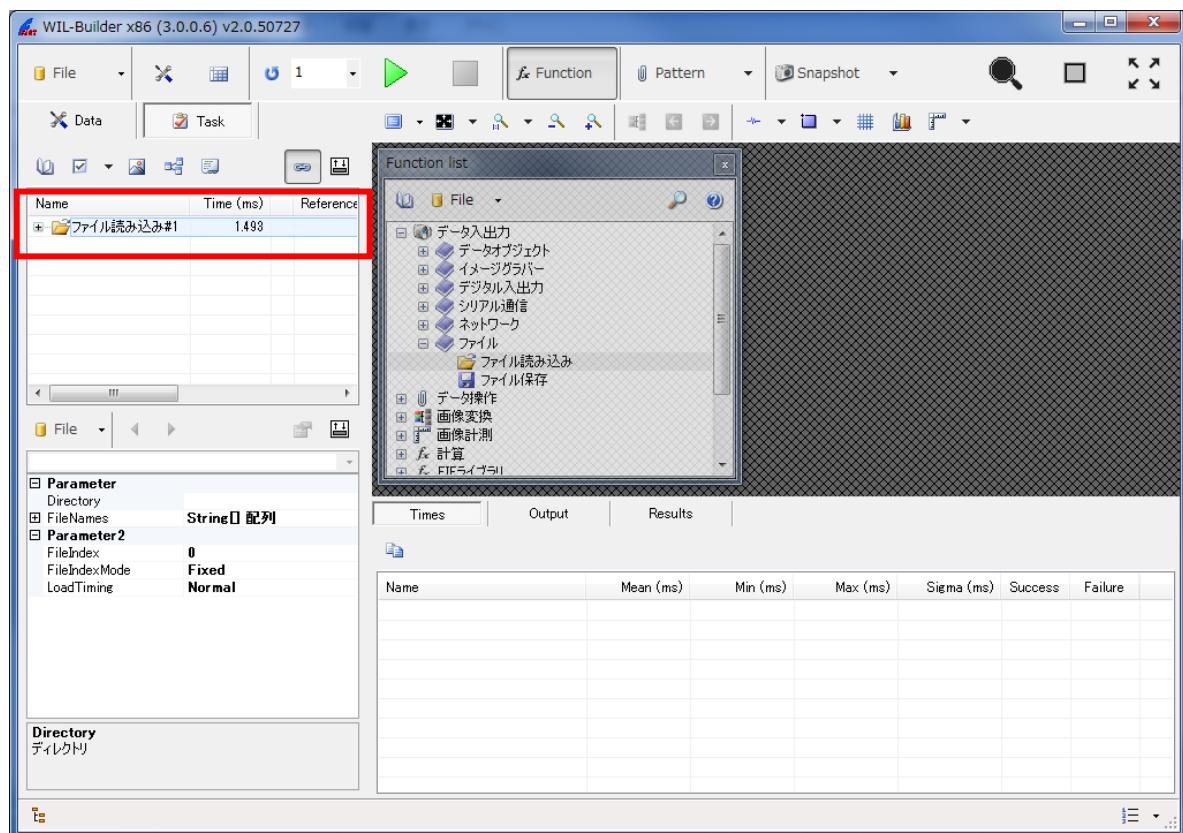
- ① Function list の「データ入出力」の+マークをクリックします。

リストが展開されますので、同様に「ファイル」の+マークをクリックします。

さらにリストが展開されますので「ファイル読み込み」をダブルクリックします。



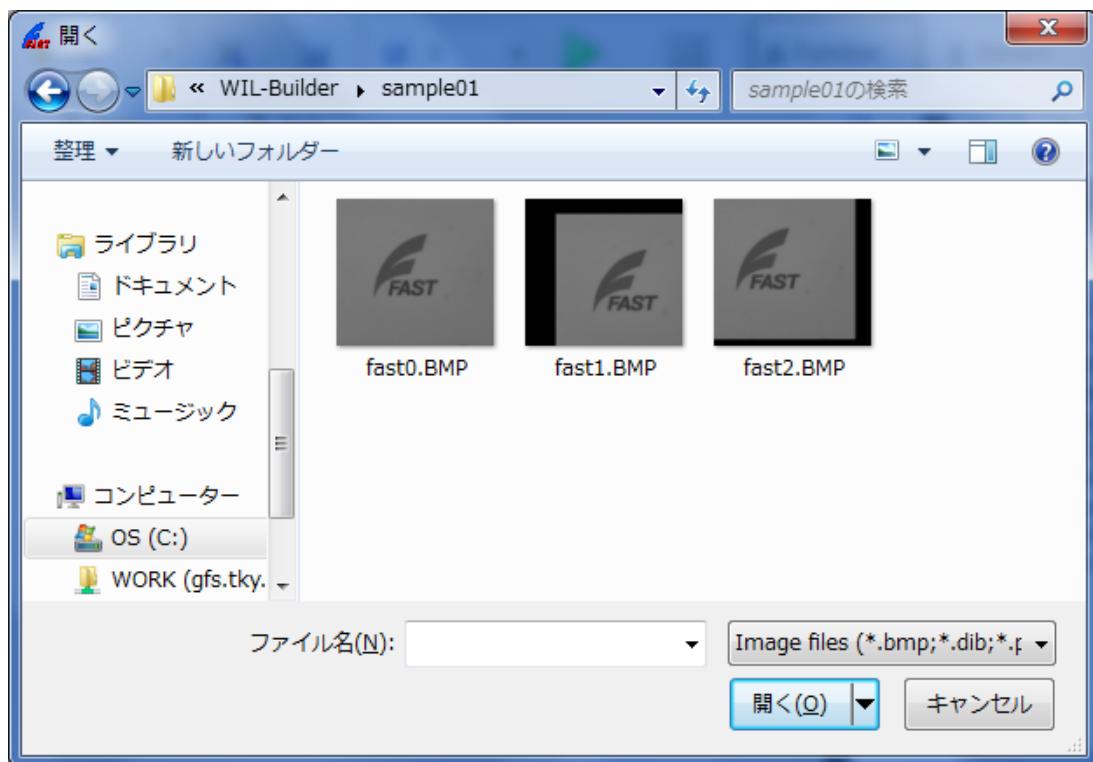
- ② TASK タブのワークフローリストに「ファイル読み込み」が追加されます。



- ③ TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、「FileNames」をクリックし、画像ファイルを指定します。

**String[] 配列**  ここでクリックすると画像ファイル名を選択できます。

インストール時に指定したサンプルのフォルダを指定します。デフォルトのフォルダは「デスクトップ¥WIL¥appendix¥Samples¥WIL-Builder」となっています。対象ファイルフォーマットは、BMP、JPEG、PNG、Raw、TIFF となっています。



- ④ ③で指定した画像ファイルが、画像ビューに表示されます。

Parameter	Value
FileNames	String[] 配列
FileIndexMode	Sequential

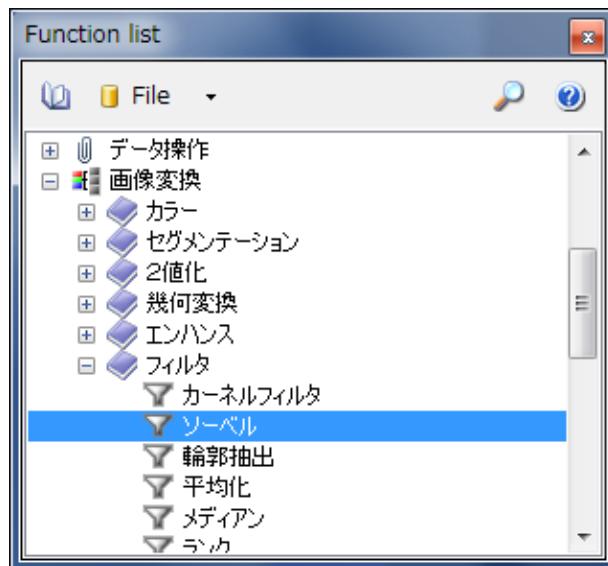
Parameter	Value
FileNames	C:\Temp\WIL\WIL\appendix\Samples\WIL-Builder\sample01\sample01.bmp, sample01\sample02.bmp, sample01\sample03.bmp, sample01\sample04.bmp, sample01\sample05.bmp, sample01\sample06.bmp
FileIndex	0
FileIndexMode	Sequential
LoadTiming	Normal

複数の画像ファイルを設定することも可能です。「ファイル読み込み」をクリックし、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、Parameter2 の FileIndexMode を Fixed から Sequential に変更し、上記のファイル選択時に Ctrl キーを押しながら、ファイル名を複数選択することができます。

## 2.2 簡単な画像処理をしてみよう

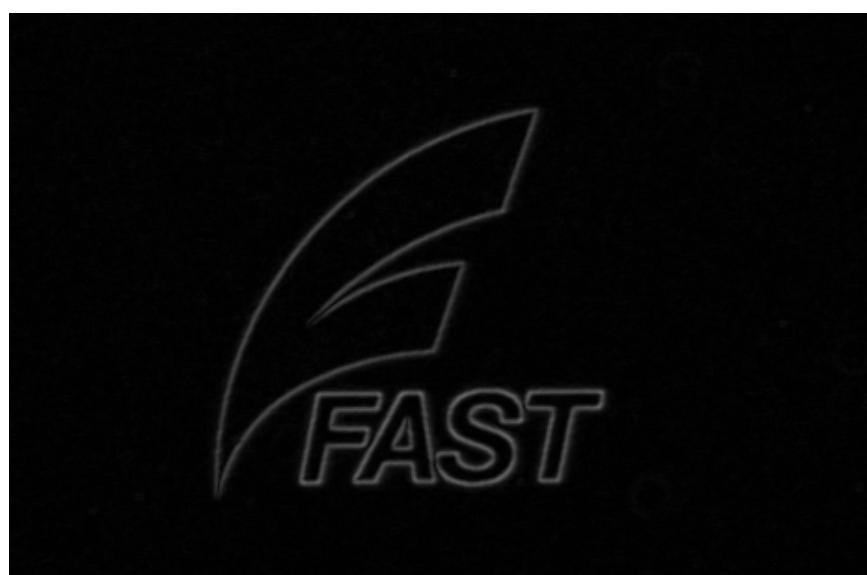
画像が入力できるようになったので、簡単な画像処理をしてみましょう。

- ① 画像が入力できるようになった TASK に、画像処理を追加します。
- ② Function list の「画像変換」、「フィルタ」の順にリストを展開し、「ソーベル」をダブルクリックします。

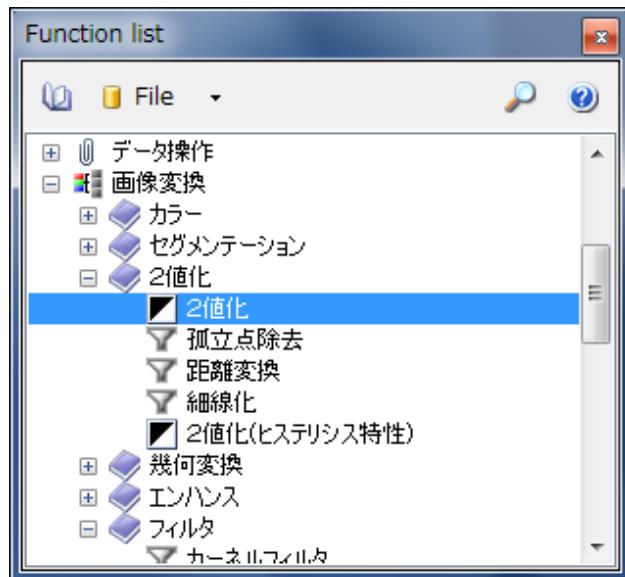


- ③ TASK タブのワークフローリストに「ソーベル」が追加され、画像ビューに変換された画像が表示されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.172	
+ ソーベル#1	0.169	



- ④ 変換された画像を2値化します。Function list の「画像変換」、「2 値化」の順にリストを展開し、「2 値化」をダブルクリックします。

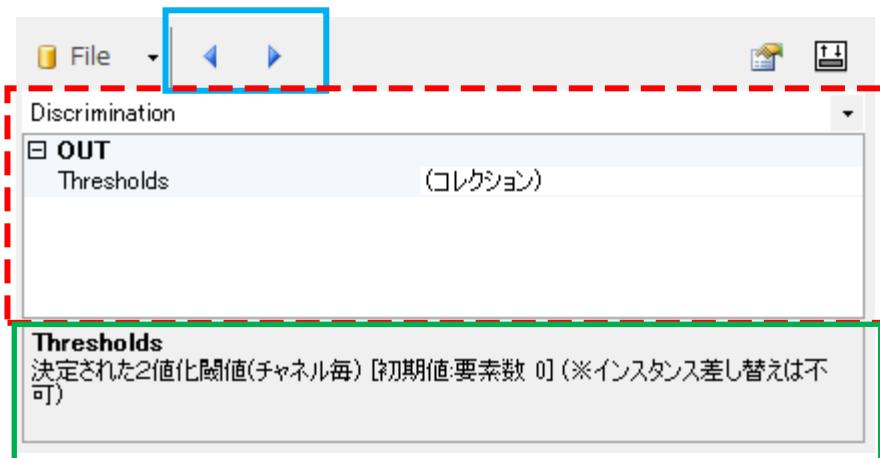


- ⑤ TASK タブのワークフローリストに「2 値化」が追加され、画像ビューに、2 値化された画像が表示されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	0.834	
+ ソーベル#1	6.325	
+ 2 値化#1	48.892	



複数の機能を持つノードを選択すると青いカーソル(下図青枠)とリストボックス(下図橙枠)が有効になります。これらで機能の指標を切り替えることができます。青いカーソルは機能の指標をシーケンスに増減します。(左:1つ減少、右:1つ増加) リストボックスは機能の指標と識別名の一覧を表示しています。



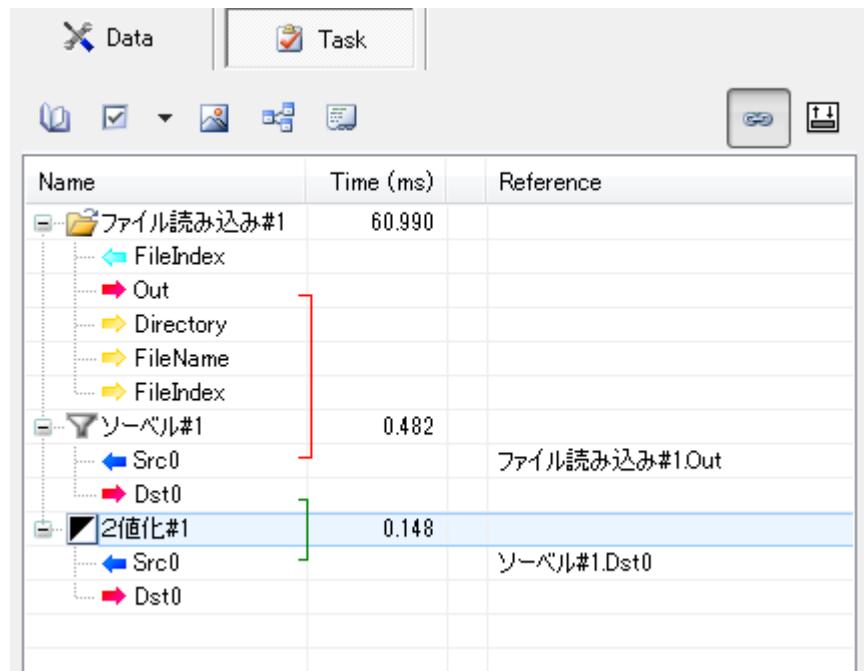
※対象プローブが2値化できる最適なノードを選択してください。

ノードの切り替えは、上図緑枠を確認してください。現在設定されているノードが表示されます。

※画像データの受け渡しは、自動的に行ってますが、任意に設定することも可能です。

出力ファイル(Out or Dst)を入力ファイル(Src)へドラッグアンドドロップすることにより、受け渡しを行うことができます。

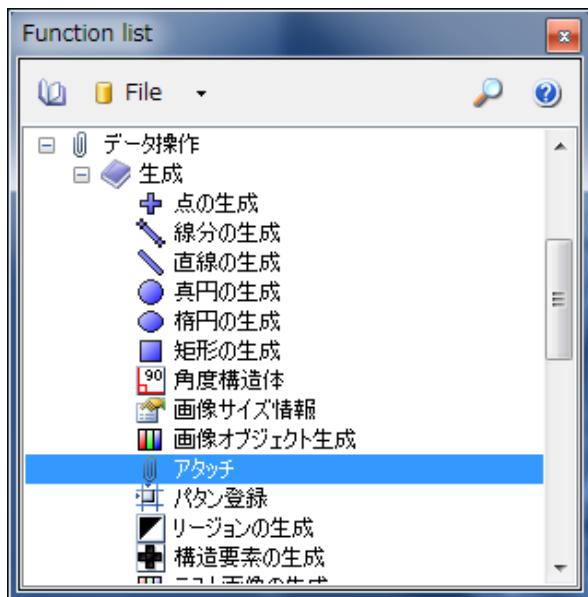
受け渡しの修正方法は、ドラッグをやり直すか、右クリックし、「Reset」を選択してください。



## 2.3 処理範囲を設定してみよう

処理範囲を設定してみましょう。処理範囲の設定は、画像メモリを管理するクラス(FViL.Data.CFviImage)で行います。

- ① 画像処理が行えるようになった TASK に、処理範囲を追加します。
- ② Function list の「データ操作」、「生成」の順にリストを展開し、「アタッチ」をダブルクリックします。



- ③ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「アタッチ」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.872	
+ ソーベル#1	10.957	
+ 2値化#1	0.518	
+ アタッチ#1	1.345	

- ④ 「アタッチ」を、ドラッグして「ファイル読み込み」の後に移動します。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.872	
+ アタッチ#1	1.345	
+ ソーベル#1	10.957	
↳ Src0		ファイル読み込み#1
↳ Dst0		
+ 2値化#1	0.518	

⑤ アタッチを移動した為、画像データの受け渡しが、崩れたので、ドラッグアンドドロップで修正します。

Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み#1	1.872	
FileIndex		
Out		
Directory		
FileName		
FileIndex		
アタッチ#1	0.016	
Image		ファイル読み込み#1.Out
Window		
Image		
ソーベル#1	0.329	
Src0		アタッチ#1.Image
Dst0		
2値化#1	0.518	

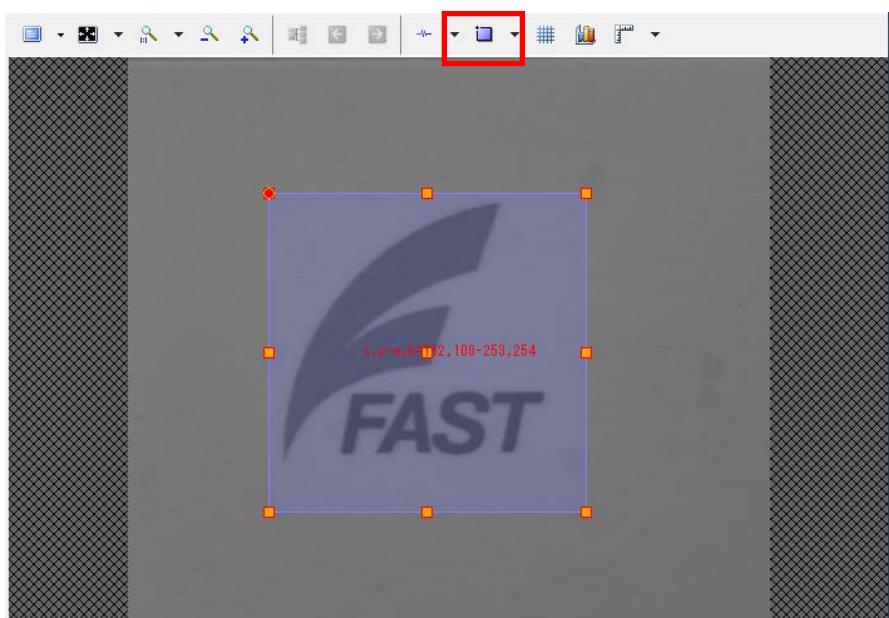
⑥ 「アタッチ」をクリックすると、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、「Data」をクリックすると Parameter が展開されます。一番下の「Window」が処理範囲となっています。

データ	
Data	
FViL.Data.CFviImage	
Bpp	8
Channel	1
Depth	8
HorzSize	512
ImageInfo	GRAY
ImageType	UC8
Offset	0, 0
VertSize	480
Window	112, 108, 253, 254

X 始点、Y 始点、X サイズ、Y サイズの順です。

⑦ 「Window」の値を変更すると、画像処理を行う範囲が変更されます。

※TASK タブのワークフローリスト内の「アタッチ」をクリックした状態で、ツールバーの WOI メニューをクリックすると処理範囲をマウスで設定することもできます。設定終了後、再度 WOI メニューをクリックするとマウス設定モードが解除されます。



### 3. 実践編

基本的な操作が理解できたので、実践的な操作をしてみましょう。

#### 3.1 2値プローブ解析を設定してみよう

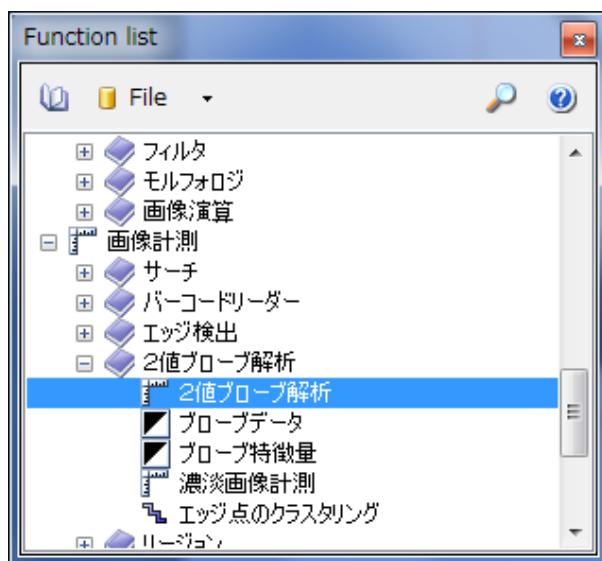
2値化した画像に対しプローブ解析を設定します。

なお、画像入力や2値化、処理範囲の設定は基本操作編で説明したので省略します。

##### 3.1.1 2値プローブ解析

2値化した画像から、選択した色のプローブを解析する機能(FVIL\_Blob)を設定します。

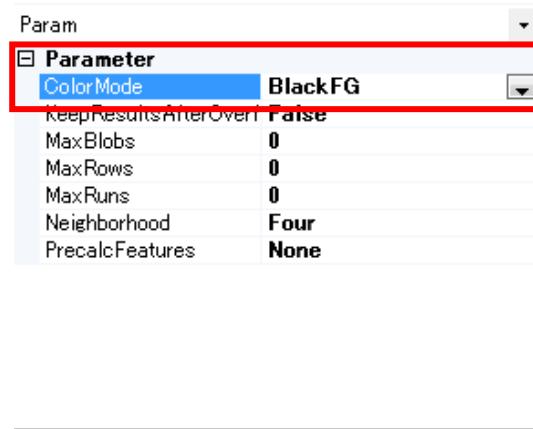
- ① Function list の「画像計測」、「2値プローブ解析」の順にリストを展開し、「2値プローブ解析」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「2値プローブ解析」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	2.472	
+ アタッチ#1	2.204	
+ 2値化#1	0.116	
+ 2値プローブ解析#1	12.901	+

- ③ 「2値プローブ解析」をクリックすると、TASKタブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、「ColorMode」をクリックし、解析したい色を選択できます。



- ④ 画像ビューに選択された色のプローブが解析され、表示されます。

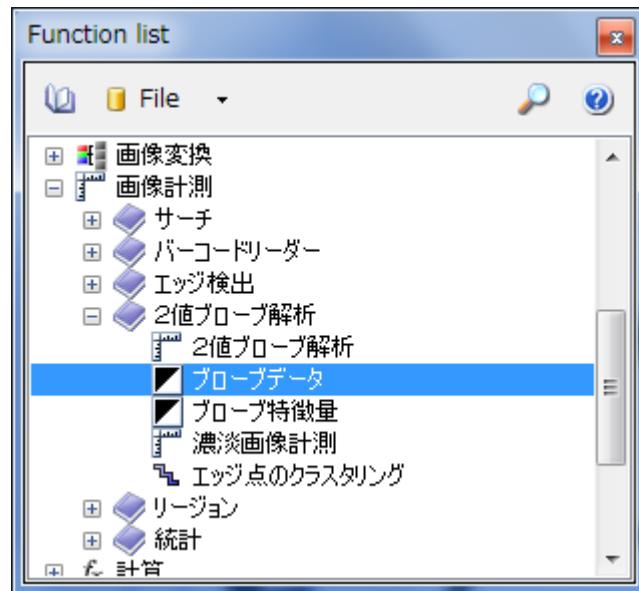


※この画像は SAMPLE01 フォルダの FAST0.BMP の画像に対し、Threshold を 80 に設定し、Black を対象に解析したものです。

### 3.1.2 結果の表示等

2値プローブ解析で得られた結果を使用して、2点間の距離を計測します。

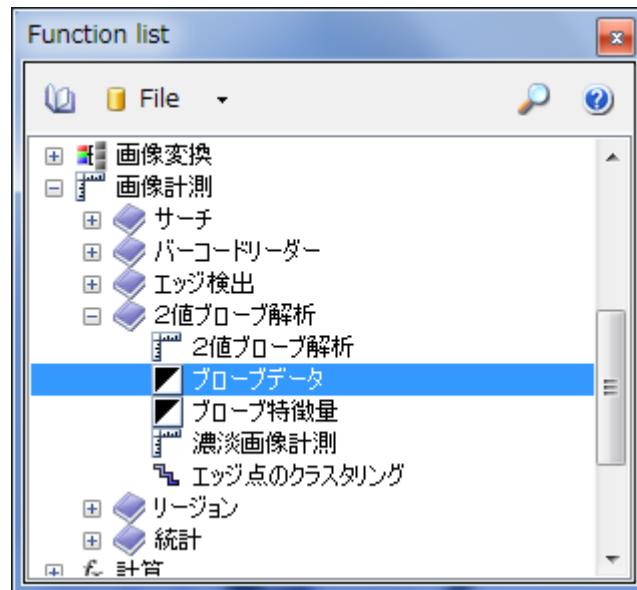
- ① Function list の「画像計測」、「2値プローブ解析」の順にリストを展開し、「プローブデータ」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「プローブデータ#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	0.980	
+ アタッチ#1	0.016	
+ 2値化#1	0.532	
+ 2値プローブ解析#1	1.671	+
+ プローブデータ#1	0.013	

③ さらにもう一つ「プローブデータ」を追加します。



④ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「プローブデータ#2」が追加されます。

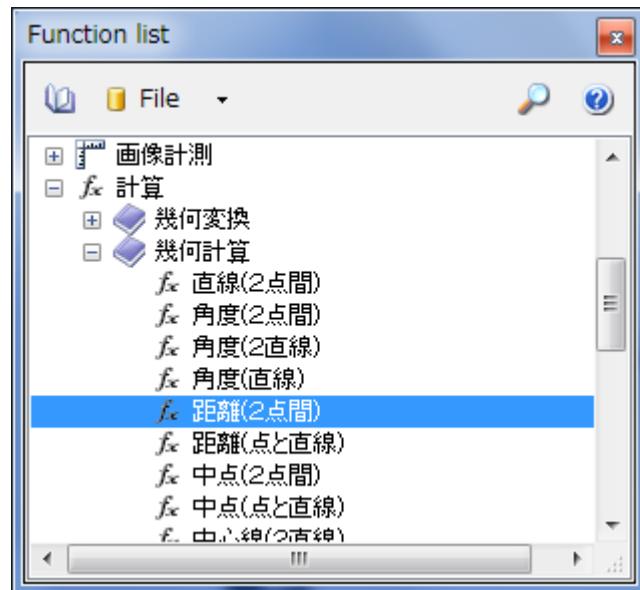
Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	0.980	
+ アタッチ#1	0.016	
+ 2値化#1	0.532	
+ 2値プローブ解析#1	1.671	+
+ プローブデータ#1	0.011	
+ プローブデータ#2	0.021	

⑤ 「プローブデータ#2」をクリックし、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、Parameter の「Index」を「1」に変更します。



※画面内に複数個のプローブがあることを前提に、設定しています。

- ⑥ Function list の「計算」、「幾何計算」の順にリストを展開し、「距離(2点間)」をダブルクリックします。



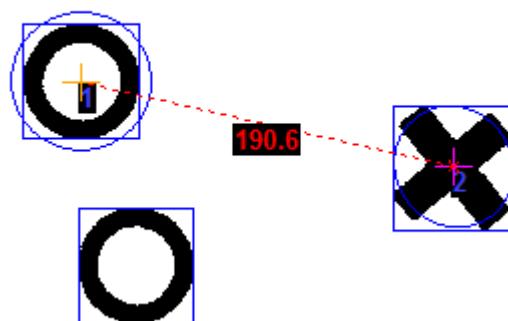
- ⑦ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「距離(2点間)」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	0.786	
+ アタッチ#1	0.007	
+ 2値化#1	2.015	
+ 2値プローブ解析#1	0.105	+
+ プローブデータ#1	0.035	
+ プローブデータ#2	0.005	
- fx 距離(2点間)#1	0.085	
↳ Point0		プローブデータ#2.Center
↳ Point1		プローブデータ#1.Center
➡ Distance		(FVIL.Caliper.Function.Distance)

- ⑧ 実行アイコンをクリックしてみましょう



画像ビューに 2 点間を計測した値が、画素で表示されます。



### 3.1.3 2値プローブ解析結果を利用してみよう

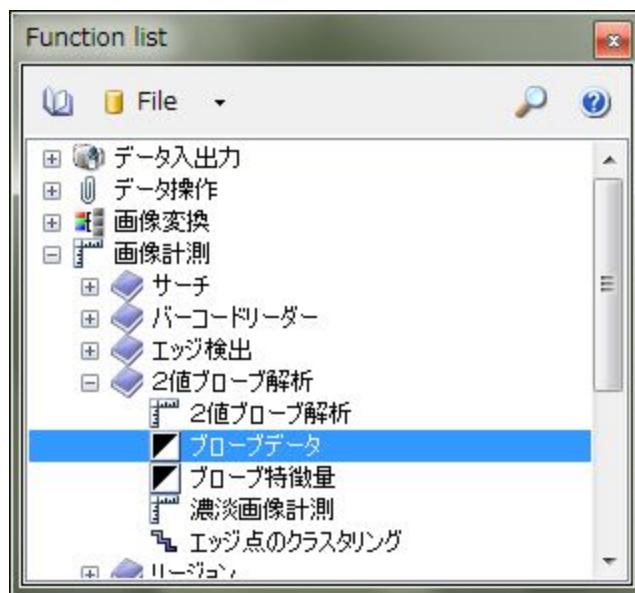
2値プローブ解析で得られたプローブの特徴量を取り出し、画像処理に利用できます。今回は周囲座標(Boundary)を利用して、プローブの頂点の抽出を行います。

なお、ファイル読み込みや2値化、2値プローブ解析は前項で説明していますので省略します。

### 3.1.4 プローブ特徴量の取得

- ① 2値プローブ解析の結果から、プローブ特徴量を取得します。

Function list の「画像計測」、「2値プローブ解析」の順にリストを展開し、「プローブデータ」と「プローブ特徴量」をダブルクリックします。



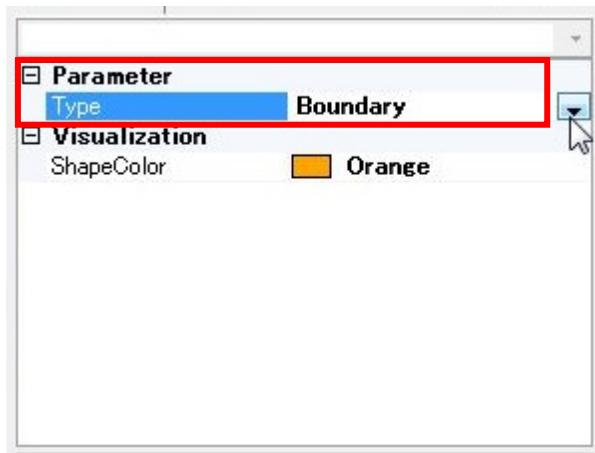
- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「プローブデータ#1」および「プローブ特徴量#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.497	
+ 2値化#1	1.227	
+ 2値プローブ解析#1	0.269	+
+ プローブデータ#1	0.077	
+ プローブ特徴量#1	0.008	

- ③ 「プローブデータ#1」の this を「プローブ特徴量#1」の In とリンクします。

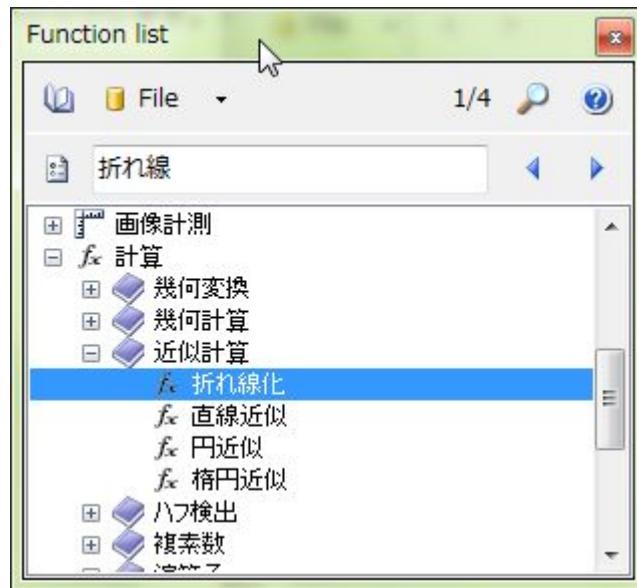
Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.497	
+ 2値化#1	1.227	
+ 2値プローブ解析#1	0.269	+
プローブデータ#1	0.038	
BlobList		2値プローブ解析#1.
Index		
this	0.004	
Center		
Xdiff		
Ydiff	0.006	
プローブ特徴量#1	1.503	
In	0.006	プローブデータ#1.this
this		
Feature		

- ④ 「プローブ特徴量#1」をクリックすると、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、「Type」をクリックし、Boundary を選択します。



### 3. 1. 5 折れ線化

- ① Function list に戻り「計算」、「近似計算」の順にリストを展開し、「折れ線化」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「折れ線化#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	2.135	
+ 2値化#1	1.204	
+ 2値プローブ解析#1	8.064	+
+ プローブデータ#1	0.013	
+ プローブ特徴量#1	0.400	
+ f. 折れ線化#1	1.141	

③ 「プローブ特徴量#1」の Feature を「折れ線化#1」の Points とリンクします。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.626	
+ 2値化#1	1.687	
+ 2値プローブ解析#1	0.426	+
+ プローブデータ#1	0.012	
- プローブ特徴量#1	0.500	
↳ In	0.003	プローブデ
↳ this	0.005	
↳ Feature	0.006	
- fx 折れ線化#1	1.020	プローブ特
↳ Points		
↳ Points	0.007	プローブ特
↳ Indexes		

④ 「折れ線化#1」をクリックすると、折れ線化の実行結果が表示されます。



## 3.2 グレイサーチを設定してみよう

濃淡画像でパターンを登録し、そのパターンを処理範囲の中からサーチする機能を設定します。

なお、画像入力や処理範囲の設定は基本操作編で説明しましたので省略します。

### 3.2.1 パターン登録

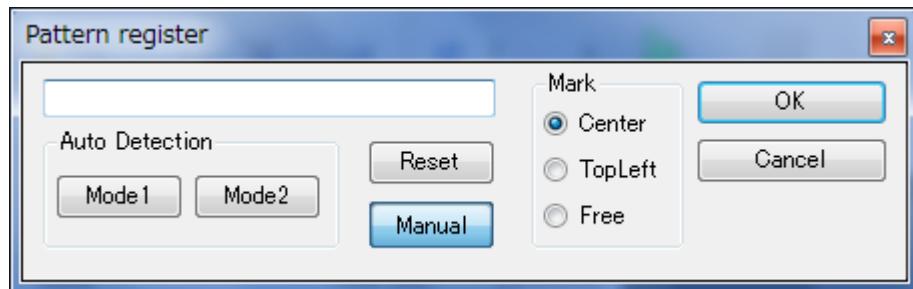
パターンの登録は、ワークフロー内ではなく、メイン画面のツールバーにある「Pattern」をクリックすることで登録することができます。

※登録方法の詳細「WIL-Builder 説明書」参照してください。

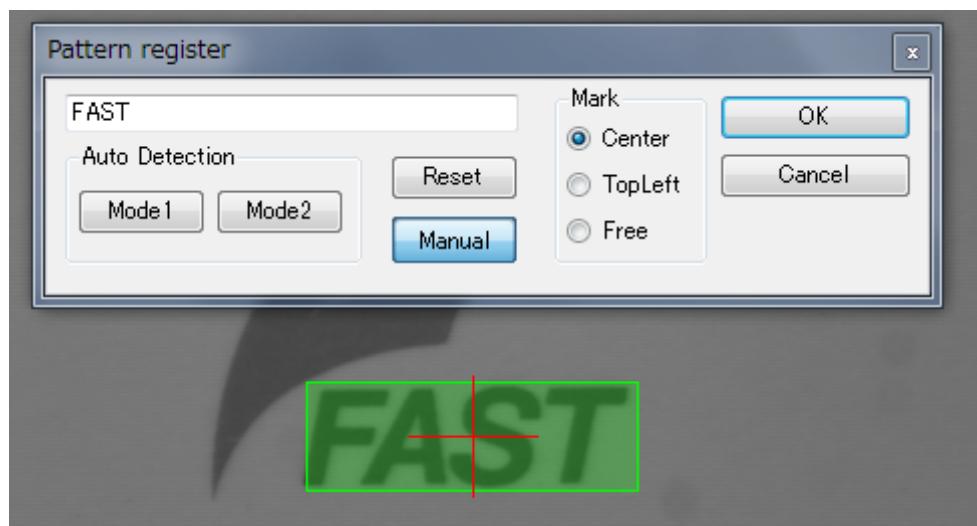
- ① メイン画面のツールバーにある「Pattern」をクリックします。



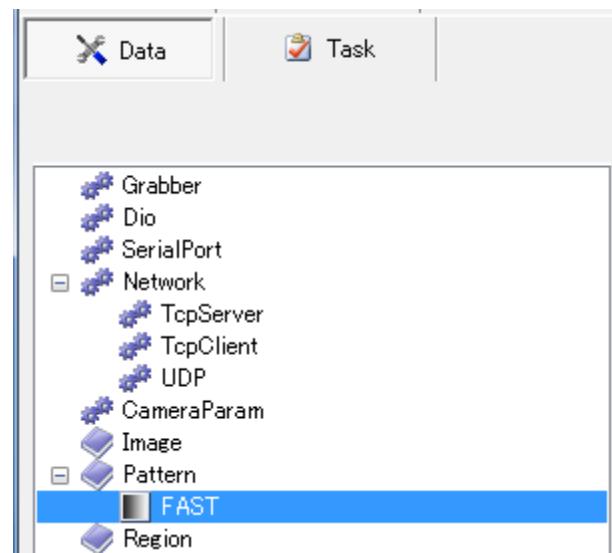
- ② ツールボックスが表示されます



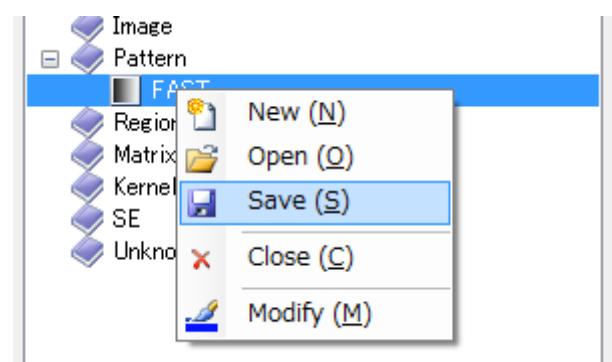
- ③ 登録したい領域をマウスで設定し、パターン名称を記入し登録します。



④ 登録されたパターンは、DATA タブの「Pattern」に表示されます。



⑤ 登録したパターンを保存する場合は、パターン名称を右クリックし、Save を選択します。



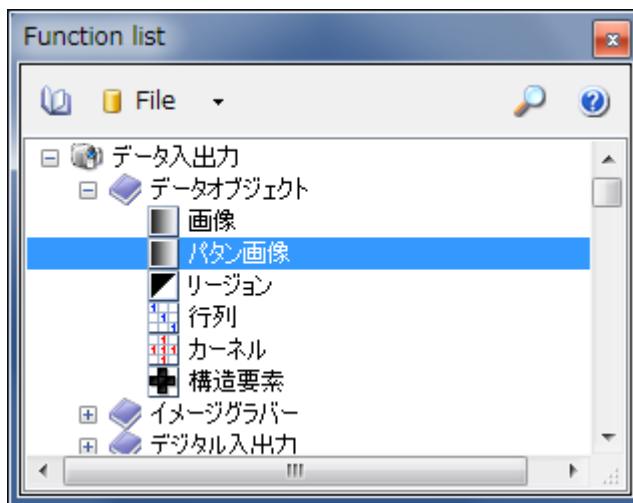
### 3.2.2 パタンの設定

サーチを行う為のワークフローを設定します。

メイン画面のツールバーにある「Pattern」をクリックして、パタンは登録したので、それを使用するための手続きを設定します。

なお、画像入力や処理範囲の設定は基本操作編で説明しましたので省略します。

- ① Function list の「データ入出力」、「データオブジェクト」の順にリストを展開し、「パターン画像」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「パターン画像#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.227	
+ パターン画像#1	0.004	

Auto Link によりパターンが関連付けされます。

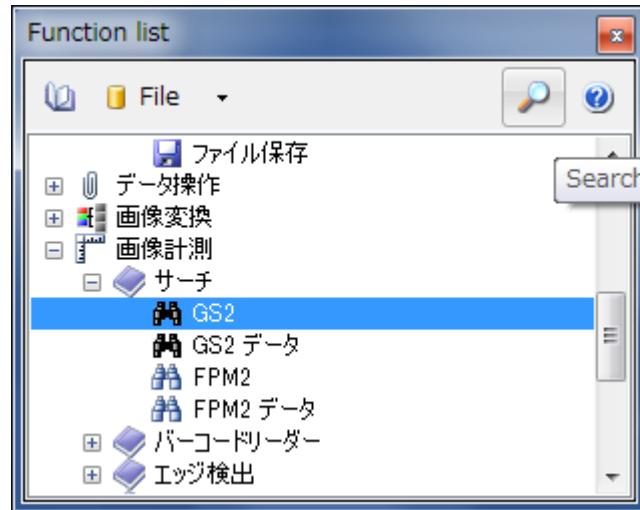
Parameter	0
DataIndex	0
IndexMode	Fixed
データ	FVIL.Data.CFvIPattern
Bpp	8
Caption	FAST
CenterMark	82.5, 27
Channel	1
Depth	8
FilePath	
HorzSize	166
ImageInfo	GRAY
ImageType	UC8

Caption  
パターン名称 [初期値:null、範囲:任意の文字列]

Data の Caption に先ほど登録した  
パターン名称がない場合、またパタ  
ンの名称を変更したい場合は、  
Caption へパターンの名称を入力し  
てください。(左図赤枠)  
複数パターンを登録した場合は、登  
録順に Index が割り振られている  
ので Parameter の dataIndex を変  
更することでパターンが変更されま  
す。(左図緑枠)

### 3.2.3 サーチ実行

- ① Function list の「画像計測」、「サーチ」の順にリストを展開し、「GS2」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「GS2#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み#1	1.035	
パタン画像#1	0.002	
GS2#1	2.604	+

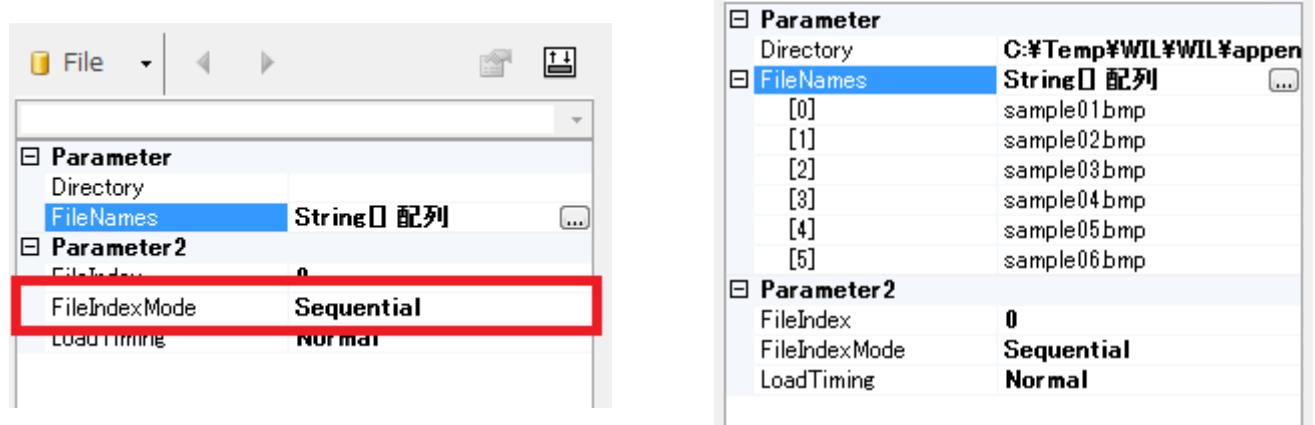
- ③ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



画像ビューに登録したパタンをサーチした画像が表示されます。



複数の画像ファイルを設定することも可能です。「ファイル読み込み」をクリックし、TASKタブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、Parameter2のFileIndexModeをFixedからSequentialに変更し、上記のファイル選択時にCtrlキーを押しながら、ファイル名を複数選択することができます。



### 3.2.4 結果の表示等

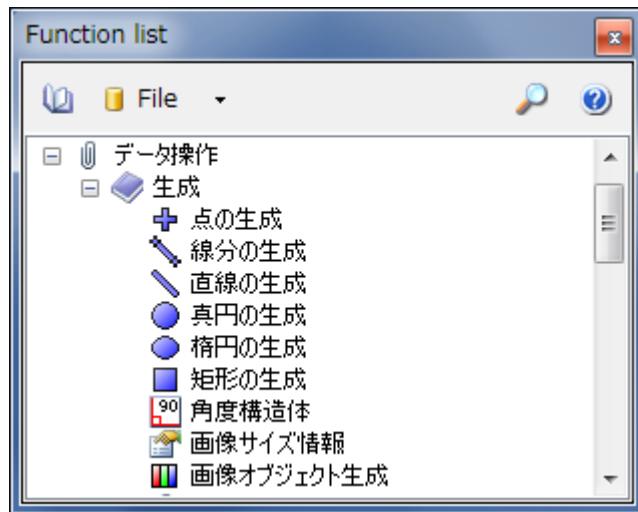
グレイサーチで得られた結果を使用して、任意の点との2点間の距離を計測します。

「GS2」から単一のデータを取得するため、「GS2 データ」を設定します。

- ① Function list の「画像計測」、「サーチ」の順にリストを展開し、「GS2 データ」をダブルクリックします。



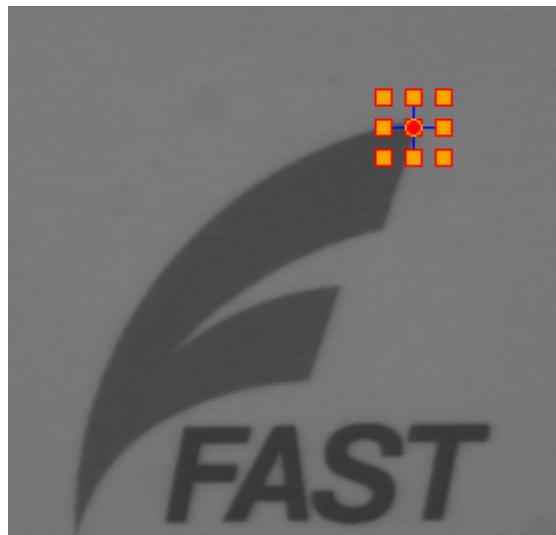
- ② 続けて、Function list の「データ操作」、「生成」の順にリストを展開し、「点の生成」をダブルクリックします。



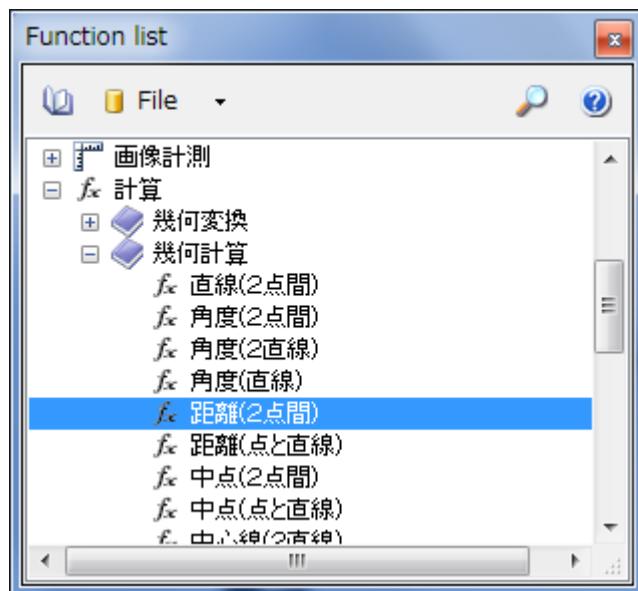
③ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「点の生成#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.048	
+ パタン画像#1	0.001	
+ GS2#1	1.265	+
+ GS2 データ#1	0.010	
+ 点の生成#1	0.078	

④ ワークフローリストの「点の生成#1」をクリックすると、点の位置をマウスで設定することができますので、任意の位置に設定します。



⑤ Function list の「計算」、「幾何計算」の順にリストを展開し、「距離(2点間)」をダブルクリックします。



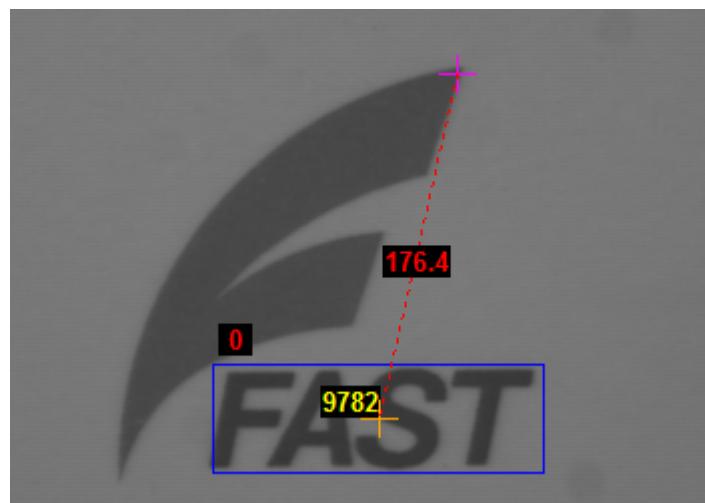
⑥ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「距離(2 点間) #1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.048	
+ パタン画像#1	0.001	
+ GS2#1	1.265	+
+ GS2 データ#1	0.008	
+ 点の生成#1	0.078	
+ 距離(2点間)#1	0.032	
Point0		点の生成#1.this
Point1		GS2 データ#1.Position
Distance		

⑦ 実行アイコンをクリックしてみましょう



⑧ 画像ビューに 2 点間を計測した値が、画素で表示されます。

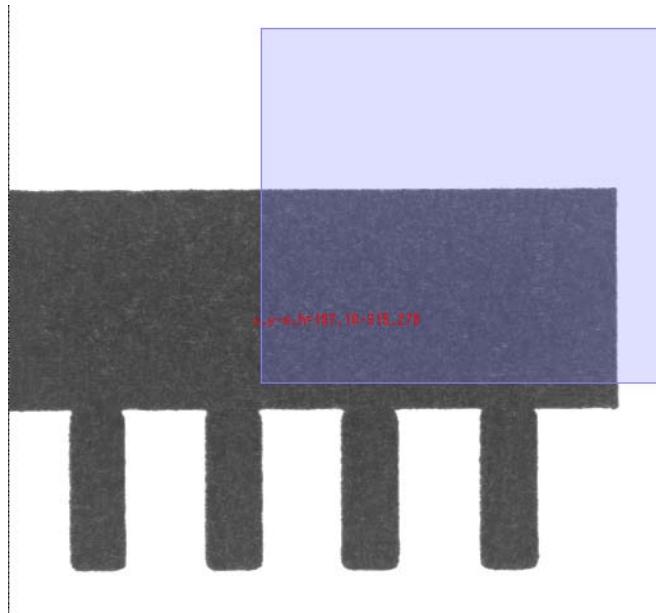


### 3.3 ハフ検出を設定してみよう

濃淡画像でエッジを抽出し、ハフ変換で直線を検出する機能を設定します。

なお、画像入力や処理範囲の設定は基本操作編で説明しましたので省略します。

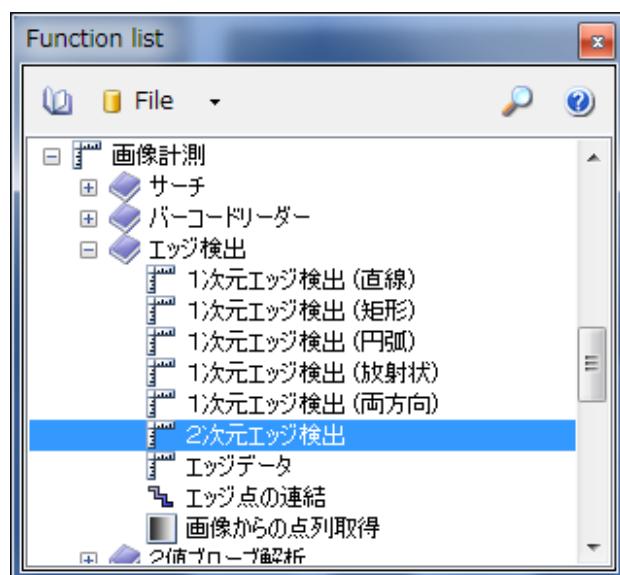
使用する画像は、「sample05\007.bmp」を使用し、処理範囲も設定します。



#### 3.3.1 エッジを抽出しよう。

濃淡画像から、エッジを抽出します。

- ① Function list の「画像計測」、「エッジ検出」の順にリストを展開し、「2 次元エッジ検出」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「2 次元エッジ抽出#1」が追加されます。

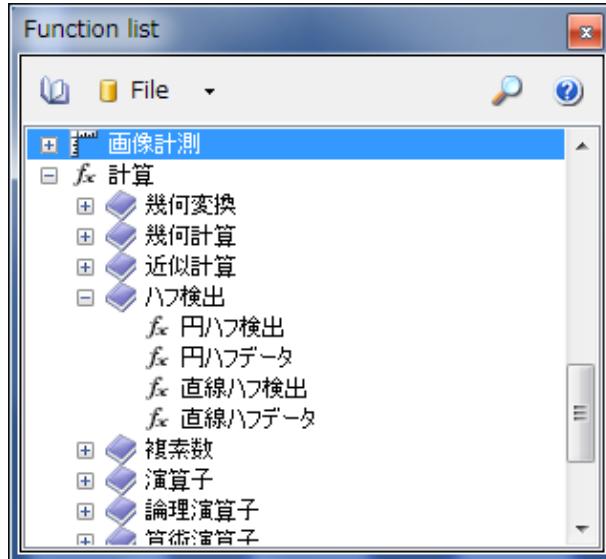
Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み#1	3.948	
アタッチ#1	0.018	
2次元エッジ検出#1	5.371	+



### 3.3.2 抽出したエッジデータでハフ検出

抽出されたエッジデータでハフ検出を設定し、実行します。

- ① Function list の「計算」、「ハフ検出」の順にリストを展開し、「直線ハフ検出」をダブルクリックします。



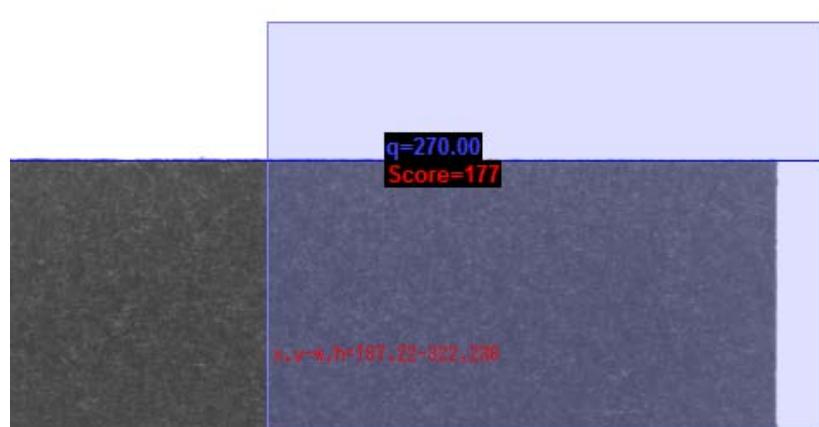
- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「直線ハフ検出#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	0.793	
+ 2次元エッジ検出#1	14.702	+
+ f <sub>c</sub> 直線ハフ検出#1	0.989	

- ③ 実行アイコンをクリックしてみましょう



- ④ 画像ビューに検出された直線が表示されます。



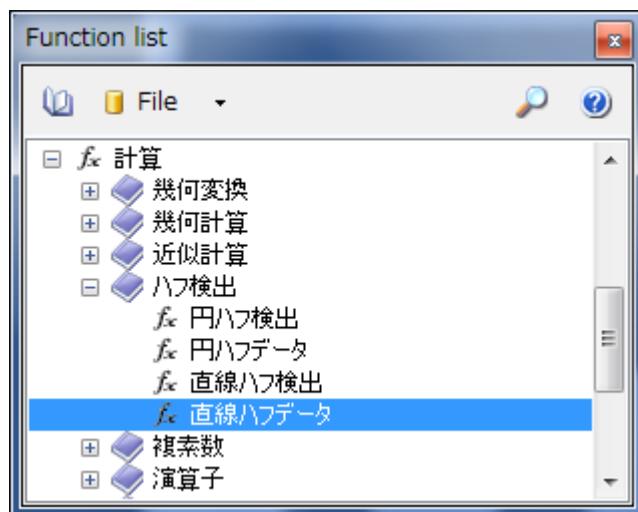
### 3.3.3 2 直線の交点

ハフ検出で直線を2本検出し、その交点を算出する設定をします。

- ① 「直線ハフ検出」をクリックし、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、Parameter の「RequestNum」を「2」に変更します。



- ② Function list の「計算」、「ハフ検出」の順にリストを展開し、「直線ハフデータ」をダブルクリックします。

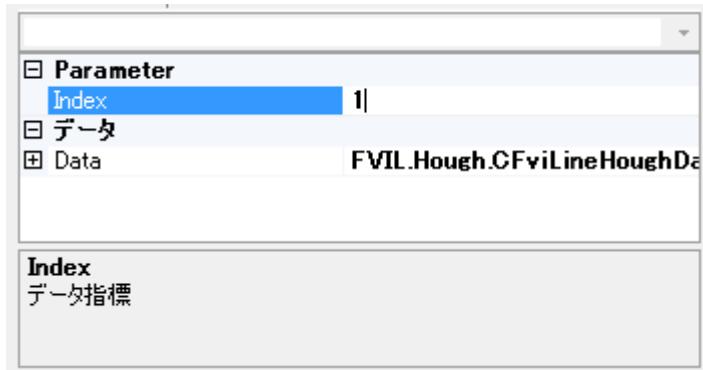


- ③ さらにもう一つ「直線ハフデータ」を追加します。

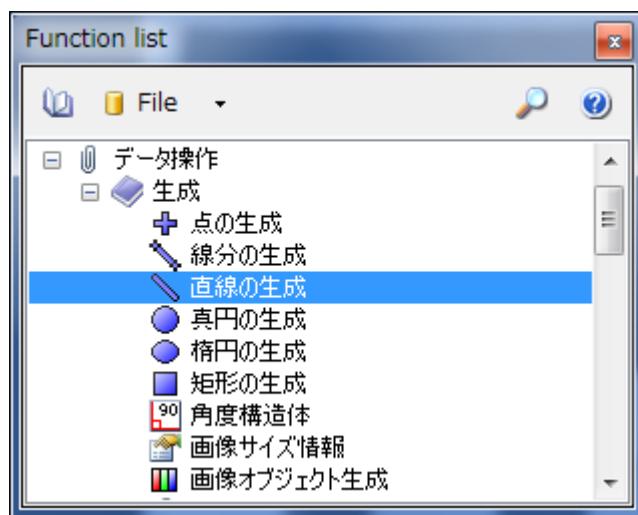
- ④ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「直線ハフデータ#2」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	0.811	
+ 2次元エッジ検出#1	7.486	+
+ fx 直線ハフ検出#1	0.876	
+ fx 直線ハフデータ#1	0.004	
+ fx 直線ハフデータ#2	0.011	

- ⑤ 「直線ハフデータ#2」をクリックし、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、Parameter の「Index」を「1」に変更します。



- ⑥ Function list の「データ操作」、「生成」の順にリストを展開し、「直線の生成」をダブルクリックします。



- ⑦ さらにもう一つ「直線の生成」を追加します。

- ⑧ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「直線の生成#2」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	0.811	
+ 2次元エッジ検出#1	7.486	+
+ fx 直線ハフ検出#1	0.876	
+ fx 直線ハフデータ#1	0.004	
+ fx 直線ハフデータ#2	0.016	
+ 直線の生成#1	0.003	
+ 直線の生成#2	0.002	

⑨ 「直線ハフデータ#1」の値を「直線の生成#1」の値とリンクします。

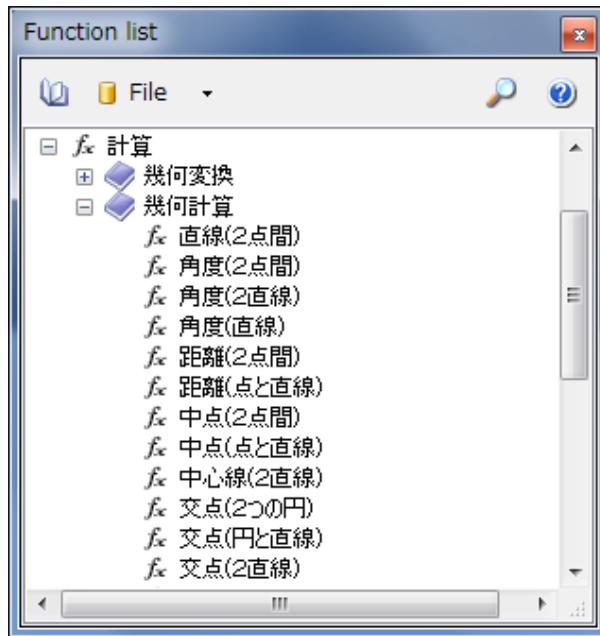
Name	Time (ms)	Reference
fx 直線ハフデータ#1	0.004	
Result		直線ハフ検出#1.Datas
Index		
this		
a		
b		
c		
q		
Score		
+ fx 直線ハフデータ#2	0.016	
直線の生成#1	0.003	
a		直線ハフデータ#1.a
b		直線ハフデータ#1.b
c		直線ハフデータ#1.c
this		

⑩ 「直線ハフデータ#2」の値を「直線の生成#2」の値とリンクします。

Name	Time (ms)	Reference
fx 直線ハフデータ#2	0.016	
Result		直線ハフ検出#1.Datas
Index		
this		
a		
b		
c		
q		
Score		
+ 直線の生成#1	0.003	
直線の生成#2	0.004	
a		直線ハフデータ#2.a
b		直線ハフデータ#2.b
c		直線ハフデータ#2.c
this		

直線の生成を組み入れるのは、「直線ハフデータ」の出力結果を直接、「交点(2直線)」へ渡せないでです。  
直線ハフ検出の実行結果のデータ構造は、 $ax+by+c=0$  の直線式と  $q$ (角度)、score で構成されますが、  
交点(2直線)に渡すデータ構造、は  $ax+by+c=0$  の直線式だけで構成されています。

- ⑪ Function list の「計算」、「幾何計算」の順にリストを展開し、「交点(2直線)」をダブルクリックします。



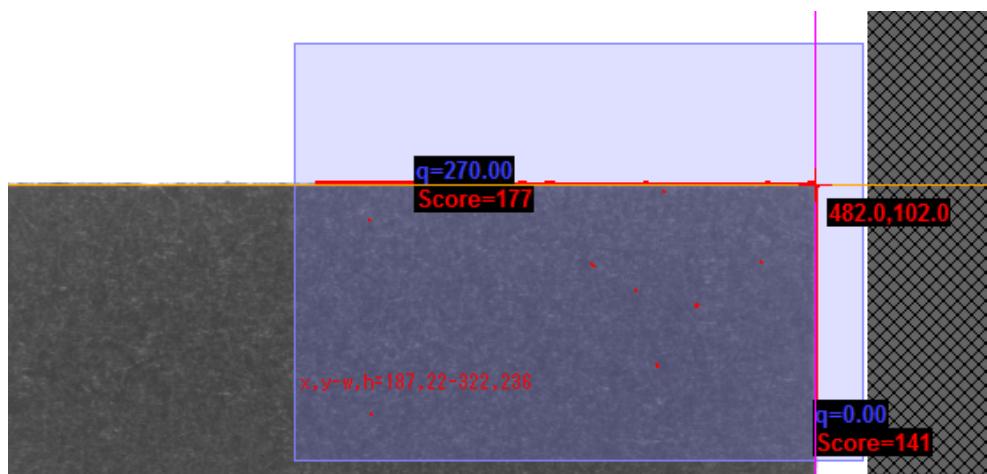
- ⑫ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「交点(2直線) #1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	0.811	
+ 2次元エッジ検出#1	7.486	+
+ fx 直線ハフ検出#1	0.876	
+ fx 直線ハフデータ#1	0.004	
+ fx 直線ハフデータ#2	0.016	
+ 直線の生成#1	0.003	
+ 直線の生成#2	0.004	
+ fx 交点(2直線)#1	0.009	(FVIL.Caliper.Function.CrossPoint)

- ⑬ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



- ⑭ 画像ビューに検出された交点が表示されます。



### 3.4 FPM2 特徴点応用マッチングを設定してみよう

濃淡画像でパターンを登録し、そのパターンを処理範囲の中から特徴点応用マッチングする機能を設定します。

「3.2 グレイサーチを設定してみよう」の 正規化相関サーチ と比較し、FPM2 特徴点応用マッチング は次の点で優れています。

- ・パターンの回転、スケール変化に対応できる。
- ・シェーディング、背景の変化の影響を受けない。
- ・汚れの付着による欠損があっても影響を受けない。
- ・対象物の一部が視野外にあっても探索が可能。

逆に次の点では正規化相関サーチの方が優れています。

- ・処理時間が非常に高速である

なお、画像入力や処理範囲の設定は基本操作編で説明しましたので省略します。

使用する画像は、「sample00¥sample01.bmp」を使用します。

### 3.4.1 パタン登録

パターンの登録は、ワークフロー内ではなく、メイン画面のツールバーにある「Pattern」をクリックすることで登録することができます。

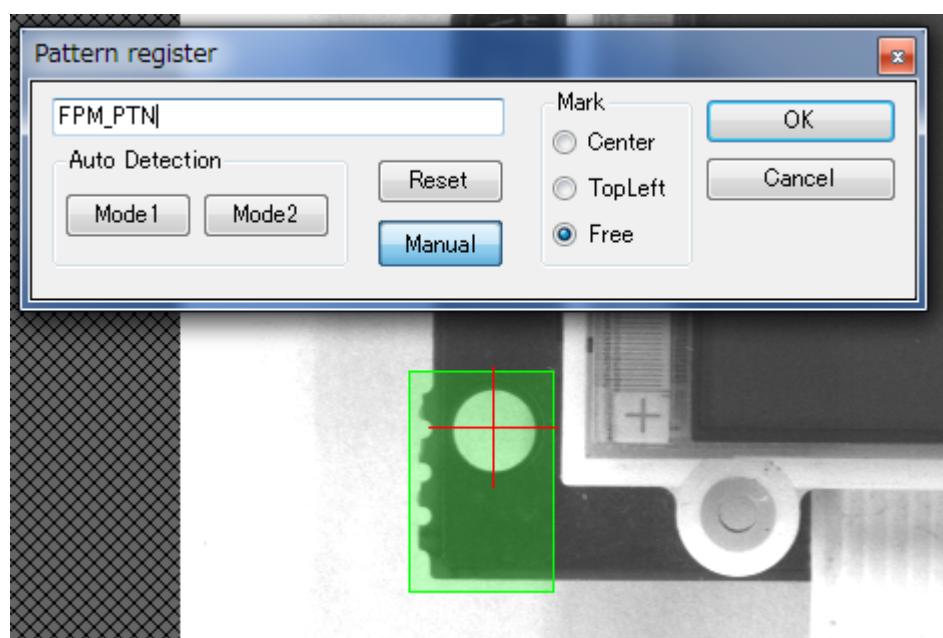
※登録方法の詳細「WIL-Builder 説明書」参照してください。

- ① メイン画面のツールバーにある「Pattern」をクリックします。

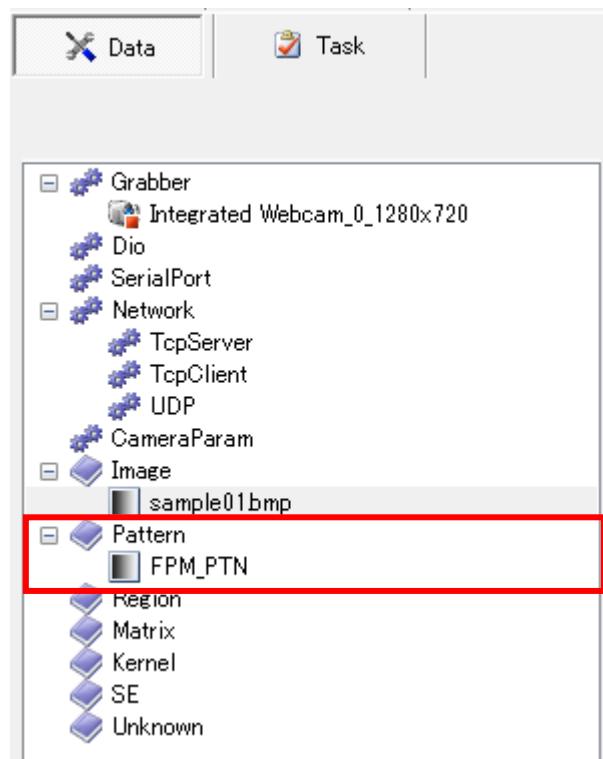


- ② ツールボックスが表示されます。

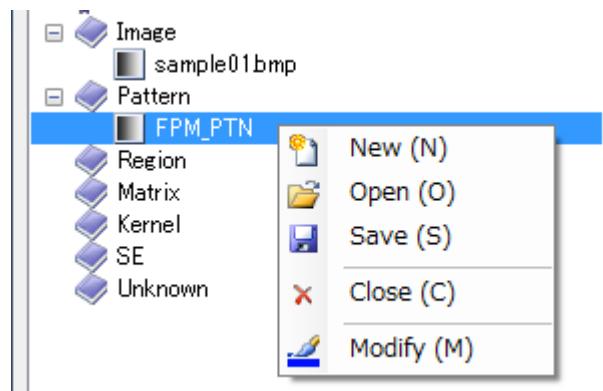
- ③ 登録したい領域をマウスで設定し、パターン名称を記入し登録します。



④ 登録されたパターンは、DATA タブの「Pattern」に表示されます。



⑤ 登録したパターンを保存する場合は、パターン名称を右クリックし、Save を選択します。



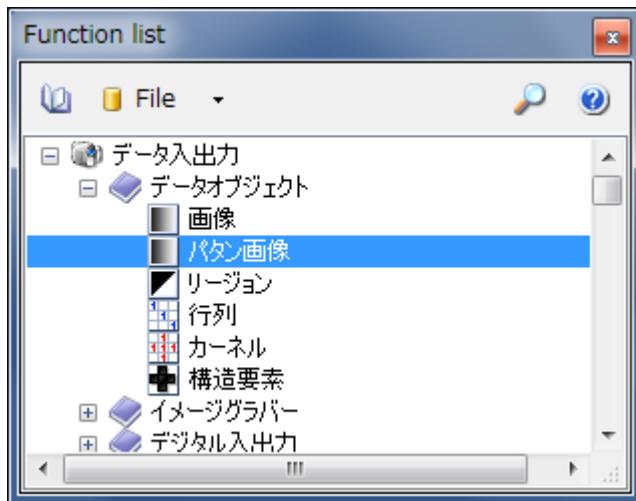
### 3.4.2 パタンの設定

特徴点応用マッチングを行う為のワークフローを設定します。

メイン画面のツールバーにある「Pattern」をクリックして、パターンは登録したので、それを使用するための手続きを設定します。

なお、画像入力や処理範囲の設定は基本操作編で説明しましたので省略します

- ① Function list の「データ入出力」、「データオブジェクト」の順にリストを展開し、「パターン画像」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「パターン画像」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.227	
+ パタン画像#1	0.004	

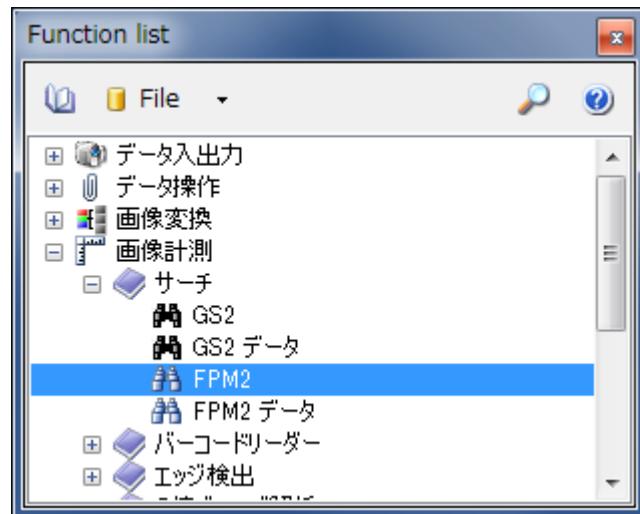
Auto Link によりパターンが関連付けされます。 (FVIL.Data.CFviPattern)

The screenshot shows the 'Parameter Editor' for a pattern named 'FPM\_PTN'. The 'Caption' parameter is highlighted with a red box. Other parameters shown include 'DataIndex' (0), 'IndexMode' (Fixed), 'Data' (FVIL.Data.CFviPattern), 'Bpp' (8), 'CenterMark' (42, 28), 'Channel' (1), 'Depth' (8), 'FilePath' (None), 'HorzSize' (73), 'ImageInfo' (GRAY), 'ImageType' (UC8), and 'Offset' (0, 0). A note at the bottom states: 'Caption /パターン名称 [初期値:null、範囲:任意の文字列]' (Caption / Pattern name [Initial value: null, Range: Any string]).

Data の Caption に先ほど登録した  
パターン名称がない場合、またパタ  
ンの名称を変更したい場合は、  
Caption へパターンの名称を入力し  
てください。(左図赤枠)  
複数パターンを登録した場合は、登  
録順に Index が割り振られている  
ので Parameter の DataIndex を変  
更することでパターンが変更されま  
す。(左図緑枠)

### 3.4.3 特徴点応用マッチング実行

- ① Function list の「画像計測」、「サーチ」の順にリストを展開し、「FPM2」をダブルクリックします。



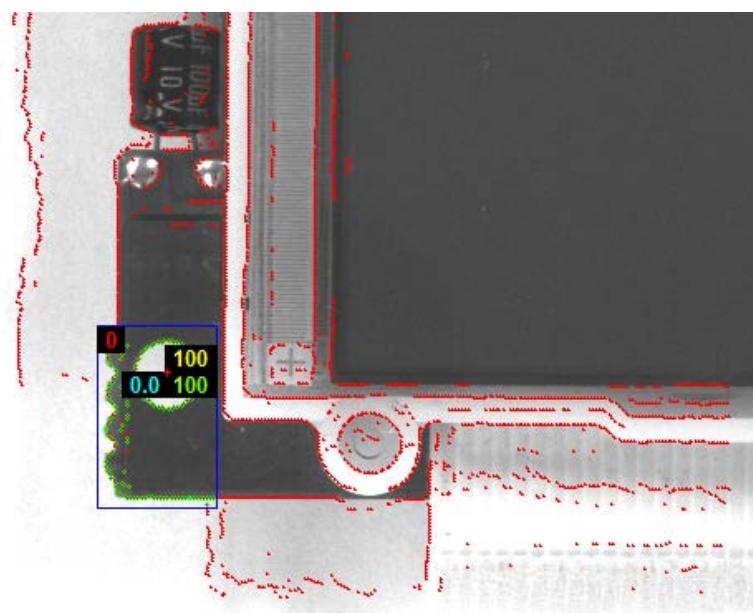
- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「FPM2#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	2.156	
+ パタン画像#1	0.004	
+ FPM2#1	0.000 + 12: オブジェクト	

- ③ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



画像ビューに登録したパターンを特徴点応用マッチングした画像が表示されます。



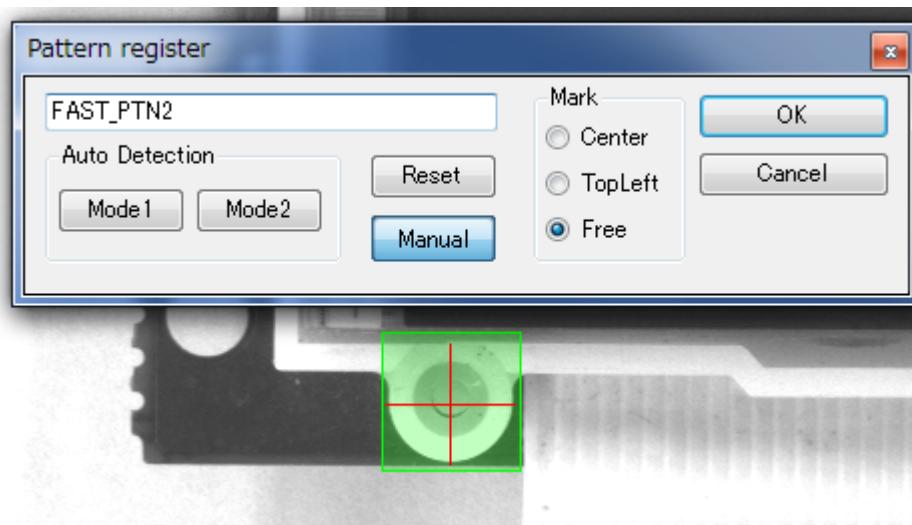
### 3.4.4 結果の表示等

新たにもう一つパターンを登録し、パターン特徴点応用マッチングで得られた2つの結果を使用して、2点間の距離を計測します。

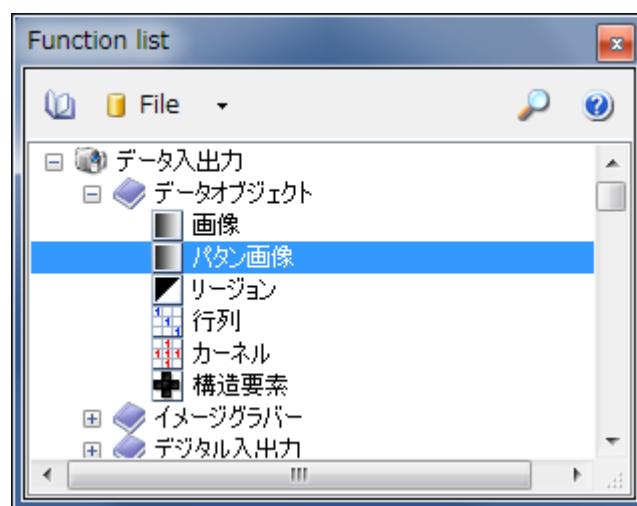
「FPM2」から単一のデータを取得するため、「FPM2 データ」を設定します。

- ① 新たにパターンを登録します。

登録したい領域をマウスで設定し、パターン名称を記入し登録します。



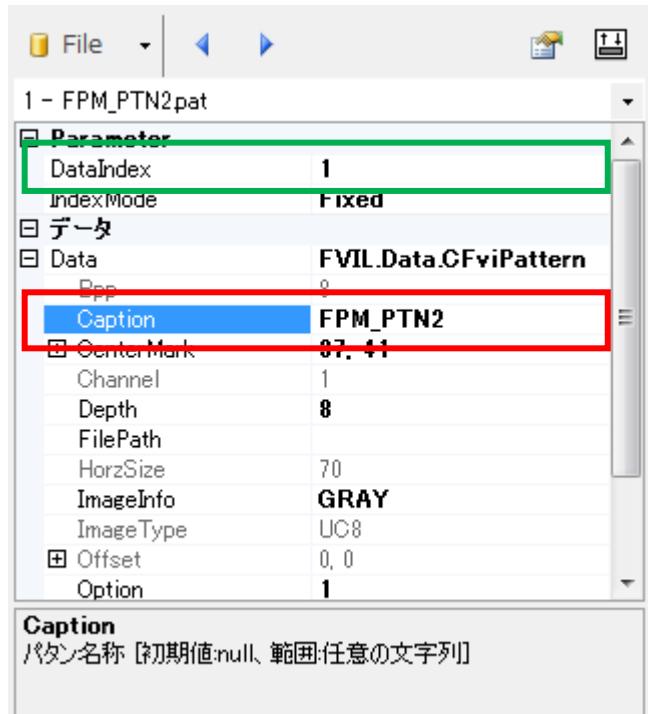
- ② Function list の「データ入出力」、「データオブジェクト」の順にリストを展開し、「パターン画像」をダブルクリックします。



- ③ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「パタン画像#2」が追加されます。

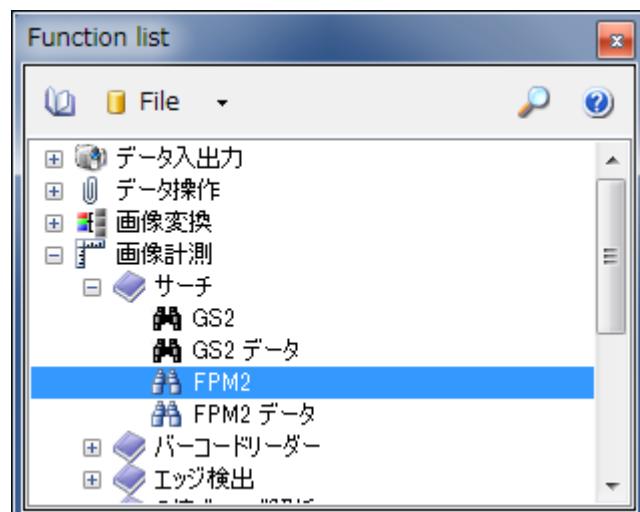
Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.426	
+ パタン画像#1	0.004	
+ FPM2#1	32.906	+
+ パタン画像#2	0.003	

Auto Link によりパタンが関連付けされます。



Data の Caption に先ほど登録した  
パタン名称がない場合、またパタ  
ンの名称を変更したい場合は、  
Caption へパタンの名称を入力し  
てください。(左図赤枠)  
複数パタンを登録した場合は、登  
録順に Index が割り振られている  
ので Parameter の DataIndex を変  
更することでパタンが変更されま  
す。(左図緑枠)

- ④ Function list の「画像計測」、「サーチ」の順にリストを展開し、「FPM2」をダブルクリックします。



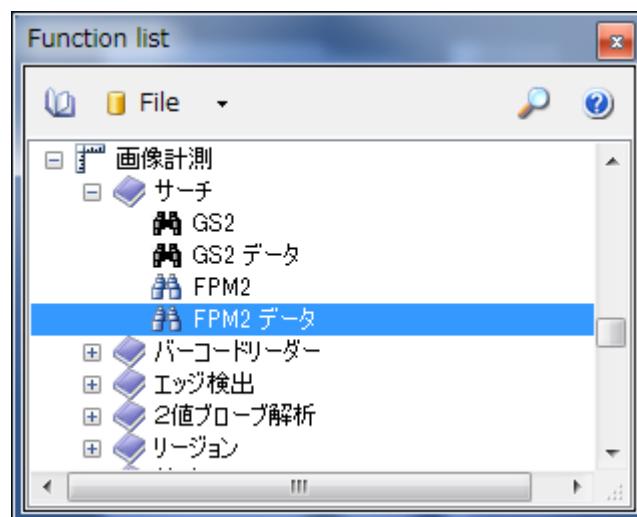
- ⑤ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「FPM2#2」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.426	
+ パタン画像#1	0.004	
+ FPM2#1	32.906	+
+ パタン画像#2	0.005	
+ FPM2#2	7.503	+

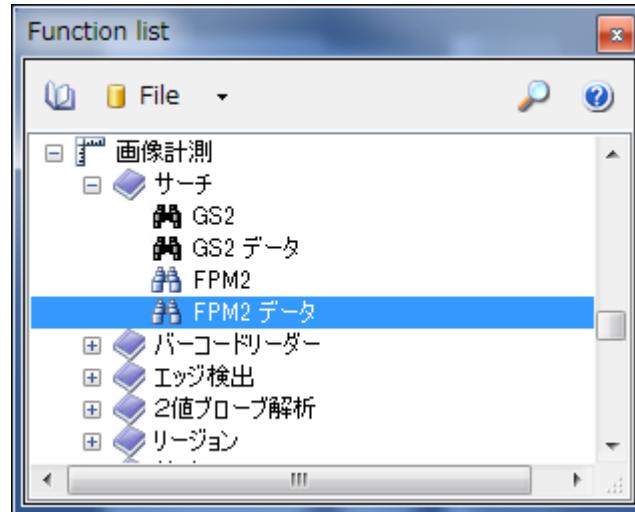
この時、Auto Link でパタンとの関連付けが行われていますが、下の図のような Link になっているかを確認してください。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.427	
- パタン画像#1	0.004	
← DataIndex	1.206	
→ this	0.004	
- FPM2#1	26.675	+
← Image	0.003	ファイル読み込み#1.Out
← Pattern	0.004	パタン画像#1.this
→ Result	0.004	
→ Target	0.004	
→ Template	0.005	
- パタン画像#2	0.003	
← DataIndex	0.004	
→ this	0.004	
- FPM2#2	15.395	+
← Image	0.003	ファイル読み込み#1.Out
← Pattern	0.004	パタン画像#2.this
→ Result	0.004	
→ Target	0.004	
→ Template	0.005	

- ⑥ Function list の「画像計測」、「サーチ」の順にリストを展開し、「FPM2 データ」をダブルクリックします。



- ⑦ 更に Function list の「画像計測」、「サーチ」の順にリストを展開し、「FPM2 データ」をダブルクリックします。



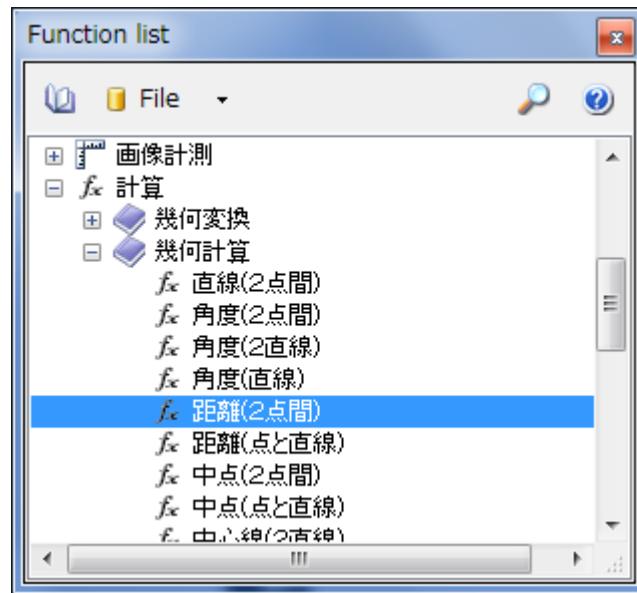
- ⑧ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「FPM2 データ#2」が 2 行追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.324	
+ パタン画像#1	0.002	
+ FPM2#1	35.282	+
+ パタン画像#2	0.003	
+ FPM2#2	10.572	+
+ FPM2 データ#1	0.013	
+ FPM2 データ#2	0.013	

この時、Auto Link でパタンとの関連付けが行われていますが、下の図のような Link になっているかを確認してください。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.324	
+ パタン画像#1	0.002	
+ FPM2#1	35.282	+
+ パタン画像#2	0.003	
+ FPM2#2	10.572	+
+ FPM2 データ#1	0.013	
↳ Result		FPM2#1.Result
↳ Index		
⇒ this		
⇒ Position		
⇒ Score		
⇒ Scale		
⇒ Angle		
+ FPM2 データ#2	0.013	
↳ Result		FPMP2#2.Result
↳ Index		
⇒ this		
⇒ Position		
⇒ Score		
⇒ Scale		
⇒ Angle		

- ⑨ Function list の「計算」、「幾何計算」の順にリストを展開し、「距離(2点間)」をダブルクリックします。



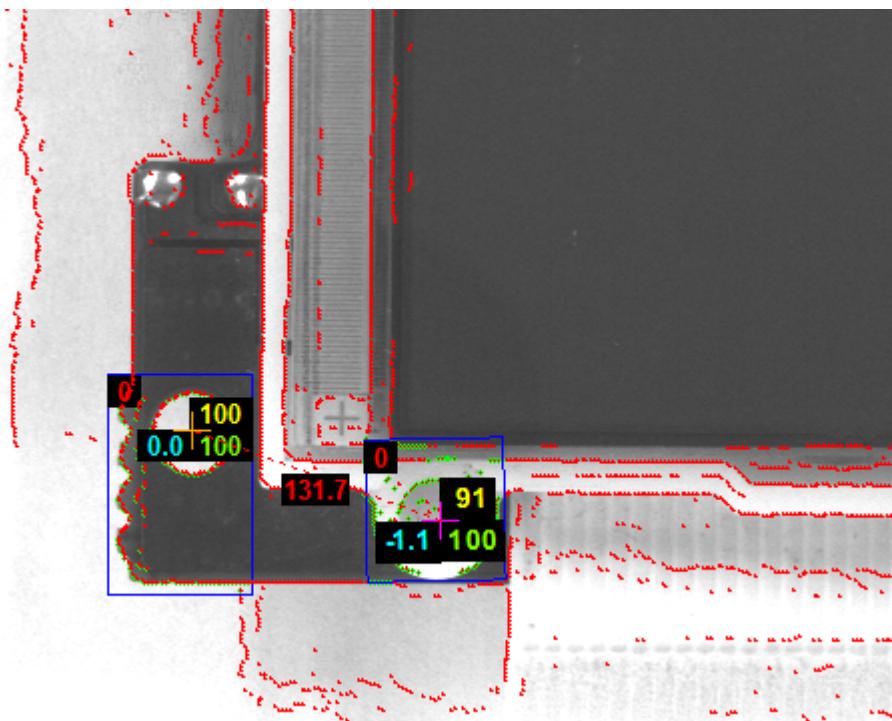
- ⑩ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「距離(2点間)」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	2.207	
+ バッファ画像#1	0.003	
+ FPM2#1	14.041	+
+ バッファ画像#2	0.003	
+ FPM2#2	11.317	+
+ FPM2 データ#1	0.010	
+ FPM2 データ#2	0.004	
+ fx 距離(2点間)#1	0.031	
↳ Point0		FPM2 データ#2.Position
↳ Point1		FPM2 データ#1.Position
⇒ Distance		

⑪ 実行アイコンをクリックしてみましょう



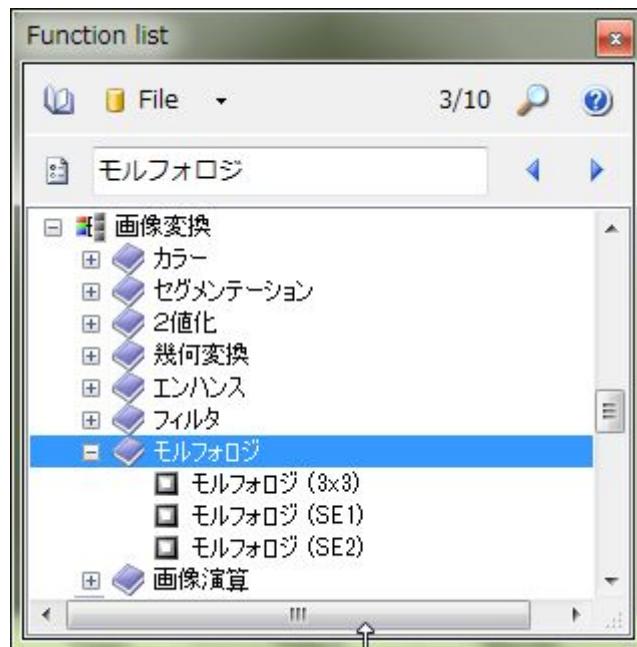
⑫ 画像ビューに2点間を計測した値が、画素で表示されます。



## 3.5 モルフォロジ演算を実行してみよう

### 3.5.1 モルフォロジの種類

モルフォロジ演算を実行する Function は 3 種類用意しています。



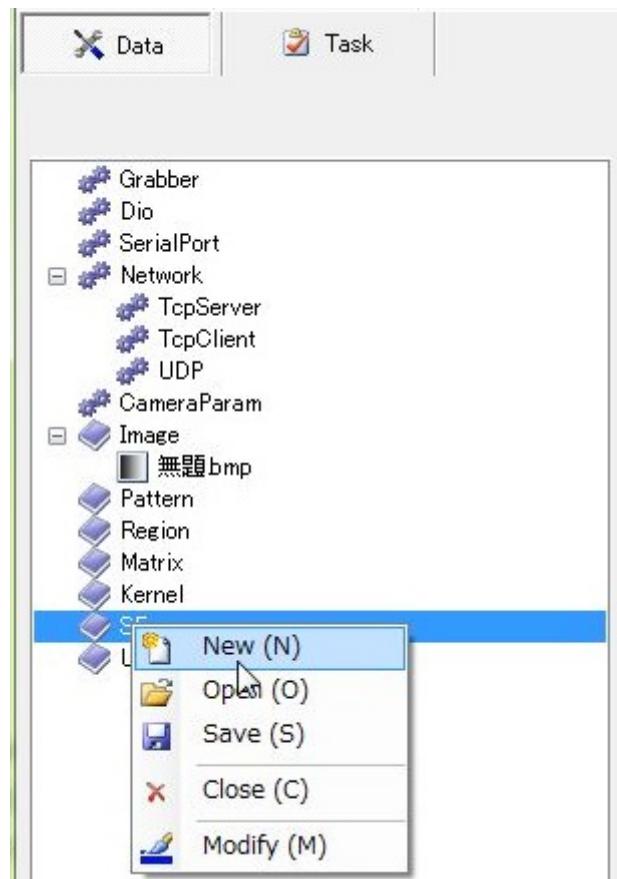
モルフォロジ(3x3)は、3x3 サイズの構造要素を使用するフィルタです。対象画像を入力にリンクするだけでモルフォロジ処理が行われます。

モルフォロジ(SE1)およびモルフォロジ(SE2)は、構造要素(SE)を設定します。SE1 は、構造要素を 1 つ、SE2 は構造要素を 2 つ指定します。今回は、モルフォロジ(SE1)を実行します。

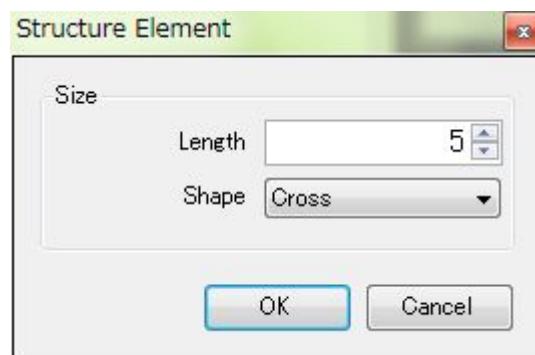
### 3.5.2 任意の構造要素の生成

モルフォロジ(SE1)に設定する任意の構造要素を生成します。

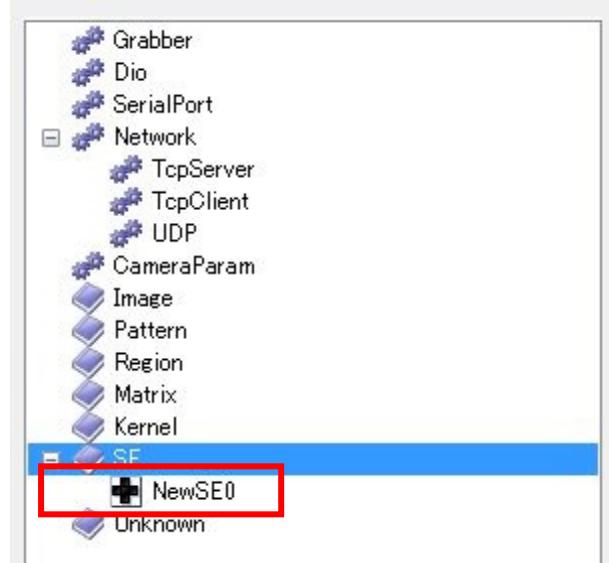
- ① Data タブの「SE」を右クリックし、New を選択します。



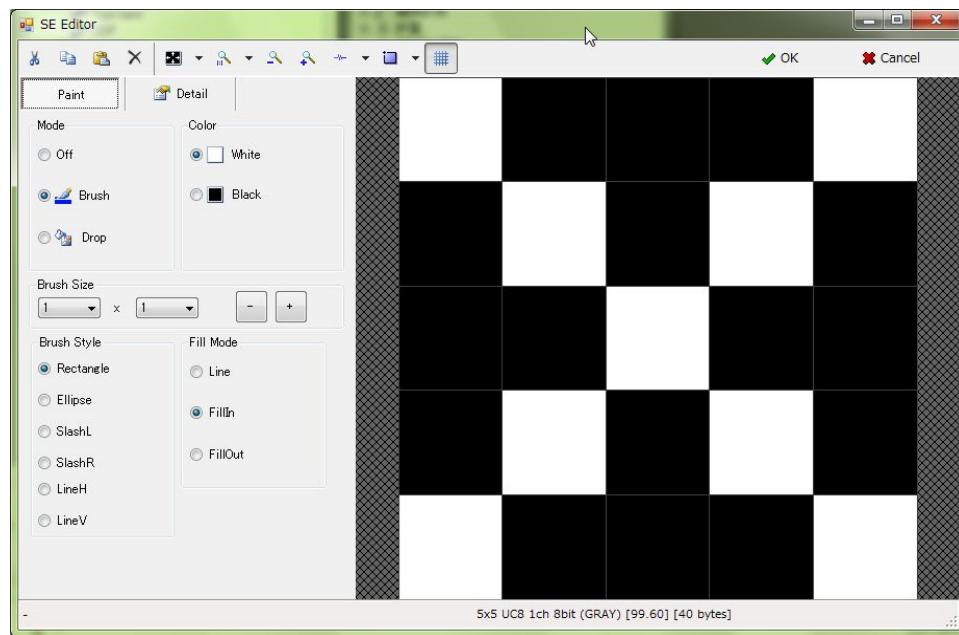
- ② 構造要素の Length と Shape を指定して OK をクリックします。今回は、「Length:5」、「Shape : Cross」の構造要素を作成します。



③ 構造要素「NewSE0」が生成されます。



④ 生成された構造要素を参照・編集する場合は、「NewSE0」をダブルクリックして SE Editor を表示します。

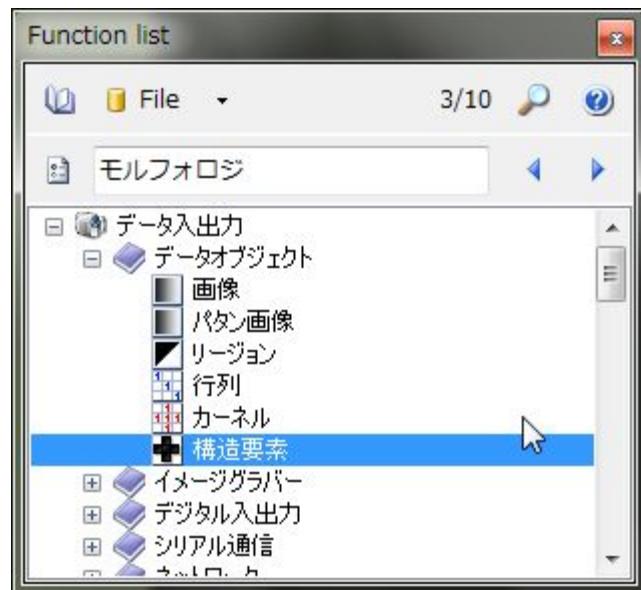


(「Length:5」「Shape : Cross」)

### 3.5.3 モルフォロジの実行

モルフォロジを行うためのワークフローを設定します。Data タブの SE で作成した構造要素を使用するための設定を行います。なお、画像入力については省略します。

Function list に戻り「データ入出力」、「データオブジェクト」の順にリストを展開し、「構造要素」をダブルクリックします。

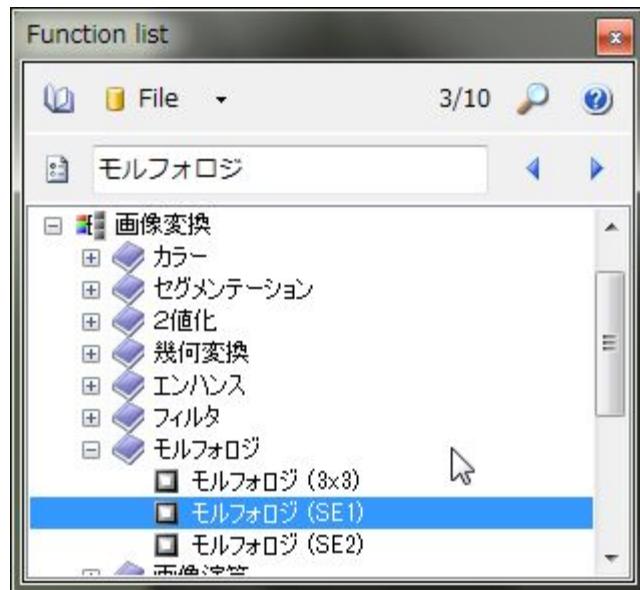


- ① TASK タブのワークフローリストの最後の行に「構造要素#1」が追加されます。

The screenshot shows the 'Task' tab of the workflow editor. At the top, there are tabs for 'Data' and 'Task', with 'Task' being active. Below the tabs is a toolbar with icons for file operations. The main area is a table titled 'Workflow Tasks' with columns: 'Name', 'Time (ms)', and 'Reference'. There are two entries in the table:

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	4.827	
+ 構造要素#1	0.563	

- ② Function list に戻り「画像変換」、「モルフォロジ」の順にリストを展開し、「モルフォロジ(SE1)」をダブルクリックします。



- ③ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「モルフォロジ(SE1) #1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.481	
+ 構造要素#1	0.007	
+ モルフォロジ (SE1)#1	0.277	

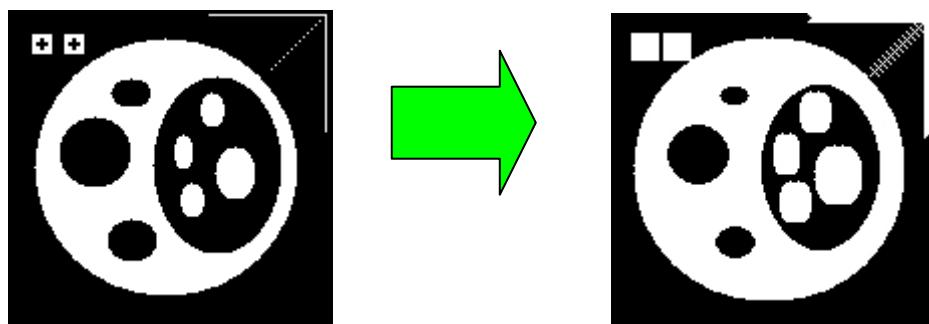
- ④ 「ファイル読み込み#1」の「Out」を「モルフォロジ(SE1)#1」の「Src0」に、「構造要素」の「this」を「モルフォロジ(SE1)#1」の「SE0」にリンクします。

Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み#1	1.481	
FileIndex		
Out	0.005	
Directory		
FileName		
FileIndex	1.294	
構造要素#1	0.010	
DataIndex		
this	0.004	
モルフォロジ (SE1)#1	0.232	ファイル読み込み#1.C 構造要素#1.this
Src0		
SE0		
Dst0		

- ⑤ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



- ⑤ モルフォロジ(SE1)の実行結果が表示されます。



## 3.6 任意カーネルフィルタを設定してみよう

Function list の「画像変換」、「フィルタ」の順に展開したリストのノードにある「カーネルフィルタ」以外に関しては、選択したフィルタ固有の画素領域と値にて画像処理を行います。

「2.2 簡単な画像処理をしてみよう」の「ソーベル」では、用意されている  $3 \times 3$  画素領域のソーベル微分フィルタを使用しています。

一方「カーネルフィルタ」は、任意のサイズと任意の値の画素領域を作成し、それを使って画像処理を行うことができます。

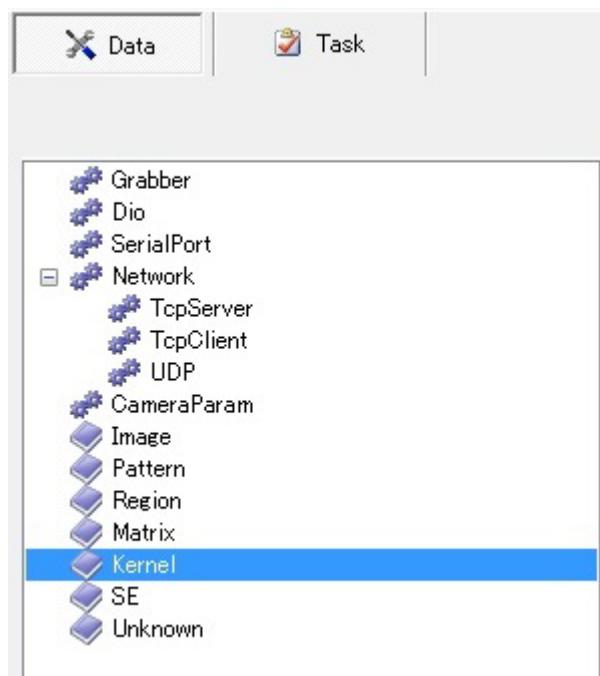
ここでは、入力した画像に対して、任意カーネルフィルタを使用する方法での画像処理を説明します。

なお、画像入力を行う「ファイル読み込み」に関しては基本操作編を参照して下さい。

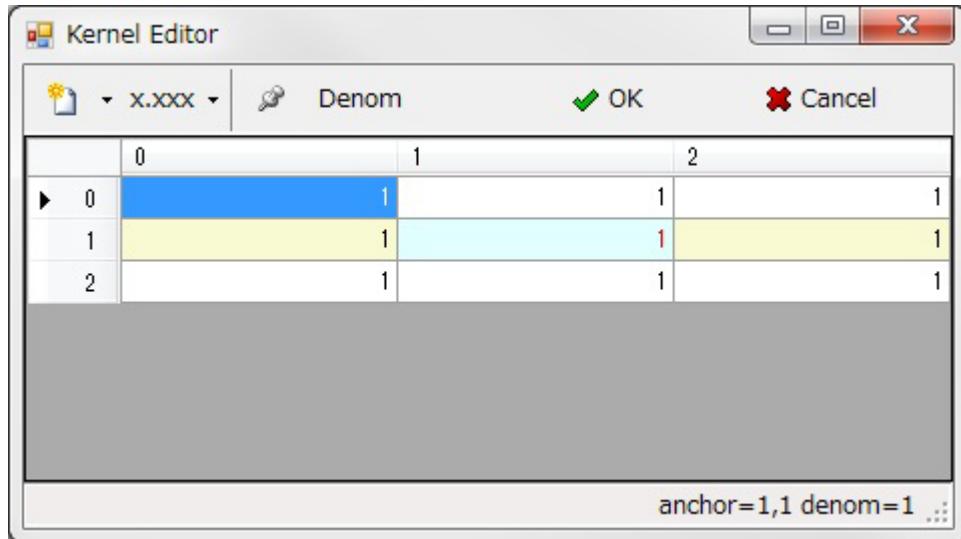
### 3.6.1 Data タブのカーネルオブジェクトの作成

カーネルフィルタに設定するカーネルオブジェクトを作成します。

- ① Data タブの「Kernel」を右クリックし、New を選択します。

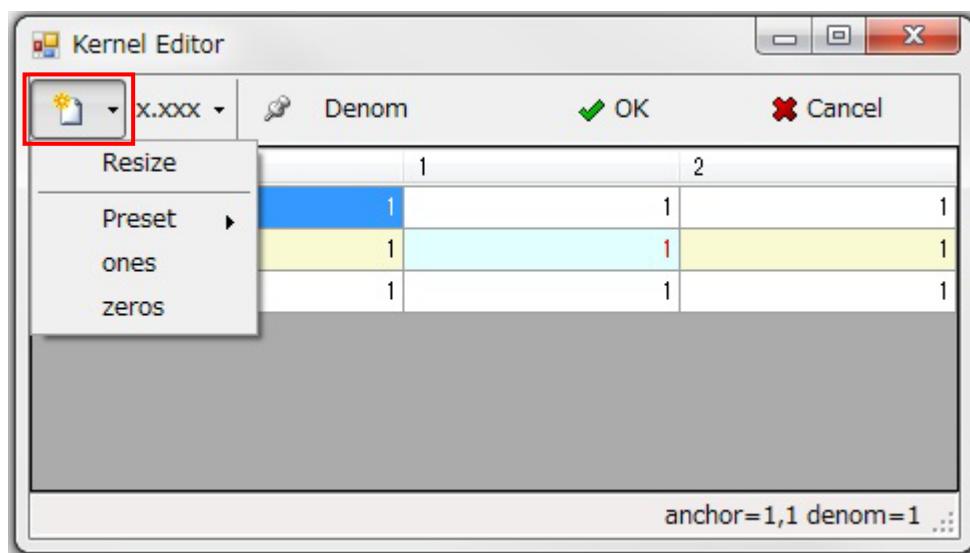


② カーネル編集フォームが表示されます。



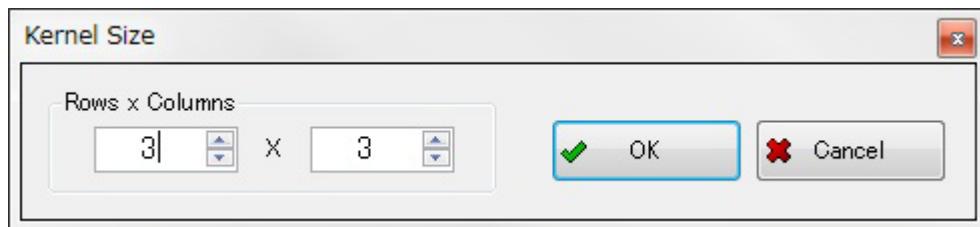
③ カーネル編集フォームにて編集を行い、カーネルオブジェクトを作成します。

New ボタン(赤矩形)をクリックし、Resize を選択します。

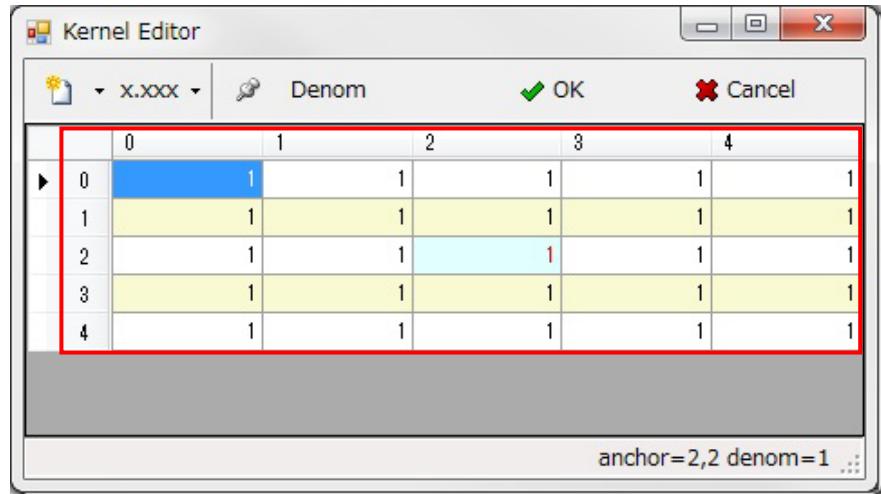


④ カーネルサイズ編集フォームが表示されます。

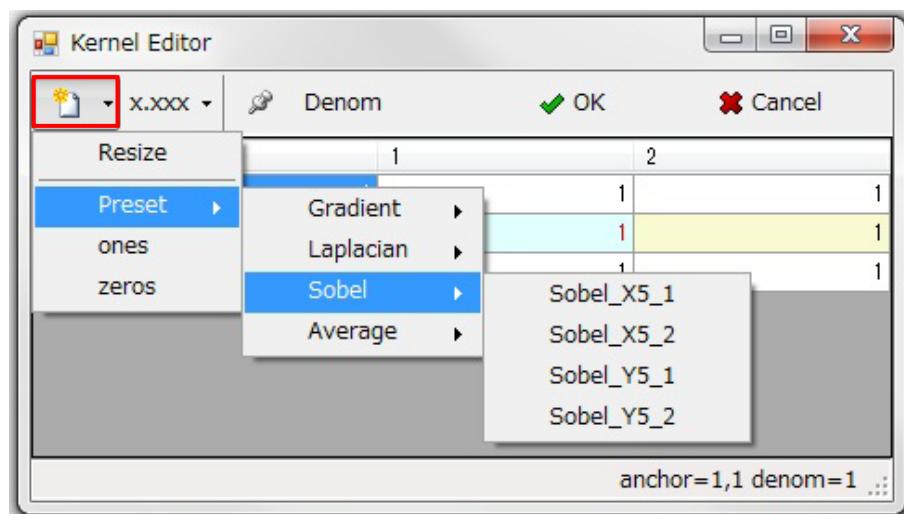
「Rows」と「Columns」に任意の値を設定し、OK ボタンを押してサイズを決定します。



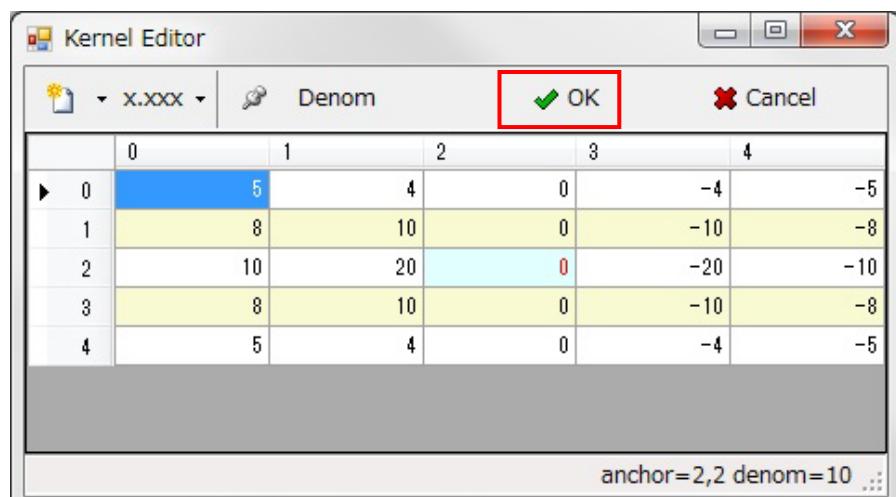
- ⑤ たとえば、 $5 \times 5$  に設定し作成すると下記の様になりますので、赤矩形部を編集し、OK ボタンを押すとカーネルオブジェクトが作成されます。



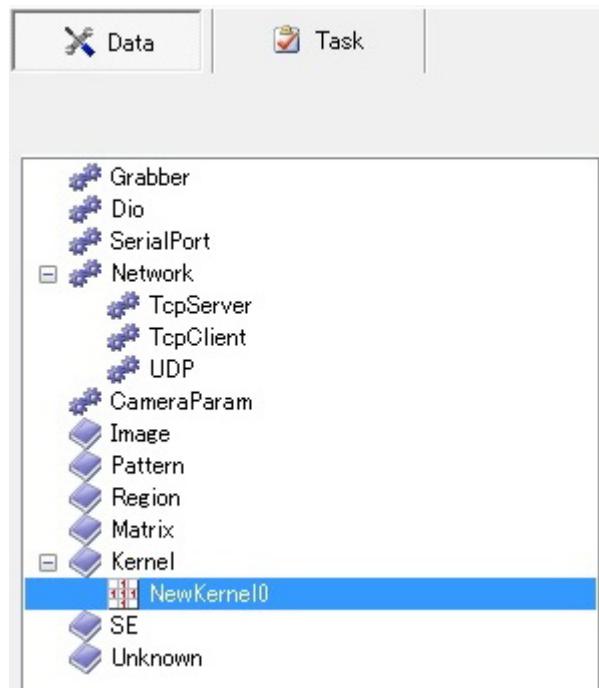
- ⑥ また、カーネル編集フォームには、プリセットデータが用意されていますので、New ボタン(赤矩形)をクリックし、「Preset」からプリセットデータを選択する事も可能です。  
以下の説明では「Sobel」の「Sobel\_X5\_1」を使用して、画像処理を行います。



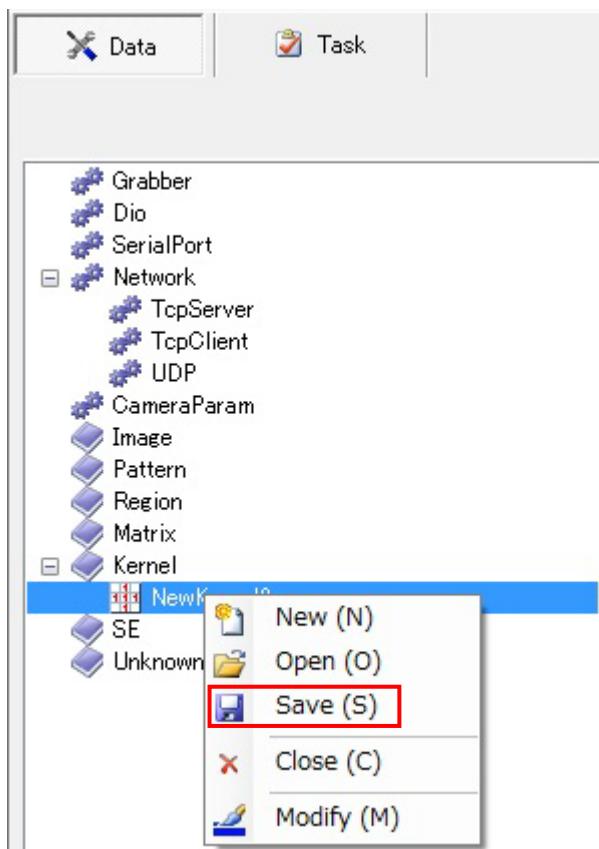
- ⑦ 「Sobel\_X5\_1」を選択すると、下記の様にプリセットデータが設定されます。  
OK(赤矩形)ボタンを押してカーネルオブジェクトを作成します。



⑧ 作成したカーネルオブジェクトは、DATA タブの「Kernel」に追加されます。



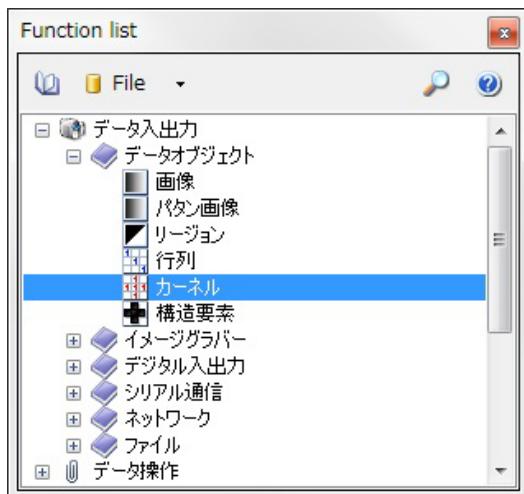
⑨ 作成したカーネルオブジェクトを保存する場合は、カーネル名称を右クリックし、Save を選択します。



### 3.6.2 Data タブのカーネルオブジェクトの参照

作成したカーネルオブジェクトを使用する為、ワークフローを設定します。

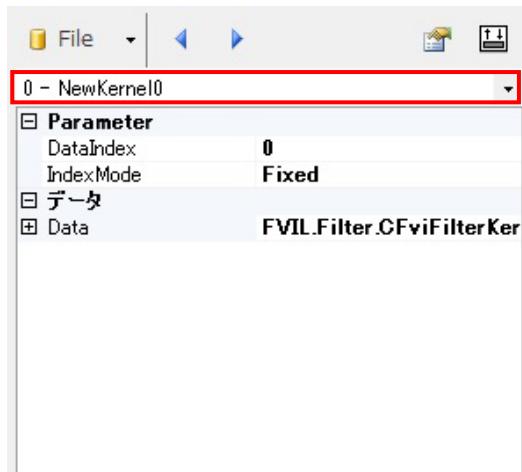
- ① Functionlist の「データ入出力」、「データオブジェクト」の順にリストを展開し、「カーネル」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「カーネル」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	4.641	
+ カーネル#1	2.094	

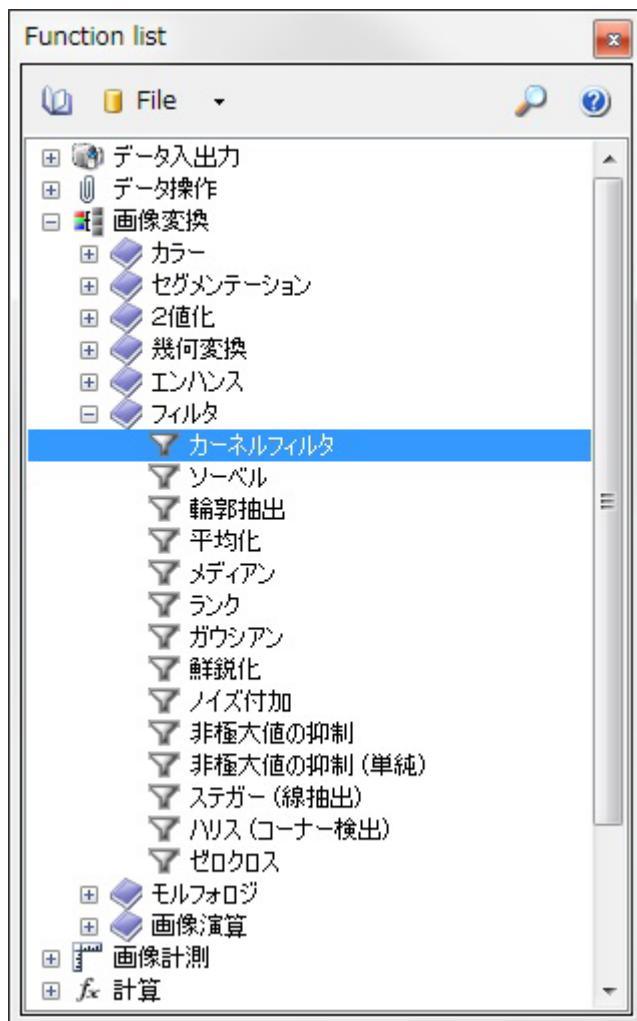
- ③ 「カーネル」をクリックすると、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されますので、赤矩形部のリストボックスか青カーソルにて、作成したカーネルオブジェクトを選択します。



### 3.6.3 任意カーネルフィルタの実行

「ファイル読み込み」にて入力した画像に対して、作成したカーネルフィルタにて画像処理を実行します。

- ① Function list の「画像変換」、「フィルタ」の順にリストを展開し、「カーネルフィルタ」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「カーネルフィルタ#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み#1	7.339	
カーネル#1	2.094	
カーネルフィルタ#1	8.345	

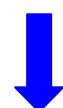
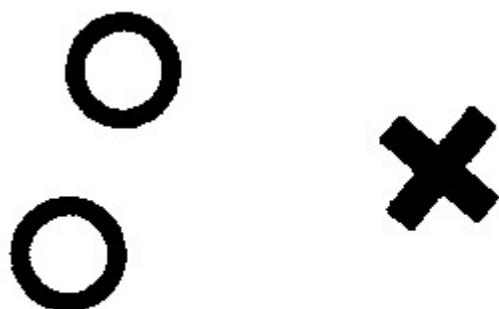
- ③ 「ファイル読み込み」の「Out」を「カーネルフィルタ」の「Src0」に、「カーネル」の「this」を「カーネルフィルタ」の「Kernel」にリンクします。

Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み#1	2.907	
FileIndex		
Out	0.007	
Directory		
FileName		
FileIndex		
カーネル#1	2.094	
DataIndex	1.707	
this	0.008	
カーネルフィルタ#1	1.555	
Src0	0.009	ファイル読み込み#1.Out カーネル#1.this
Kernel		
Dst0	0.008	

- ④ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



フィルタ処理が行われた画像が表示されます。



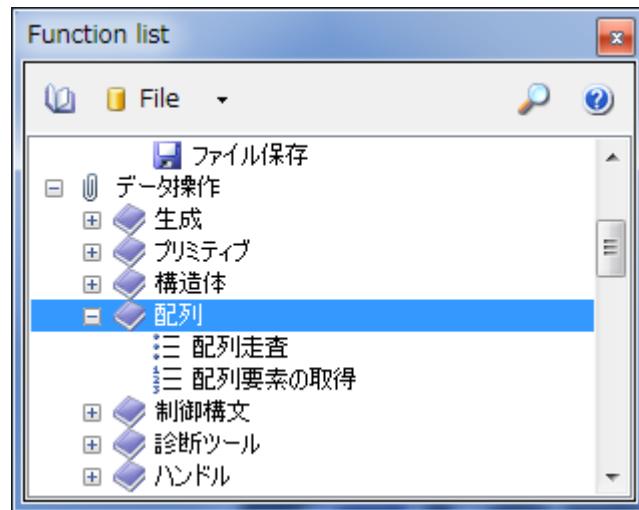
## 4. 應用編

WIL-Builder は配列走査や制御構文も行う事ができます。

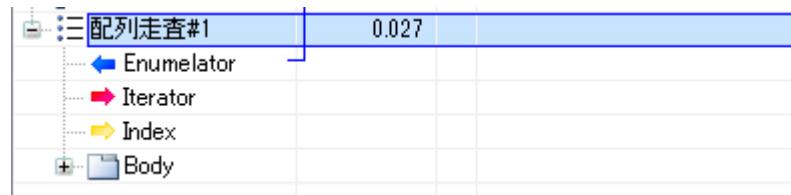
### 4.1 配列走査について

「配列走査」は、2値プロープ解析やグレイサーチなど複数個の結果を得られるデータから、個々のデータを使用するときに用います。個数分のループ処理を行います。

「配列走査」は、Function list では「データ操作」、「配列」の下にあります。

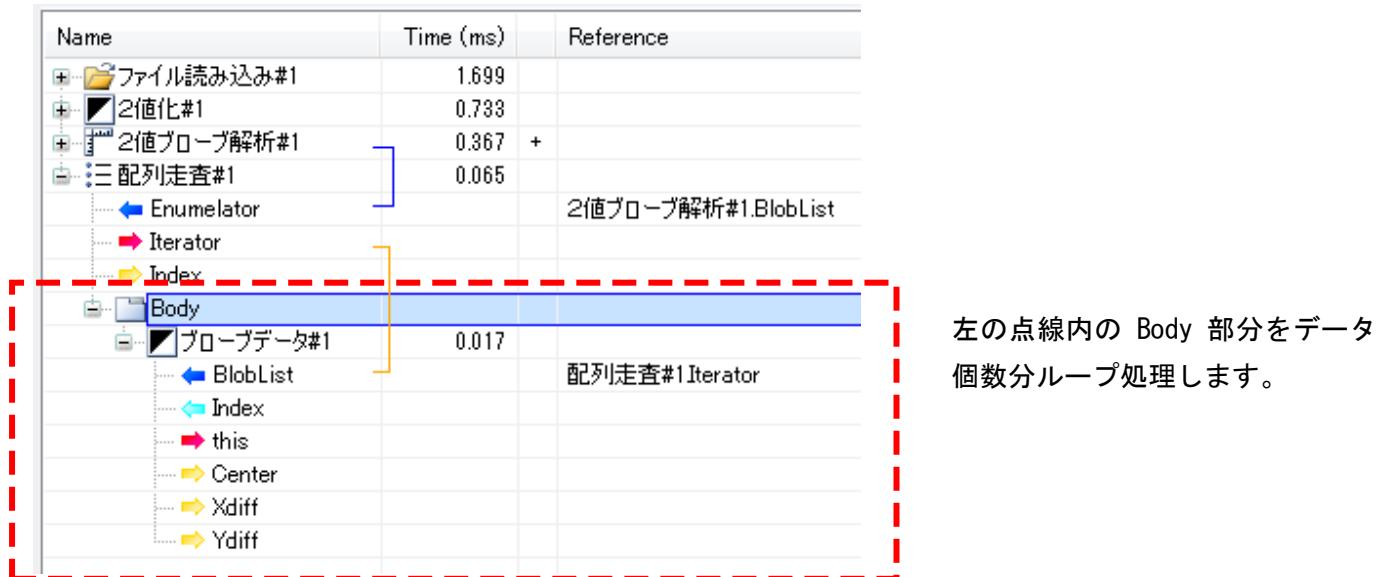


その構造は、以下のようにワークフローに表示されています。



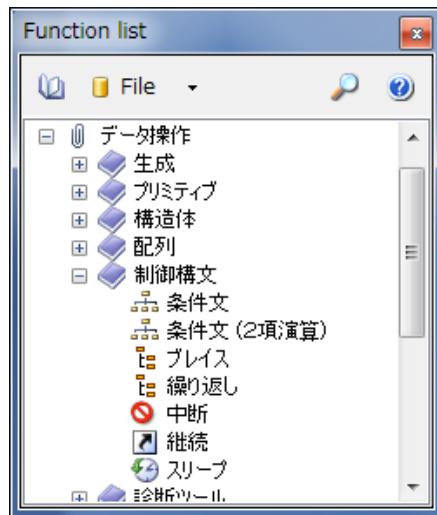
Enumerator に配列走査したいデータをリンクし、Body の中で個々のデータ操作を記入します。

例としては Iterator に配列内のデータが入っており、それを Body の中のプロープデータへ渡して実行しています。



## 4.2 ループ処理について

ループ処理を行う場合は、「データ操作」、「制御構文」の下に「繰り返し」を用意しています。指定した回数分、繰り返し処理を行います。

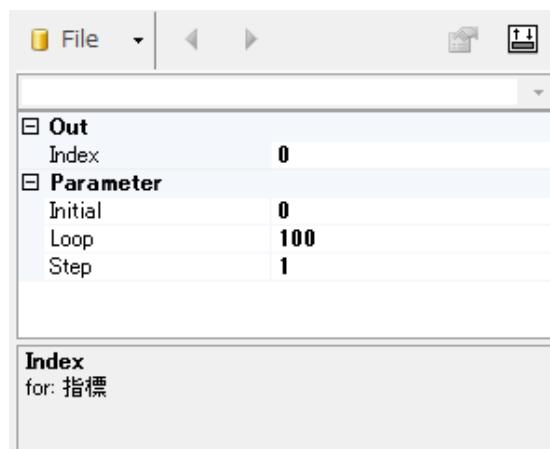


その構造は、以下のようにワークフローに表示されています。

Name	Time (ms)	Reference
画像#1	0.002	
繰り返し#1	87.754	
Initial		
Loop		
Step		
Index		
Body		
時間計測(...)	0.000	
this		
平均化#1	0.185	
時間計測(...)	0.001	時間計測(開始)#1.this
Instance		
Time		
CSVファイル...	0.315	

body の部分が繰り返し実行されます。

上記の例では「フィルタ」の「平均化」を実行し、処理時間を CSV ファイルに書き込みます。

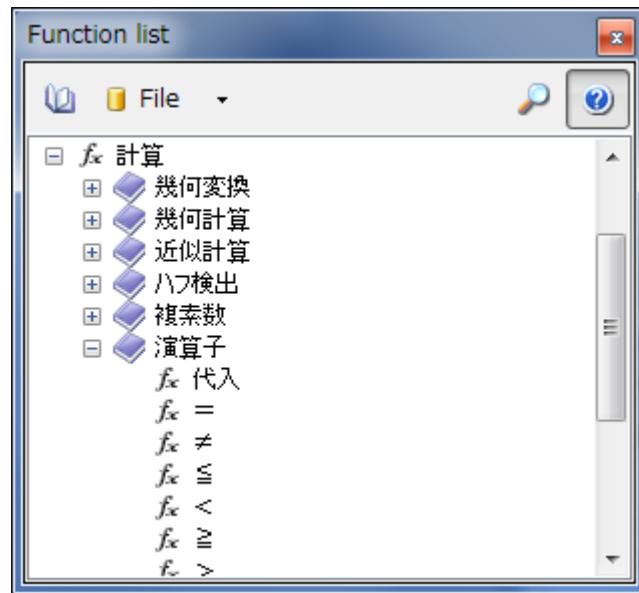


「Parameter」の「Index」を「Initial」の値で初期化し、1回の実行ごとに「Step」の数だけ「Index」が加算されます。「Index」が「Loop」で設定した値に達するまで、ループ処理を行います。

## 4.3 条件分岐について

条件分岐を行う場合は、「計算」の「演算子」を選択し、その結果から処理を分岐することができます。

「演算子」は、Function list では「計算」、「演算子」の下に各種用意しています。

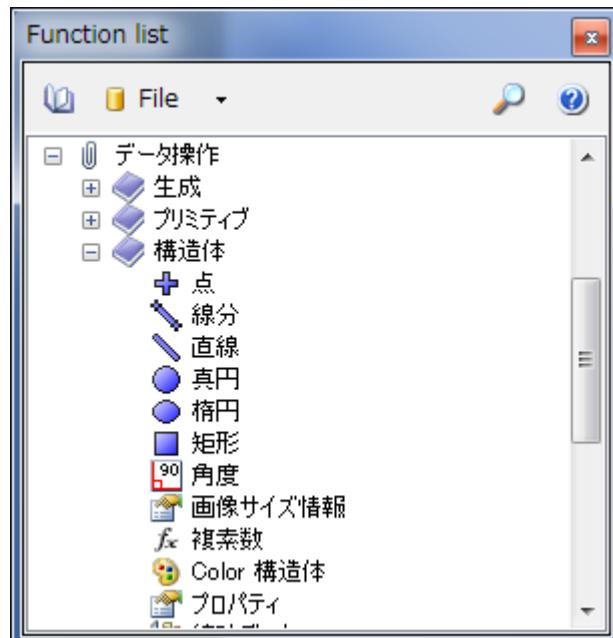


条件分岐は、複雑なので、2値プローブ解析の結果による分岐を例により説明いたします。

なお、画像2値プローブ解析までの説明は省略します。

- ① 「2値プローブ解析」の結果から有効プローブ数(EffectiveCount)を抽出するために「プロパティ」を追加します。

Function list の「データ操作」、「構造体」の順にリストを展開し、「プロパティ」をダブルクリックします。

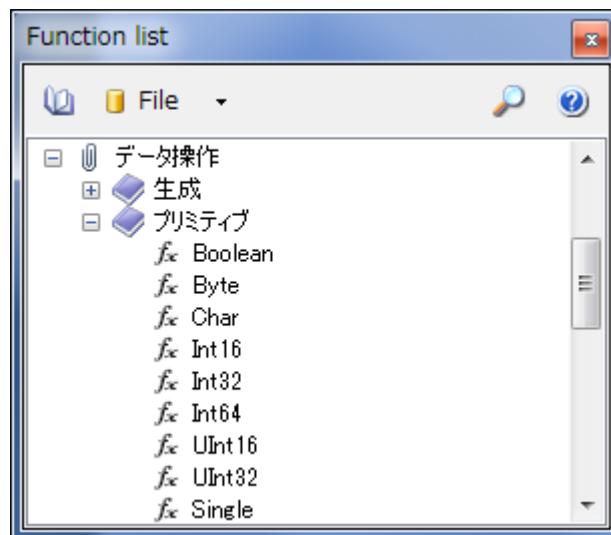


- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「プロパティ」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ 画像#1	0.496	
+ 2値化#1	0.337	
+ 2値プロープ解析#1	0.288	+
↳ Src0		2値化#1.Dst0
↳ BlobList		
↳ BlobResult		
+ プロパティ#1	0.076	2値プロープ解析#1.BlobResult
↳ In		
↳ EffectiveCount		

- ③ 次に条件分岐の対象となる値を設定するために「Int32」を追加します。

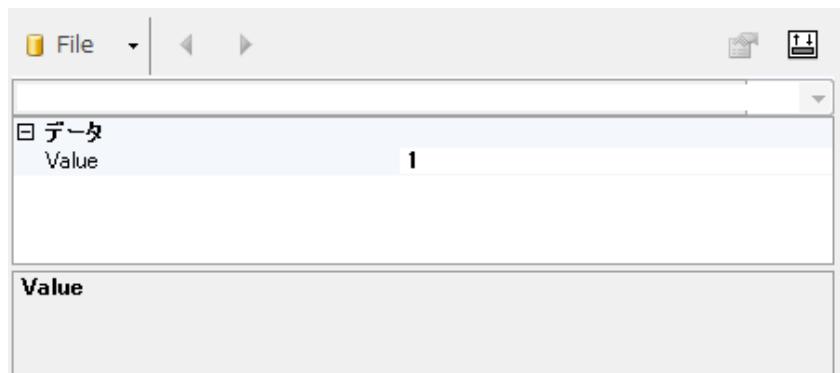
Function list の「データ操作」、「プリミティブ」の順にリストを開き、「Int32」をダブルクリックします。



- ④ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「Int32#1」が追加されます。

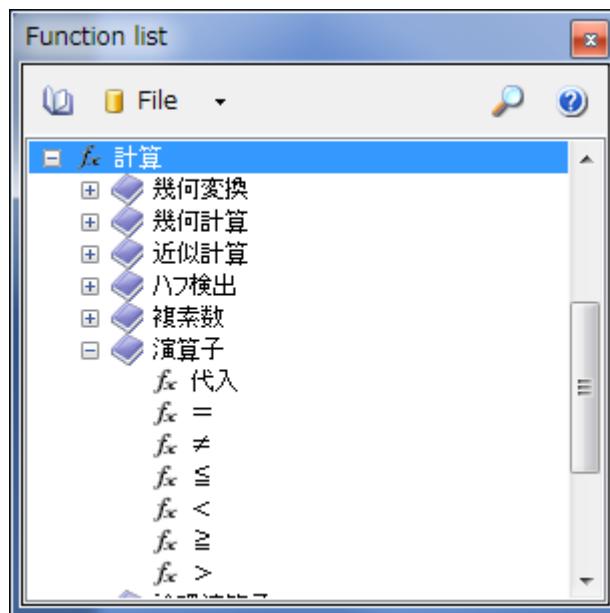
Name	Time (ms)	Reference
+ 画像#1	0.028	
+ 2値化#1	0.588	
+ 2値プロープ解析#1	3.095	+
+ プロパティ#1	0.196	
+ fx Int32#1	0.001	

- ⑤ 「Int32#1」をクリックし、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、Parameter の「Value」を「1」に変更します。



- ⑥ 「2値プローブ解析」の結果から有効プローブ数(EffectiveCount)と比較する値が設定できたので、条件を追加します。

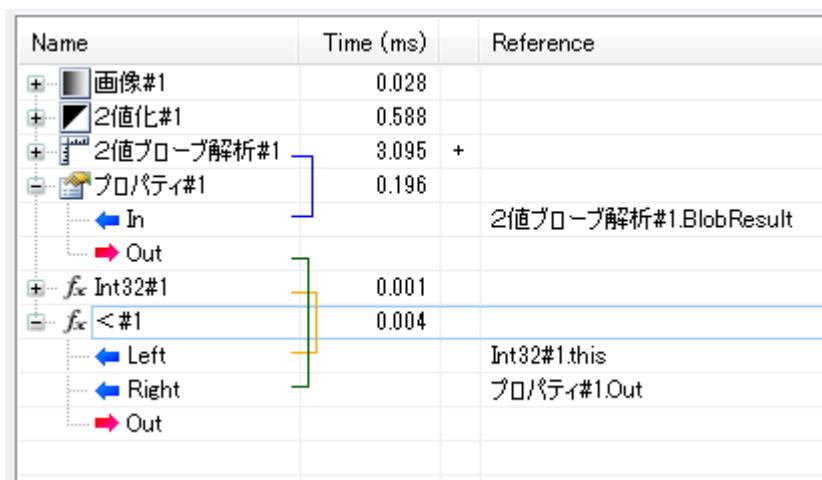
Function list の「計算」、「演算子」の順にリストを展開し、「 $f_x <$ 」をダブルクリックします。



- ⑦ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「 $f_x < #1$ 」が追加されます。

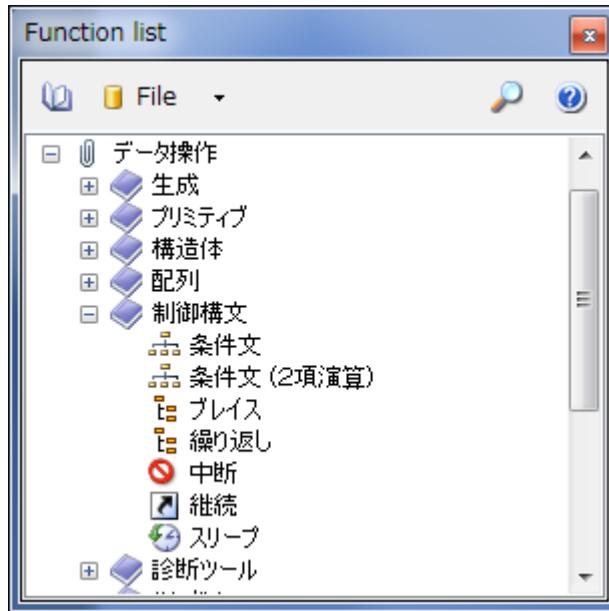
Name	Time (ms)	Reference
画像#1	0.028	
2値化#1	0.588	
2値プローブ解析#1	3.095	+
プロパティ#1	0.196	
$f_x$ Int32#1	0.001	
$f_x < #1$	0.004	

リンクは以下のようになっています。



⑧ 演算子の結果から条件文を追加します。

Function list の「データ操作」、「制御構文」の順にリストを展開し、「条件文」をダブルクリックします。



⑨ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「条件文#1」が追加されます。

さらにもう一つ「条件文」を追加します。

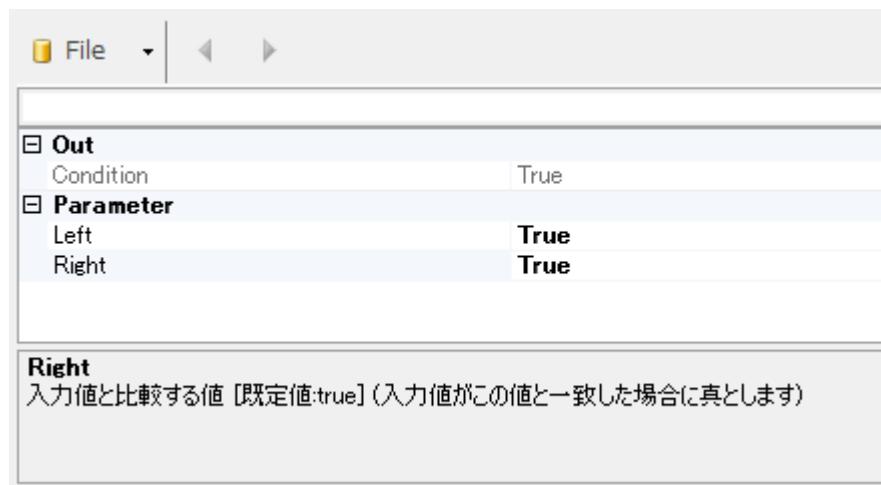
Name	Time (ms)	Reference
画像#1	0.003	
2値化#1	1.087	
2値プロープ解析#1	0.086	+
プロパティ#1	0.018	
fx Int32#1	0.000	
fx < #1	0.002	
条件文#1	0.000	
条件文#2	0.000	

⑩ 条件が真なら、body の部分を実行することが、可能です。

もちろん偽の時に、body の部分を実行することも可能です。

Name	Time (ms)	Reference
画像#1	0.003	
2値化#1	0.177	
2値プロープ解析#1	0.173	+
プロパティ#1	0.117	
fx Int32#1	0.000	
fx < #1	0.003	
Left		Int32#1.this
Right		プロパティ#1.EffectiveCount
Out		
条件文#1	0.630	< #1.Out
Left		
Condition		
Body		

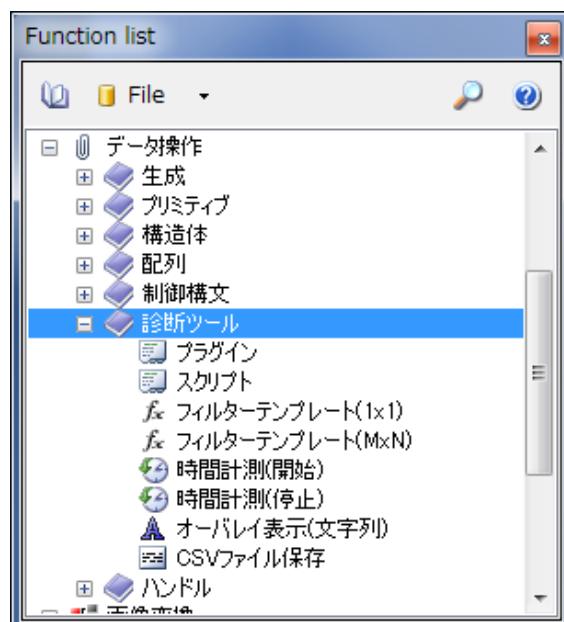
- ⑪ 「条件文」をクリックし、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、Parameter の Left、Right を True から False にすることにより、真から偽へ変更する事ができます。



- ⑫ Body 部分に文字列を表示する機能を追加します。

Function list の「データ操作」、「診断ツール」の順にリストを展開し、「オーバレイ表示(文字列)」をダブルクリックします。

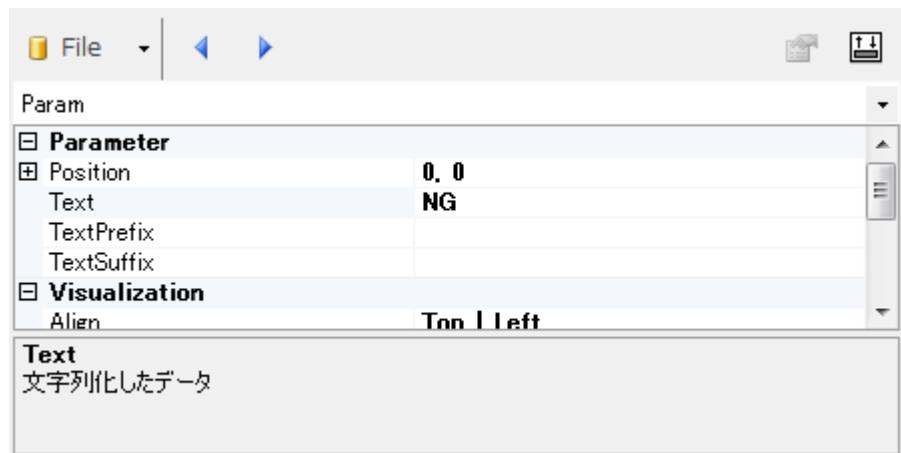
さらにもう一つ「オーバレイ表示(文字列)」を追加します。



- ⑬ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「オーバレイ表示(文字列)」が追加されます。  
 最後の行から「条件文#1」の body へドラッグします。  
 もう一つの「オーバレイ表示(文字列)」を最後の行から「条件文#2」の body へドラッグします。

Name	Time (ms)	Reference
+ 画像#1	0.003	
+ 2値化#1	1.087	
+ 2値プローブ解析#1	0.086	+
+ プロパティ#1	0.018	
+ Int32#1	0.000	
+ fx < #1	0.002	
+ 条件文#1	0.000	<#1.Out
└ Left		
└ Condition		
└ Body		
└ オーバレイ表...	0.000	
└ In		
└ Position		
└ Out		
+ 条件文#2	0.000	

- ⑭ 「条件文#1」の「オーバレイ表示(文字列)」をクリックし、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、Text に表示したい文字列を入力します。ここでは「NG」を入力します。  
 同様に「条件文#2」の「オーバレイ表示(文字列)」には「OK」を入力します。



⑯ ワークフローは以下のようになります。

Name	Time (ms)	Reference
2値化#1	1.941	
2値プローブ解析#1	0.111	+
プロパティ#1	0.015	
fx Int32#1	0.000	
fx < #1	0.003	
条件文#1	0.007	
↳ Left		<#1.Out
➡ Condition		
Body	0.007	
△ オーバレイ表...		
条件文#2	0.000	
↳ Left		条件文#1.Condition
➡ Condition		
Body	0.000	
△ オーバレイ表...		

⑯ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



⑰ 画像ビューにプローブが検出された場合「NG」がモニタに表示されます。



## 5. FIE ライブライアリ編

WIL-Builder では、FIE ライブライアリを使用した処理も実行できます。

FIE ライブライアリにおける画像オブジェクトのデータ入出力の扱いは、WIL ライブライアリでの扱いとは異なります。

本章では FIE ライブライアリを実行する際の画像オブジェクトの扱いについて説明します。

### 5.1 FIE ライブライアリでの画像オブジェクトの扱い

前章まで解説した WIL ライブライアリでは、画像データを画像処理ライブライアリの「Src」に直接リンクすることで、画像データを入力することができます。

以下の例は「ソーベルフィルタ」を実行する例ですが、「ソーベル#1」のデータ入力の Type は「CfvilImage」であり、「ファイル読み込み#1」の「Out」と同じ Type である為、直接リンクする事ができます。

Name	Time (ms)	Reference	Type
ファイル読み込み...	22.870		FVIL.FvFileAccess.Load
FileIndex			System.Int32
Out			FVIL.Data.CFvImage
Directory			System.String
FileName			System.String
FileIndex			System.Int32
ソーベル#1	134.959		FVIL.Filter.CFvSobelFilter
Src0		ファイル読み込み#1.Out	FVIL.Data.CFvImage
Dst0			FVIL.Data.CFvImage

それに対して、FIE ライブライアリではデータの入力 Type が「FHANDLE」であるため、画像データ「CfvilImage」を直接リンクできません。入力する画像データのハンドル「FHANDLE」を取得し「hsrc」や「hdst」にリンクする必要があります。

以下の例は「fnFIE\_sobel」を実行する例ですが、画像データ「CfvilImage」の「FHANDLE」を取得し、「fnFIE\_sobel」の「hsrc」にリンクしています。

Name	Time (ms)	Reference	Type
ファイル読み込み#1	22.870		FVIL.FvFileAccess.Load
FileIndex			System.Int32
Out	1.441		FVIL.Data.CFvImage
Directory			System.String
FileName			System.String
FileIndex			System.Int32
CFvImage.GetFIE#1	0.010		FVIL.Data.CFvImage.GetFIE
Image		ファイル読み込み#1.Out	FVIL.Data.CFvImage
Handle	0.625		fvalgcli.FHANDLE
& fnFIE_sobel#1	3.042		FVIL.Parser.fnFIE_sobel
hsrc		CFvImage.GetFIE#1.Handle	fvalgcli.FHANDLE
hdst			fvalgcli.FHANDLE
calc_mode			fvalgcli.f_sobel_mode
border_mode			fvalgcli.f_border_mode
border_value			System.Double
ReturnValue			fvalgcli.f_err

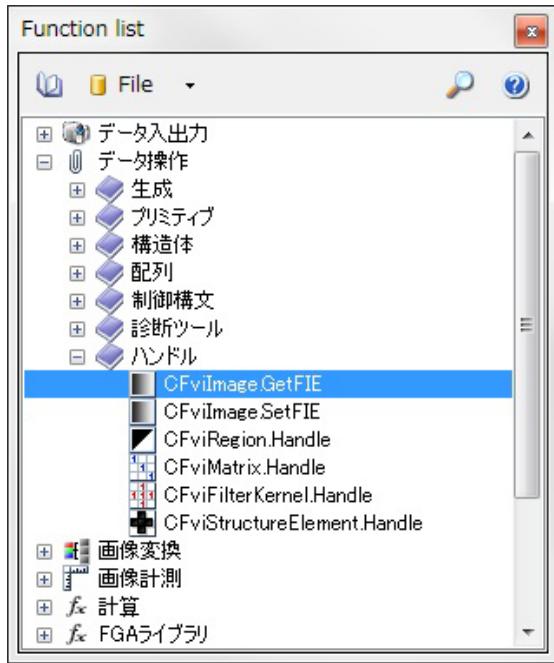
また、FIE ライブライアリにおいて、フィルタなどの結果画像が出力される処理においては、出力画像用の画像オブジェクトを新規に生成し、データ出力「hdst」等とリンクする必要があります。

画像オブジェクトを生成する場合、画像サイズ情報が必要となりますので、「ファイル読み込み」にて入力した画像のプロパティを使用して画像サイズ情報を設定し、画像オブジェクトを生成します。

## 5.1.1 FIE ハンドルの取得

FIE ライブラリのデータ入出力の Type は FIE ハンドルですので、画像オブジェクトから「`CFviImage.GetFIE`」を使用して取得した FIE ハンドルをリンクする必要があります。

- ① Function list の「データ操作」、「ハンドル」の順にリストを展開し、「`CFviImage.GetFIE`」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「`CFviImage.GetFIE`」が追加されますので「ファイル読み込み」と「`CFviImage.GetFIE#1`」をリンクします。

Name	Time ( ... )	Reference	Type
ファイル読み込み#1	104.924		FVIL.IFviFileAccess.Load
<code>CFviImage.GetFIE#1</code>	1.197		FVIL.Data.CFviImage.GetFIE
↳ Image		ファイル読み込み#1.Out	FVIL.Data.CFviImage
↗ Handle	0.806		fvalgcl.FHANDLE

ファイルから読み込んだ画像オブジェクトの FIE ハンドルが取得できました。

また、以下のように「画像オブジェクト生成」とリンクすることで、生成した画像オブジェクトの FIE ハンドルも取得できます。

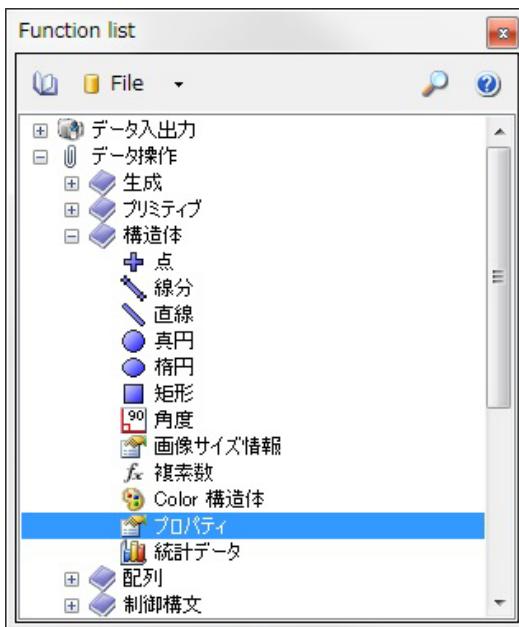
Name	Time ( ... )	Reference	Type
ファイル読み込み#1	104.924		FVIL.IFviFileAccess.Load
プロパティ#1	0.024		HorzSize
プロパティ#2	0.047		VertSize
プロパティ#3	0.062		ImageType
プロパティ#4	0.025		Channel
プロパティ#5	0.034		Depth
プロパティ#6	0.020		ImageInfo
画像サイズ情報#1	1.304		FVIL.ImageSize
画像オブジェクト生成#1	0.276		FVIL.Data.CFviImage
↳ ImageSize		画像サイズ情報#1.this	FVIL.ImageSize
↗ this			FVIL.Data.CFviImage
<code>CFviImage.GetFIE#1</code>	0.017	画像オブジェクト生成#1.this	FVIL.Data.CFviImage.GetFIE
↳ Image			FVIL.Data.CFviImage
↗ Handle	0.005		fvalgcl.FHANDLE

## 5.1.2 画像オブジェクトの生成

FIE ライブラリのフィルタなど、結果画像が出力される処理においては、出力画像用の画像オブジェクトを新規に生成する必要があります。画像オブジェクトを生成するには、画像サイズ情報が必要になります。

本章では、入力画像の画像サイズ情報を用いて出力画像用の画像オブジェクトの生成手順を解説します。

- ① 入力画像の画像サイズ情報を取得するため「プロパティ」を用います。Function list の「データ操作」、「構造体」の順にリストを展開し、「プロパティ」をダブルクリックします。



- ② TASK タブのワークフローリストの最後の行に「プロパティ#1」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	203.413	
+ プロパティ#1	0.000	11: パラメ-

- ③ 「プロパティ#1」をクリックすると、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、「PropertyName」をクリックし、取得したいパラメータを選択します。

ここでは、Parameter の「PropertyName」を「HorzSize」に設定します。

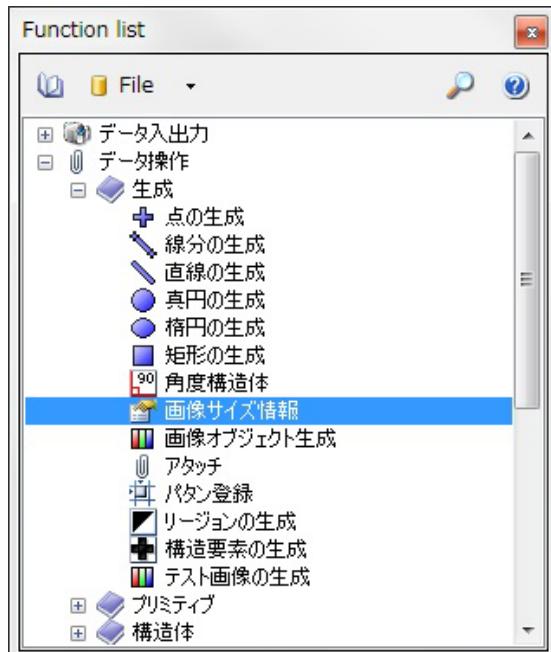


- ④ 「HorzSize」同様、画像サイズ情報のパラメータである「VertSize」「ImageType」「Channel」「Depth」「ImageInfo」を設定する為に、「プロパティ」を5個追加します。  
 「ファイル読み込み」と各「プロパティ」のリンクを修正します。  
 そして、各「プロパティ」の「PropertyName」を「VertSize」「ImageType」「Channel」「Depth」「ImageInfo」に設定します。

Name	Time (m...)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.315	
+ プロパティ#1	0.041	
+ プロパティ#2	0.048	
↳ In		ファイル読み込み#1.Out
↳ VertSize		
+ プロパティ#3	0.049	
↳ In		ファイル読み込み#1.Out
↳ ImageType		
+ プロパティ#4	0.045	
↳ In		ファイル読み込み#1.Out
↳ Channel		
+ プロパティ#5	0.040	
↳ In		ファイル読み込み#1.Out
↳ Depth	0.007	
+ プロパティ#6	0.053	
↳ In		ファイル読み込み#1.Out
↳ ImageInfo		

これで、画像オブジェクトを生成するための画像サイズ情報を、入力画像から取得することができました。

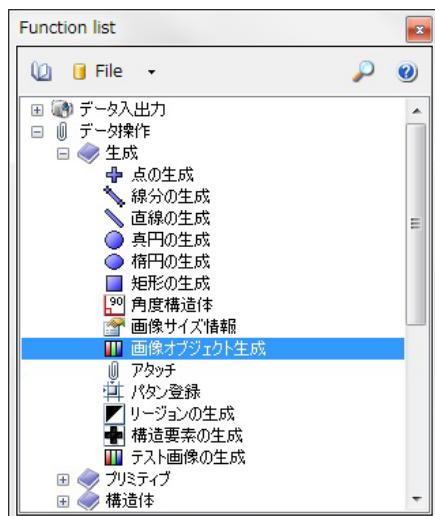
- ⑤ 入力画像から得られた「画像サイズ情報」を、生成する画像オブジェクトのパラメータとして利用します。Function list の「データ操作」、「生成」の順にリストを展開し、「画像サイズ情報」をダブルクリックします。



- ⑥ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「画像サイズ情報」が追加されます。  
上記で取得したパラメータと「画像サイズ情報」の各パラメータのリンクを修正します。

Name	Time (m...)	Reference
+ ファイル読み込み#1	1.315	
+ プロパティ#1	0.041	
+ プロパティ#2	0.048	
+ プロパティ#3	0.049	
+ プロパティ#4	0.045	
+ プロパティ#5	0.040	
+ プロパティ#6	0.053	
- 画像サイズ情報#1	1.314	
HorzSize		プロパティ#1.HorzSize
VertSize		プロパティ#2.VertSize
ImageType		プロパティ#3.ImageType
Channel		プロパティ#4.Channel
Depth		プロパティ#5.Depth
ImageInfo		プロパティ#6.ImageInfo
this		

- ⑦ 「画像サイズ情報」の設定ができましたので、「画像オブジェクト生成」を追加します。  
Function list の「データ操作」、「生成」の順にリストを展開し、「画像オブジェクト生成」をダブルクリックします。



- ⑧ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「画像オブジェクト生成」が追加されます。

Name	Time (m...)	Reference
+ プロパティ#5	0.040	
+ プロパティ#6	0.053	
- 画像サイズ情報#1	1.314	
HorzSize		プロパティ#1.HorzSize
VertSize		プロパティ#2.VertSize
ImageType		プロパティ#3.ImageType
Channel		プロパティ#4.Channel
Depth		プロパティ#5.Depth
ImageInfo		プロパティ#6.ImageInfo
this	0.014	
- 画像オブジェクト生成#1	0.148	画像サイズ情報#1.this
ImageSize		
this		

これで画像オブジェクトが生成されました。

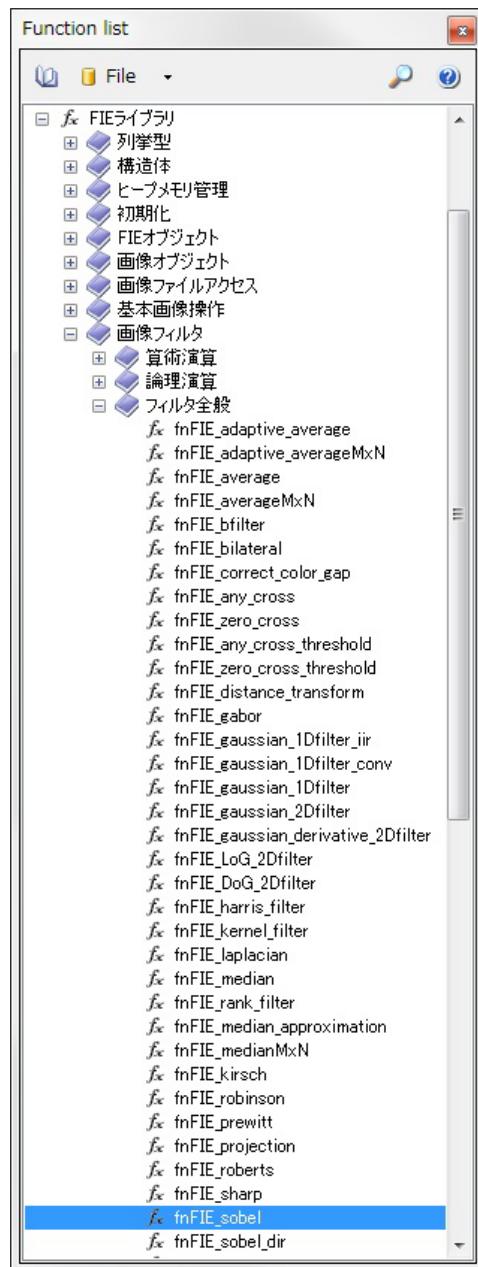
## 5.2 ソーベルフィルタの実行

前章にて FIE ハンドルの取得方法および画像オブジェクトの生成について解説したので、実際に FIE ライブラリのソーベルフィルタを実行してみましょう。「ファイル読み込み」にて入力した画像に対し、ソーベルフィルタを実行する例で解説します。

- ① ソーベルフィルタの実行に先立ち、「ファイル読み込み」、出力用の「画像オブジェクトの生成」および「FIE ハンドルの取得」を設定します。ソーベルフィルタでは入力画像と出力画像の 2 つの画像オブジェクトが必要になりますので、「CFviImage.GetFIE」を 2 つ追加します。「ファイル読み込み」と「CfviImage.GetFIE#1」をリンクし、「画像オブジェクト生成」と「CfviImage.GetFIE#2」をリンクします。

Name	Time (ms)	Reference	Type
+ ファイル読み込み#1	104.924		FVIL.IFviFileAccess.Load
+ プロパティ#1	0.024		HorzSize
+ プロパティ#2	0.047		VertSize
+ プロパティ#3	0.062		ImageType
+ プロパティ#4	0.025		Channel
+ プロパティ#5	0.053		Depth
+ プロパティ#6	0.020		ImageInfo
+ 画像サイズ情報#1	1.304		FVIL.ImageSize
+ 画像オブジェクト生成#1	0.276		FVIL.Data.CFviImage
- CFviImage.GetFIE#1	0.011	ファイル読み込み#1.Out	FVIL.Data.CFviImage.GetFIE
↳ Image	0.005		fvalgcli.FHANDLE
↳ Handle			
- CFviImage.GetFIE#2	0.015	画像オブジェクト生成#1.this	FVIL.Data.CFviImage.GetFIE
↳ Image			fvalgcli.FHANDLE
↳ Handle	0.131		

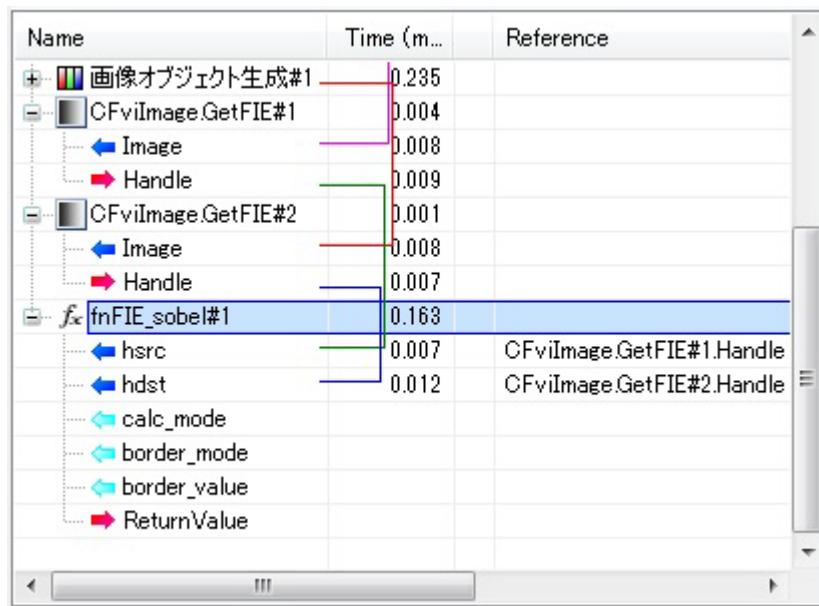
- ② 続いてソーベルフィルタを設定します。Function list の「FIE ライブラリ」、「画像フィルタ」、「フィルタ全般」の順にリストを展開し、「fnFIE\_sobel」をダブルクリックします。



- ③ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「fnFIE\_sobel#1」が追加されます。

Name	Time (m...)	Reference
+ ファイル読み込み#1	125.082	
+ プロパティ#1	0.041	
+ プロパティ#2	0.048	
+ プロパティ#3	0.049	
+ プロパティ#4	0.045	
+ プロパティ#5	0.040	
+ プロパティ#6	0.053	
+ 画像サイズ情報#1	1.314	
+ 画像オブジェクト生成#1	0.148	
+ CFviImage.GetFIE#1	0.008	
+ CFviImage.GetFIE#2	0.008	
+ fx fnFIE_sobel#1	0.185	

- ④ 「CFviImage.GetFIE#1」と「hsrc」を、「CFviImage.GetFIE#2」と「hdst」をリンクします。



- ⑤ 「fnFIE\_sobel」をクリックすると、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、「calc\_mode」をクリックし、ソーベルフィルタの計算モードを選択して下さい。  
ここでは、上記 2.2 項目の計算モードと合わせる為、「F\_SOBEL\_XY\_MODE」を選択します。



- ⑥ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



ソーベルフィルタが行われた画像が表示されます。



## 5.3 ベイヤー色合成を設定してみよう

FIE ライブラリにあるベイヤー色合成をしてみましょう。

「ファイル読み込み」、「画像オブジェクトの生成」および「FIE ハンドルの取得」に続いてベイヤー色合成を設定します。

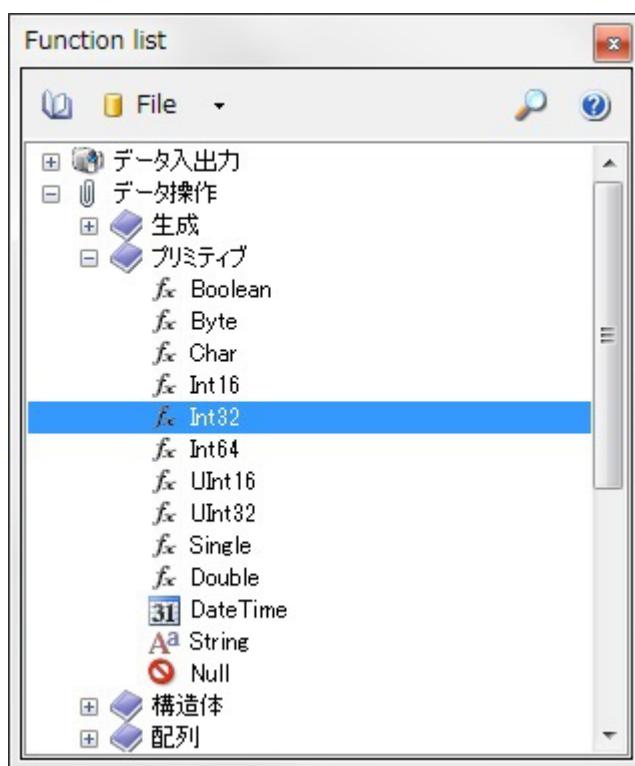
### 5.3.1 出力画像用の画像オブジェクト(カラー)の生成

ベイヤー色合成を実行する場合もソーベルフィルタ同様に、画像オブジェクトの生成が必要です。ただし、ベイヤー色合成は、濃淡画像(ベイヤー画像)をカラー画像へ変換しますので、カラー画像用の画像オブジェクトが必要になります。その際、カラー画像用に生成する画像オブジェクトのチャネル数は「3」である必要があります。

- ① ソーベルフィルタの手順と同様に「プロパティ」の追加、「ファイル読み込み」と各「プロパティ」のリンクの修正、および各「プロパティ」の「PropertyName」を「HorzSize」「VertSize」「ImageType」「Depth」「ImageInfo」にそれぞれ設定します。

Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み#1	6.057	
FileIndex	0.008	
Out	0.007	
Directory		
FileName		
FileIndex		
プロパティ#1	0.051	ファイル読み込み#1.Out
In		
HorzSize		
プロパティ#2	0.047	ファイル読み込み#1.Out
In		
VertSize		
プロパティ#3	0.052	ファイル読み込み#1.Out
In		
ImageType		
プロパティ#4	0.041	ファイル読み込み#1.Out
In		
Depth		
プロパティ#5	0.047	ファイル読み込み#1.Out
In		
ImageInfo	0.007	

- ② カラー画像用にチャネル数「Channel」を設定する為に、「Int32」を追加します。  
Function list の「データ操作」、「プリミティブ」の順にリストを展開し、「Int32」をダブルクリックします。



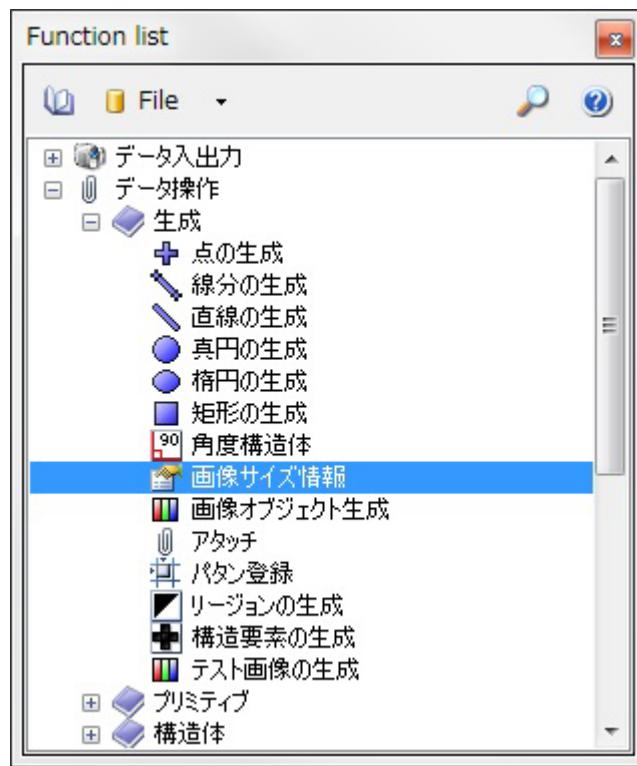
- ③ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「Int32」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	6.057	
+ プロパティ#1	0.051	
+ プロパティ#2	0.047	
+ プロパティ#3	0.052	
+ プロパティ#4	0.041	
+ プロパティ#5	0.047	
+ fx Int32#1	0.004	

- ④ ベイヤー色合成における出力画像のチャネル数は、「3」に設定する必要がありますので、Parameter の「Value」を「3」に変更します。



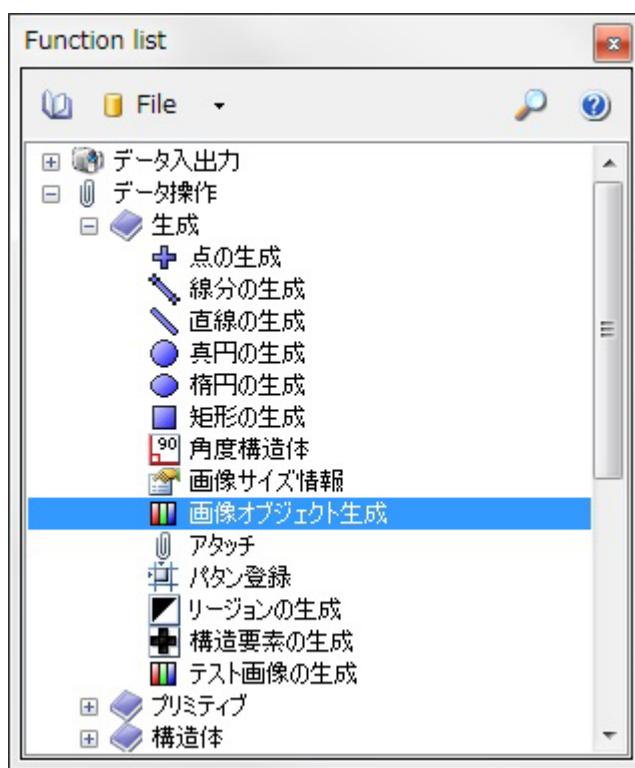
- ⑤ 「画像サイズ情報」のパラメータの用意ができましたので、「画像サイズ情報」を追加します。  
Function list の「データ操作」、「生成」の順にリストを展開し、「画像サイズ情報」をダブルクリックします。



- ⑥ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「画像サイズ情報」が追加されます。  
上記で取得したパラメータと「画像サイズ情報」の各パラメータのリンクを修正します。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	8.801	
+ プロパティ#1	0.048	
+ プロパティ#2	0.034	
+ プロパティ#3	0.040	
+ プロパティ#4	0.032	
+ プロパティ#5	0.040	
+ fx Int32#1	0.006	
+ 画像サイズ情報#1	0.093	
↳ HorzSize		プロパティ#1.HorzSize
↳ VertSize		プロパティ#2.VertSize
↳ ImageType		プロパティ#3.ImageType
↳ Channel		Int32#1.this
↳ Depth		プロパティ#4.Depth
↳ ImageInfo		プロパティ#5.ImageInfo
↳ this	0.017	

- ⑦ 「画像サイズ情報」の設定ができましたので、「画像オブジェクト生成」を追加します。  
Function list の「データ操作」、「生成」の順にリストを展開し、「画像オブジェクト生成」をダブルクリックします。



- ⑧ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「画像オブジェクト生成」が追加されます。

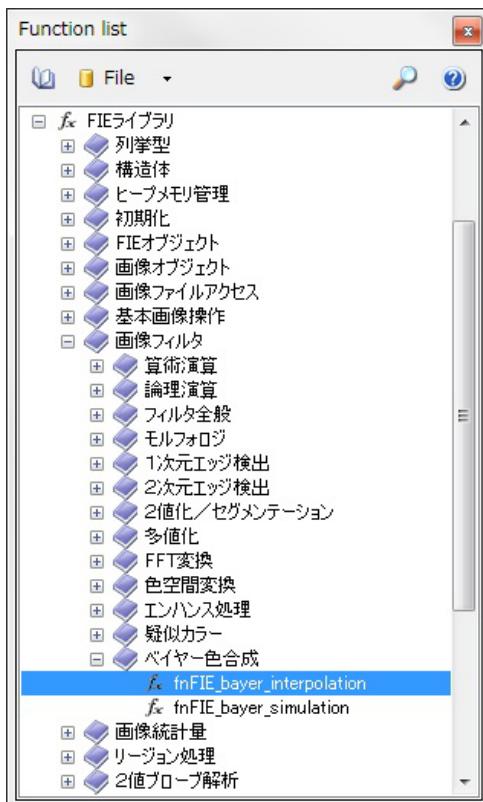
Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	6.057	
+ プロパティ#1	0.051	
+ プロパティ#2	0.047	
+ プロパティ#3	0.052	
+ プロパティ#4	0.041	
+ プロパティ#5	0.047	
+ Int32#1	0.007	
- 画像サイズ情報#1	0.093	
↳ HorzSize		プロパティ#1.HorzSize
↳ VertSize		プロパティ#2.VertSize
↳ ImageType		プロパティ#3.ImageType
↳ Channel		Int32#1.this
↳ Depth		プロパティ#4.Depth
↳ ImageInfo		プロパティ#5.ImageInfo
↳ this	0.015	
- 画像オブジェクト生成#1	0.466	画像サイズ情報#1.this
↳ ImageSize		
↳ this		

### 5.3.2 ベイバー色合成の実行

- ① ベイバー色合成の実行に先立ち、「FIE ハンドルの取得」を設定します。ベイバー色合成では入力画像と出力画像の 2 つの画像オブジェクトが必要になりますので、「CFviImage.GetFIE」も 2 つ追加します。「ファイル読み込み」と「CfviImage.GetFIE#1」をリンクし、「画像オブジェクト生成」と「CfviImage.GetFIE#2」をリンクします。

Name	Time (ms)	Reference	Type
+ ファイル読み込み#1	104.924		FVIL.Fvi FileAccess.Load
+ プロパティ#1	0.024		HorzSize
+ プロパティ#2	0.047		VertSize
+ プロパティ#3	0.062		ImageType
+ プロパティ#4	0.161		Depth
+ プロパティ#5	0.067		ImageInfo
+ & Int32#1	0.015		FVIL.Parser.ParserNodePrim...
+ 画像サイズ情報#1	0.121		FVIL.ImageSize
+ 画像オブジェクト生成#1	0.100		FVIL.Data.CFviImage
- CFviImage GetFIE#1	0.011		FVIL.Data.CFviImage.GetFIE
↳ Image		ファイル読み込み#1.Out	FVIL.Data.CFviImage
↳ Handle	0.005		fvalgcl.FHANDLE
- CFviImage GetFIE#2	0.015		FVIL.Data.CFviImage.GetFIE
↳ Image		画像オブジェクト生成#1.this	FVIL.Data.CFviImage
↳ Handle	0.007		fvalgcl.FHANDLE

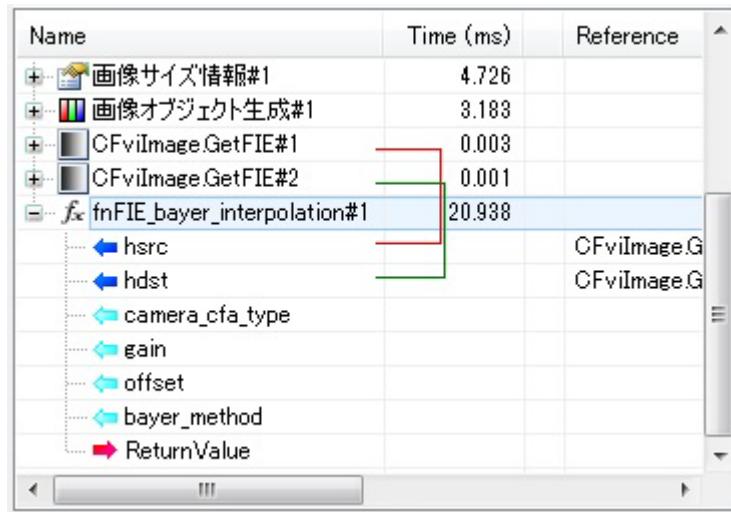
- ② Function list の「FIE ライブラリ」、「画像フィルタ」、「ベイバー色合成」の順にリストを展開し、「fnFIE\_bayer\_interpolation」をダブルクリックします。



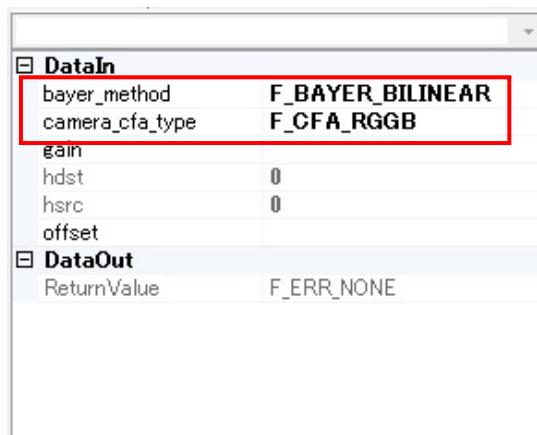
③ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「fnFIE\_bayer\_interpolation」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	56.609	
+ プロパティ#1	2.943	
+ プロパティ#2	0.150	
+ プロパティ#3	0.151	
+ プロパティ#4	0.151	
+ プロパティ#5	0.148	
+ fx Int32#1	1.402	
+ 画像サイズ情報#1	4.658	
+ 画像オブジェクト生成#1	3.278	
+ CFviImage.GetFIE#1	1.517	
+ CFviImage.GetFIE#2	0.002	
+ fx fnFIE_bayer_interpolation#1	44.121	

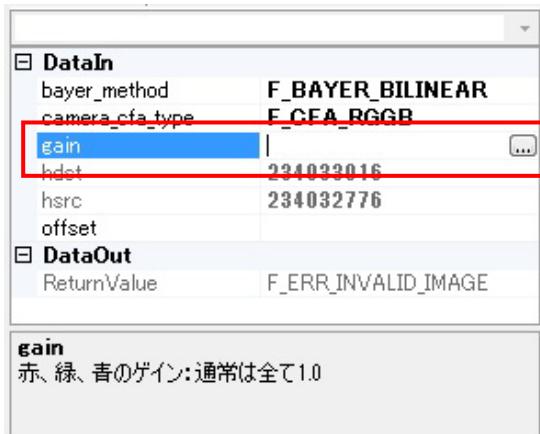
④ 「CFviImage.GetFIE#1」と「hsrc」を、「CFviImage.GetFIE#2」と「hdst」をリンクします。



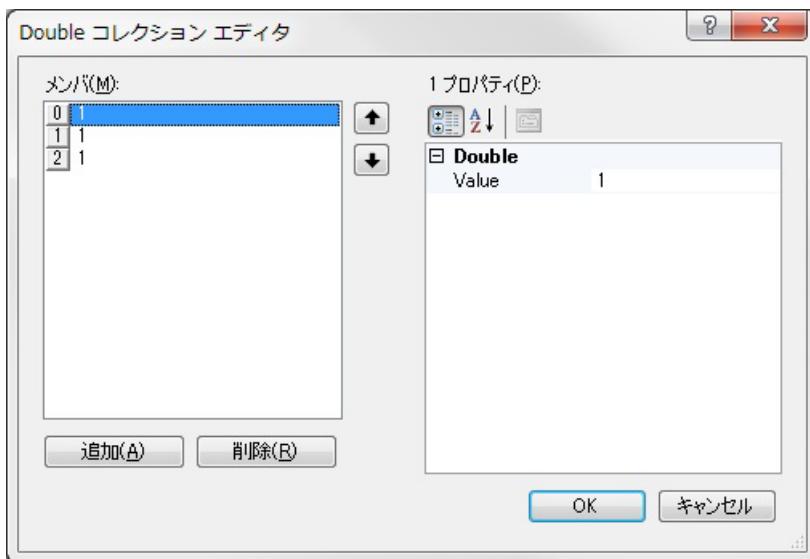
⑤ 「fnFIE\_bayer\_interpolation」をクリックすると、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、「bayer\_method」をクリックすると、色合成手法が選択できます。ここでは、「F\_BAYER\_BILINEAR」を選択します。  
また、「camera\_cfa\_type」をクリックすると、カメラのカラーフィルタ配列タイプが選択できます。読み込んだ画像のカラーフィルタ配列タイプに合わせて選択して下さい。



- ⑥ 「fnFIE\_bayer\_interpolation」は、「gain」と「offset」を設定する必要があります。  
プロパティグリッドの「gain」をクリックし、 をクリックして、コレクションエディタを開きます。



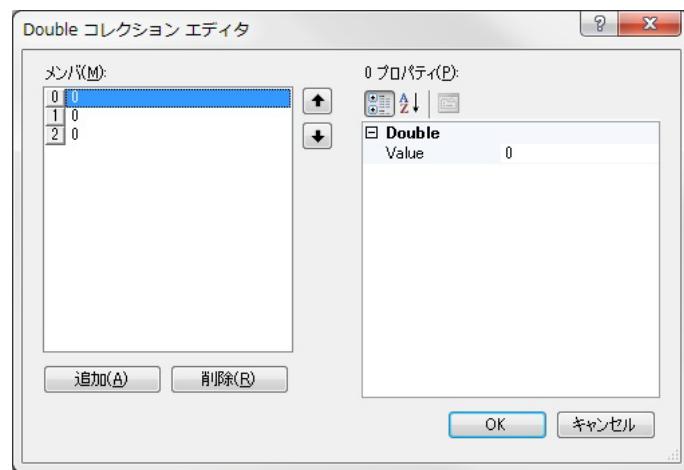
- ⑦ 「gain」は、赤、緑、青の各色に対応している為、メンバを3個追加します。  
また、ゲインの値は通常は全て1.0ですので、プロパティの「Value」は全て「1」に変更します。



- ⑧ プロパティグリッドの「offset」をクリックし、 をクリックして、コレクションエディタを開きます。



- ⑨ 「offset」は、赤、緑、青の各色に対応している為、メンバを3個追加します。  
また、オフセットの値は通常は全て0.0ですので、プロパティの「Value」は全て「0」に変更します。



- ⑩ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



ベイヤー色合成が行われた画像が表示されます。



## 5.4 プラグイン機能について

プラグイン機能とは、プログラミングでまとめた処理(ParserNodeUnit の派生クラス)を作成し、WIL-Builder に読み込ませて処理することです。

もちろん、このまとめた処理はプログラムで使用することも可能です。

なお、次章で説明いたしますサンプルワークフロー「SAMPLE05」、「SAMPLE11」は、あらかじめプラグインを用意しています。

プラグインの詳細は、「WIL-Builder 説明書」の「5.2.7 Plugin」をご参照ください。

## 5.5 スクリプト機能について

スクリプト機能とは、プラグイン機能の Execute メソッド内のみ記述する事ができる機能です。

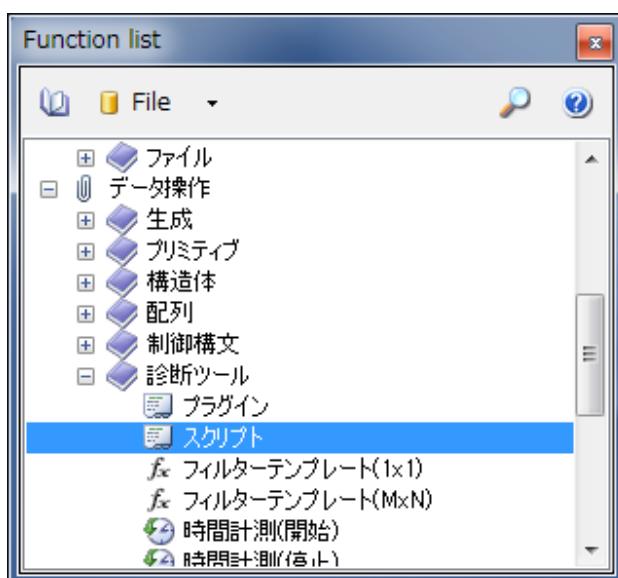
C# または Visual Basic をスクリプト言語として使用する事が出来、独自の処理を簡単に追加する事ができます。

ここでは、登録したパタンの縦、横サイズをコンソールに表示する例を説明いたします。

なお、パタンの登録方法は、説明済みですので省略します。

使用する画像は、「sample00¥sample01.bmp」を使用します。

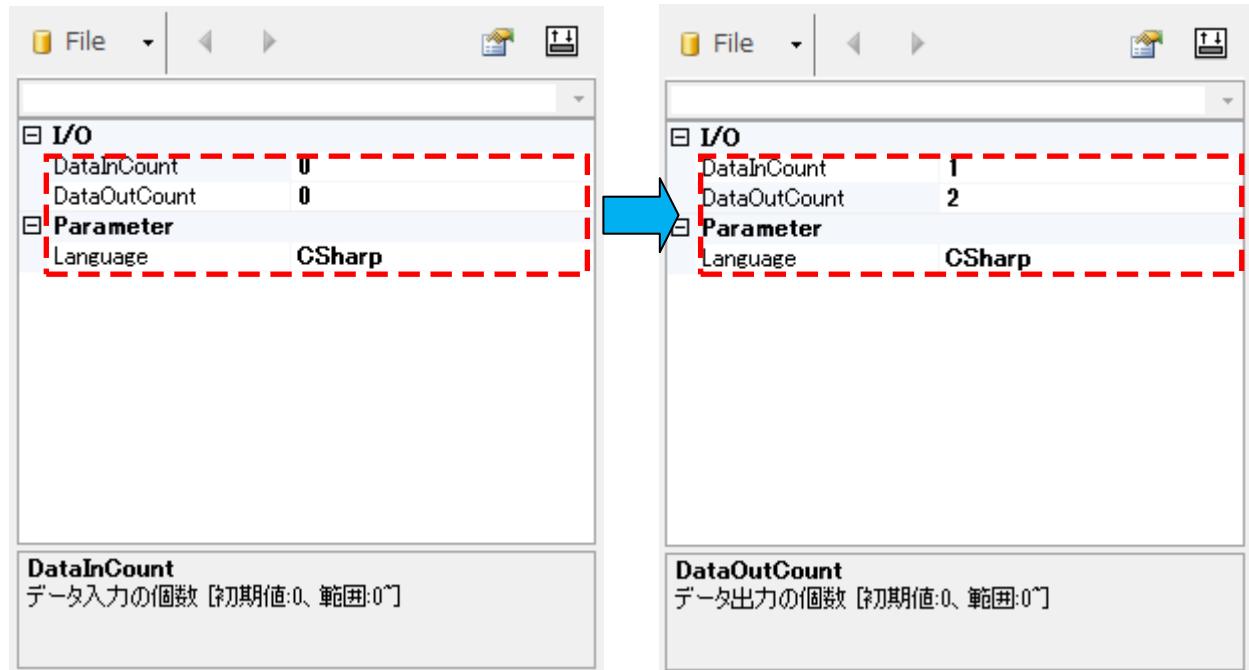
- ① Function list の「データ操作」、「診断ツール」の順にリストを展開し、「スクリプト」をダブルクリックします。



TASK タブのワークフローリストの最後の行に「スクリプト」が追加されます。

Name	Time (ms)	Reference
+ パタン画像#1	1.136	
スクリプト#1	2.642	

- ② ワークフローリストの「スクリプト」をクリックすると、TASK タブの下側にプロパティグリッドが表示されていますので、DataInCount を「1」に、DataOutCount を「2」に設定します。



Language に CSharp が設定されている場合は、スクリプトが C# として処理され、VisualBasic が設定されている場合は、スクリプトが Visual Basic として処理されます。

- ③ 変更後、TASK タブのワークフローリストの最後の行に「スクリプト」をクリックすると下記の様に、3 つのデータが追加されます。設定した内容が反映され、In データが「1」、Out データが「2」追加されています。

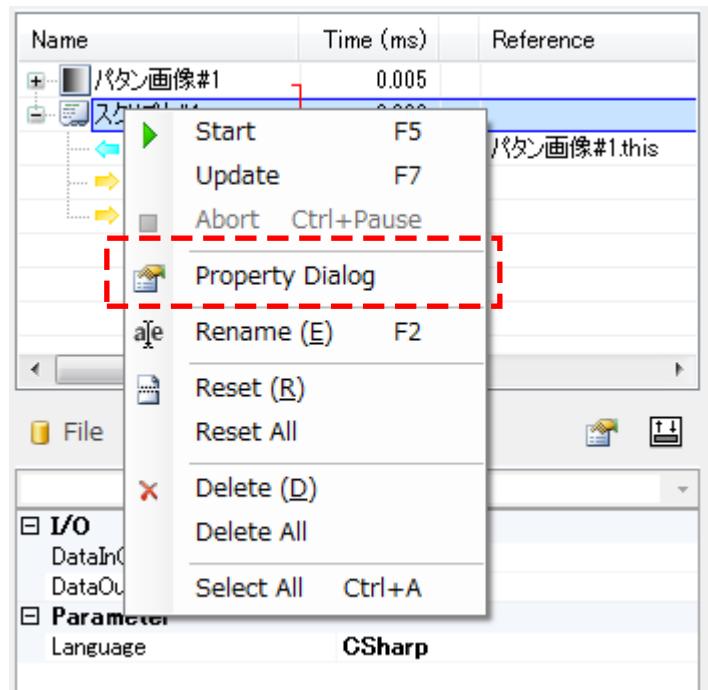
Name	Time (ms)	Reference
パタン画像#1	1.136	
スクリプト#1	0.058	
In0		
Out0		
Out1		

- ④ パタン画像#1 を In0 にドラッグするとリンクされます。

Name	Time (ms)	Reference
パタン画像#1	0.005	
スクリプト#1	0.002	
In0		パタン画像#1.this
Out0		
Out1		

スクリプトの入力データ (In0) にパタンの情報をリンクする事により、スクリプトにパタン情報を渡すことができます。数値情報を渡したい場合は、それをリンクします。

- ⑤ TASK タブのワークフローリストの最後の行に「スクリプト」を右クリックするとメニューが表示しますので、「Property Dialog」をクリックします。Script エディターが開きます。

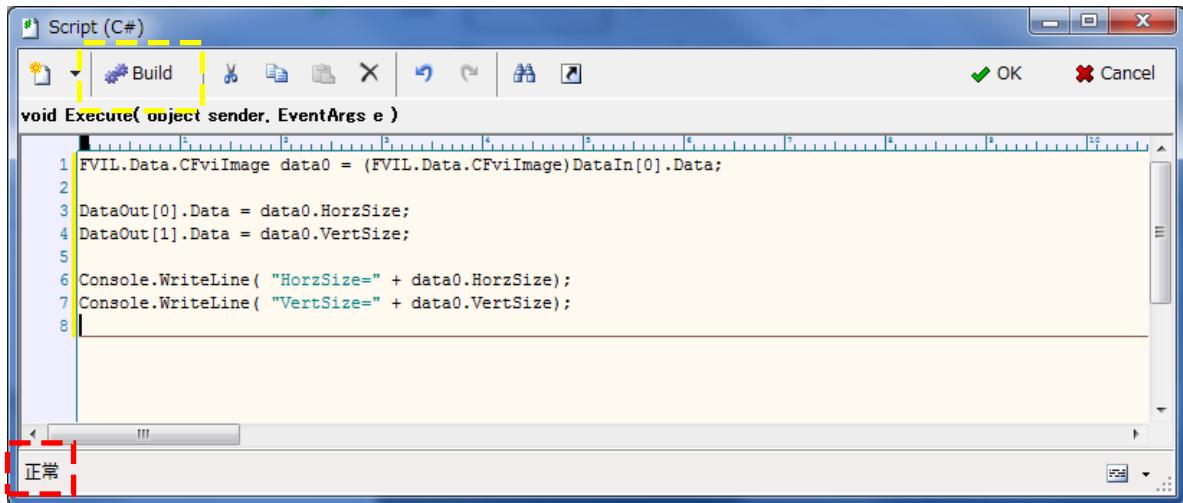


- ⑥ Script エディターに下記の様に C# でスクリプトを入力します。

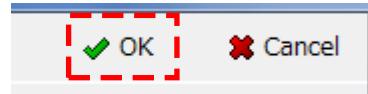
```
void Execute( object sender, EventArgs e )
{
    1 FVIL.Data.CFviImage data0 = (FVIL.Data.CFviImage)DataIn[0].Data;
    2 DataOut[0].Data = data0.HorzSize;
    3 DataOut[1].Data = data0.VertSize;
    4
    5 Console.WriteLine( "HorzSize=" + data0.HorzSize );
    6 Console.WriteLine( "VertSize=" + data0.VertSize );
}
```

入力データ (In0) にパタンの情報をリンクしましたので、DataIn[0].Data にパタン情報が入っています。それをコピーし、パタンの縦、横サイズを、出力データ DataOut[0].Data にコピーする事で、スクリプトからワークフローに渡すことができます。

- ⑦ Script エディターの「Build」(黄枠) をクリックし、スクリプトに誤りがなければ、左下に「正常」(赤枠) と表示されます。



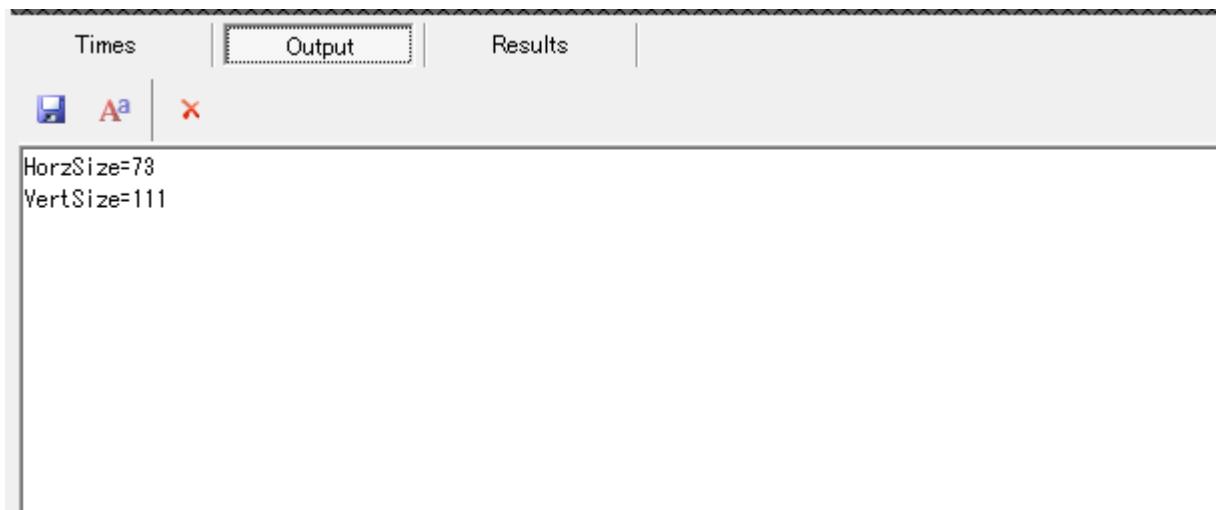
- ⑧ 「OK」をクリックし、Script エディターを終了します。



- ⑨ 実行アイコンをクリックしてみましょう。



Result タブの Output タブをクリックすると、コンソールに Script エディターで記載したパターン画像のサイズが表示されます。



例で登録したパターン画像の横は 73 画素、縦は 111 画素だった事がわかります。

## 6. サンプルワークフロー解説

WIL-Builder のサンプルワークフローについて、簡単に説明します。

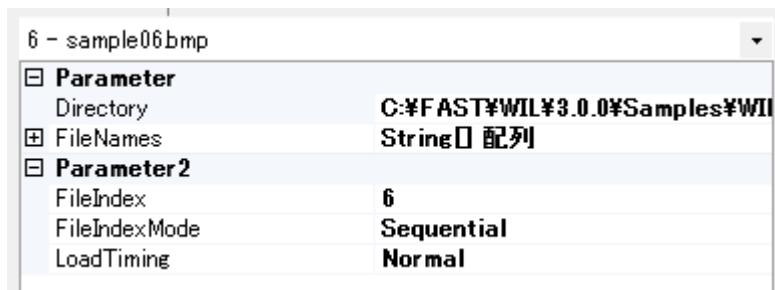
### 6.1 SAMPLE00

SAMPLE00 を説明します。

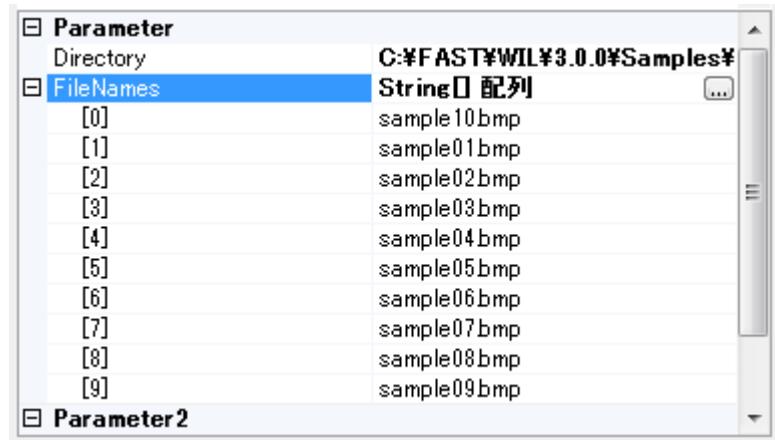
機能	FPM 特徴点応用マッチング												
内容	ファイルから読み込んだ画像の中から、あらかじめ登録していたパターンを FPM 特徴点応用マッチングを用いてサーチします。												
TASK タブのワークフロー	<table border="1"><thead><tr><th>Name</th><th>Time (ms)</th><th>Reference</th></tr></thead><tbody><tr><td>ファイル読み込み#1</td><td>0.914</td><td></td></tr><tr><td>ファイル読み込み#2</td><td>1.640</td><td></td></tr><tr><td>FPM2#1</td><td>6.074</td><td>+</td></tr></tbody></table>	Name	Time (ms)	Reference	ファイル読み込み#1	0.914		ファイル読み込み#2	1.640		FPM2#1	6.074	+
Name	Time (ms)	Reference											
ファイル読み込み#1	0.914												
ファイル読み込み#2	1.640												
FPM2#1	6.074	+											

**POINT** ファイル読み込み#1について(FVIL. IFvi FileAccess. Load)

プロパティグリッドの Parameter2 「FileIndexMode」 が「Sequential」 になっている場合、実行アイコンをクリック毎に読み込みファイルをインデックス順にロードします。

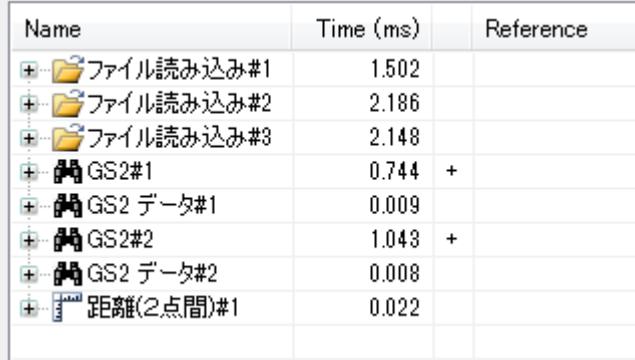


「FileNames」を展開するとファイル名が羅列されている。



## 6.2 SAMPLE01

SAMPLE01 を説明します。

機能	グレイサーチ																											
内容	ファイルから読み込んだ画像の中から、2つのマークそれぞれに対して正規化相関サーチを行い、2つの回答位置の間の距離を計測します。																											
TASK タブのワークフロー	 <table border="1"><thead><tr><th>Name</th><th>Time (ms)</th><th>Reference</th></tr></thead><tbody><tr><td>ファイル読み込み#1</td><td>1.502</td><td></td></tr><tr><td>ファイル読み込み#2</td><td>2.186</td><td></td></tr><tr><td>ファイル読み込み#3</td><td>2.148</td><td></td></tr><tr><td>GS2#1</td><td>0.744</td><td>+</td></tr><tr><td>GS2 データ#1</td><td>0.009</td><td></td></tr><tr><td>GS2#2</td><td>1.043</td><td>+</td></tr><tr><td>GS2 データ#2</td><td>0.008</td><td></td></tr><tr><td>距離(2点間)#1</td><td>0.022</td><td></td></tr></tbody></table>	Name	Time (ms)	Reference	ファイル読み込み#1	1.502		ファイル読み込み#2	2.186		ファイル読み込み#3	2.148		GS2#1	0.744	+	GS2 データ#1	0.009		GS2#2	1.043	+	GS2 データ#2	0.008		距離(2点間)#1	0.022	
Name	Time (ms)	Reference																										
ファイル読み込み#1	1.502																											
ファイル読み込み#2	2.186																											
ファイル読み込み#3	2.148																											
GS2#1	0.744	+																										
GS2 データ#1	0.009																											
GS2#2	1.043	+																										
GS2 データ#2	0.008																											
距離(2点間)#1	0.022																											

**POINT** 「GS2」のサーチ結果を「GS2 データ」から取得し、Point にリンクします。

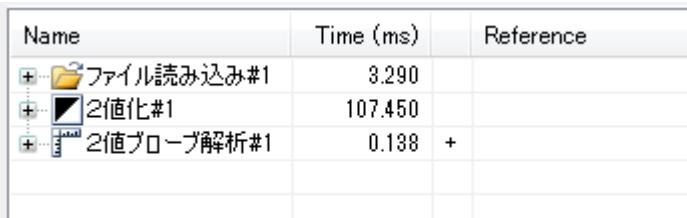
Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み#3	2.148	
GS2#1	0.744	+
GS2 データ#1	0.007	
GS2#2	1.043	+
GS2 データ#2	0.008	
距離(2点間)#1	0.022	

Diagram illustrating the linking of GS2 search results to GS2 Data points:

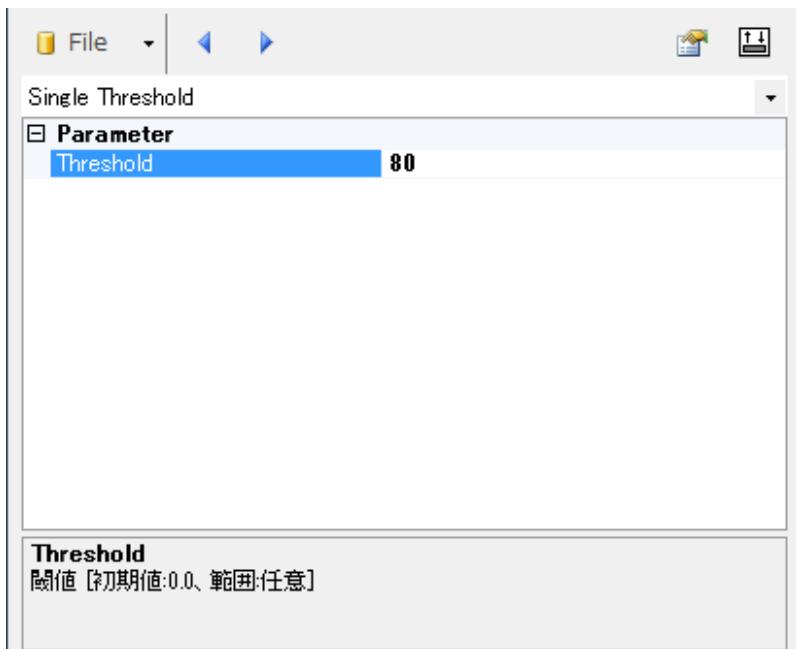
- A blue bracket connects the "GS2#1" entry in the first table to the "GS2#1" entry in the second table.
- A red bracket connects the "GS2 データ#1" entry in the first table to the "GS2 データ#1" entry in the second table.
- Below the second table:
  - A blue arrow points from "Point0" to "GS2 データ#1.Position".
  - A blue arrow points from "Point1" to "GS2 データ#2.Position".
  - A pink arrow points from "Distance" to "Distance".

## 6.3 SAMPLE02

SAMPLE02 を説明します。

機能	2 値プローブ解析
内容	ファイルから読み込んだ画像を固定 2 値化で 2 値化し、2 値プローブ解析を実行し、プローブを計測します。
TASK タブのワークフロー	

**POINT** 「2 値化」により濃淡画像を白と黒の 2 値画像に変換します。



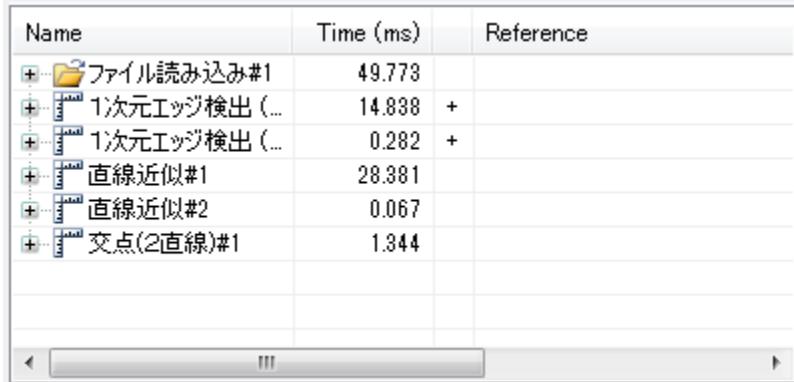
※対象プローブが 2 値化できる最適なノードを選択してください。

**POINT** 「2 値プローブ解析」の Parameter 「ColorMode」により、計測したい色を指定します。

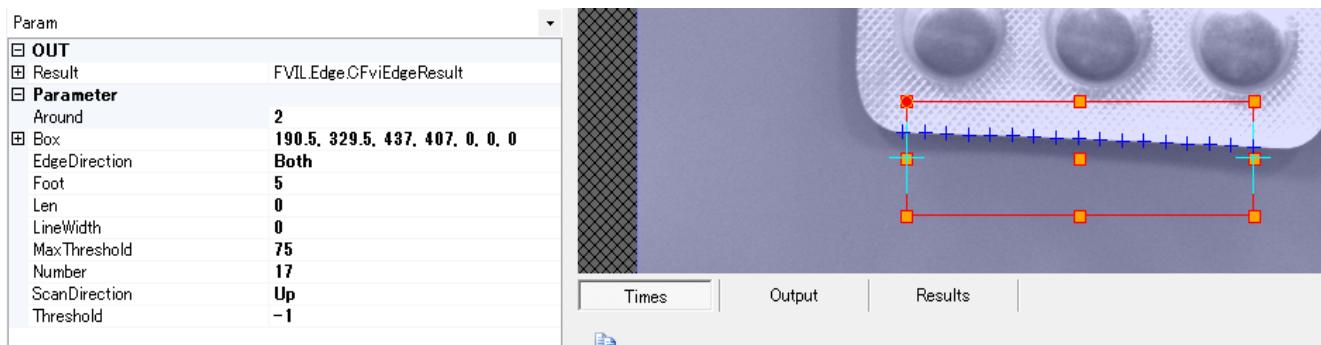


## 6.4 SAMPLE03

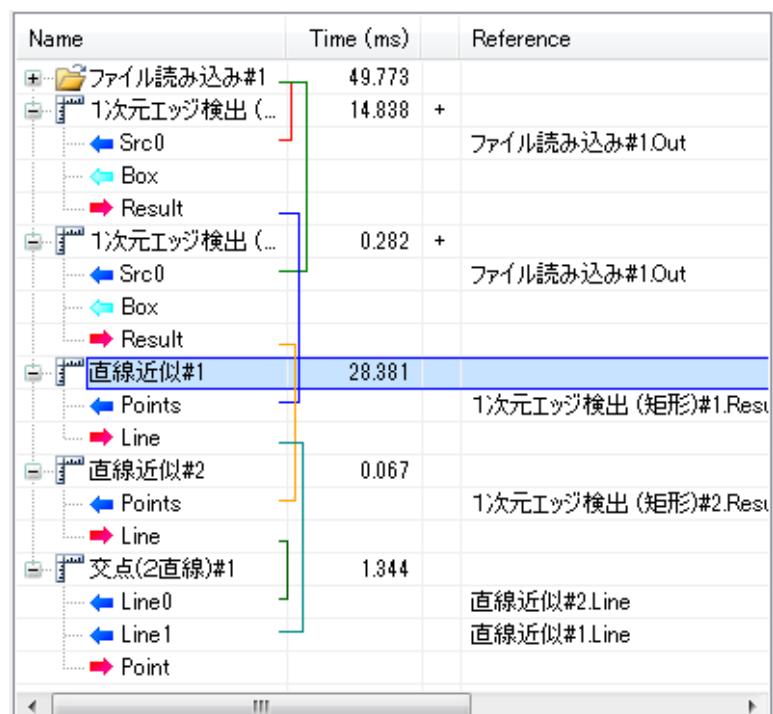
SAMPLE03 を説明します。

機能	コーナー座標計測(R 計測)
内容	ファイルから読み込んだ画像から、指定した 2 か所の範囲から 1 次元エッジを検出し、求めた近似直線から交点を検出します。
TASK タブのワークフロー	

**POINT** 「1 次元エッジ検出」の検出領域は WOI を用いてマウスで設定できます。



**POINT** AUTO Linkにより、データの受け渡しが、図のように関連付けされています。

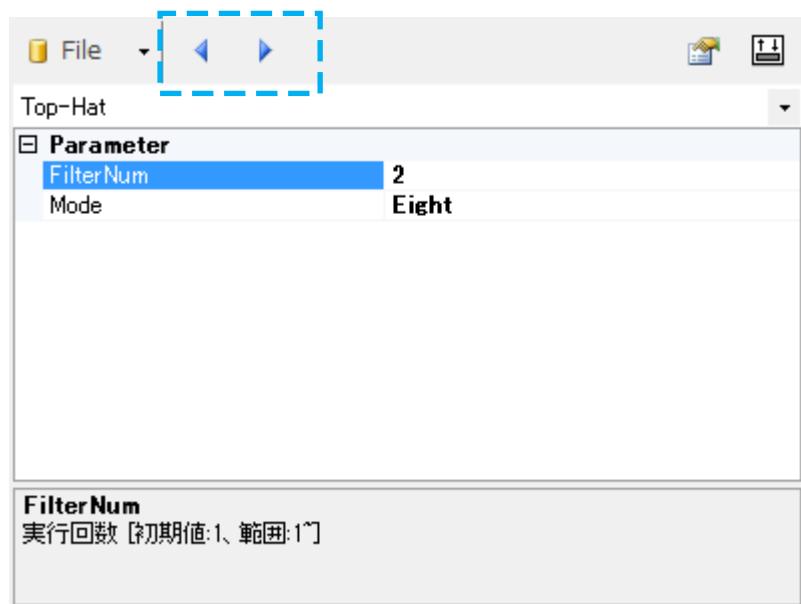


## 6.5 SAMPLE04

SAMPLE04 を説明します。

機能	モルフォロジを用いたキズ計測															
内容	ファイルから読み込んだ画像からにモルフォロジを用いて対象物上のキズを消した後、元画像と画像間差分を行いキズのみ抽出します。明欠陥を抽出する場合は Top-Hat、暗欠陥を抽出する場合は Bottom-Hat を使用します。これらの他に minmax 差分を使用した方法もあります。															
TASK タブの ワークフロー																
	<table border="1"><thead><tr><th>Name</th><th>Time (ms)</th><th>Reference</th></tr></thead><tbody><tr><td>ファイル読み込み#1</td><td>1.886</td><td></td></tr><tr><td>モルフォロジ (3x3)#1</td><td>31.465</td><td></td></tr><tr><td>2値化#1</td><td>0.548</td><td></td></tr><tr><td>2値プローブ解析#1</td><td>0.102</td><td>+</td></tr></tbody></table>	Name	Time (ms)	Reference	ファイル読み込み#1	1.886		モルフォロジ (3x3)#1	31.465		2値化#1	0.548		2値プローブ解析#1	0.102	+
Name	Time (ms)	Reference														
ファイル読み込み#1	1.886															
モルフォロジ (3x3)#1	31.465															
2値化#1	0.548															
2値プローブ解析#1	0.102	+														

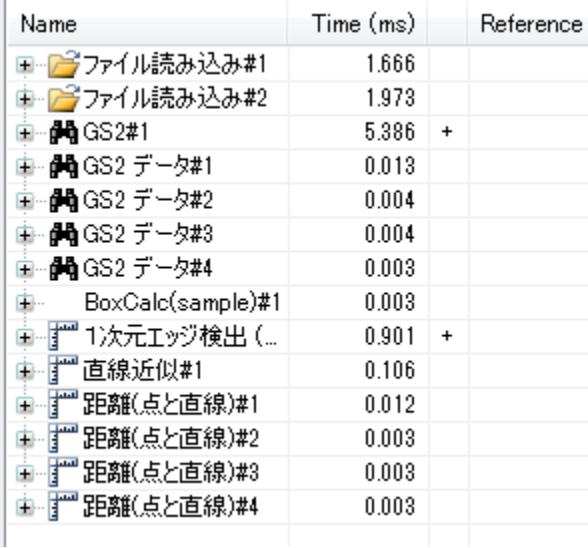
**POINT** 「モルフォロジ」は複数の機能を持つノードがありますので、青いカーソルで機能の指標を切り替えることができます。 青いカーソルは機能の指標をシーケンスに増減します。  
(左 : 1つ減少、右 : 1つ増加)



※最適なノードを選択してください。

## 6. 6 SAMPLE05

SAMPLE05 を説明します。

機能	リード長計測
内容	ファイルから読み込んだ画像から正規化相関サーチの回答位置をもとに箱指定エッジ計測、ロバスト推定の直線抽出を行い、直線を抽出します。その後、求めた直線と正規化相関サーチの回答位置の距離を計測します。
TASK タブの ワークフロー	

**POINT** プラグイン「BoxCalc」内で、サーチ結果によりエッジ抽出の領域をオフセットする機能を実現しています。同じフォルダにある「sample05\_nouse.bff」は、プラグイン「BoxCalc」を使用せず、Functionだけで同じ機能を実現していますが、複雑になります。

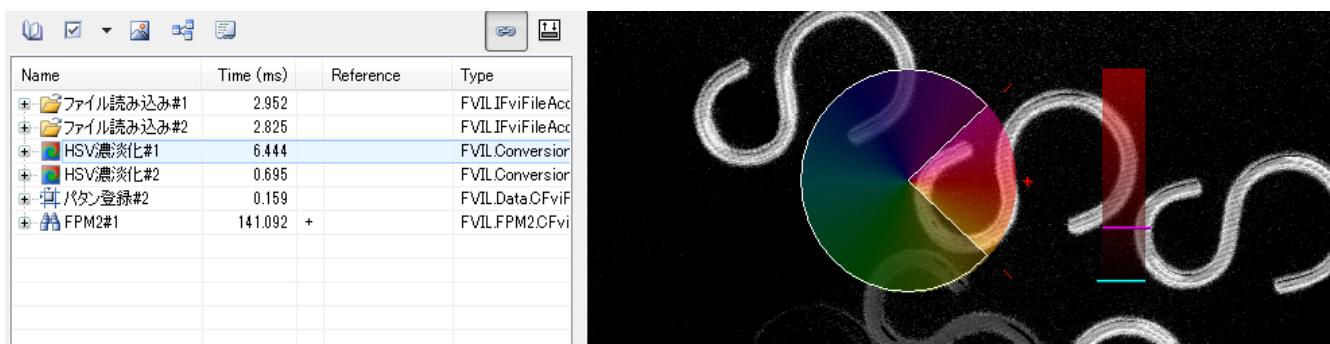
※あらかじめ SAMPLE05 と同じフォルダにある「BoxCalc.dll」はプラグインなので、データディレクトリ（マイドキュメントの WIL-Builder 3.0.0）にコピーしておく必要があります。  
詳細は、「WIL-Builder 説明書」の「5.2.7 Plugin」をご参照ください。

## 6.7 SAMPLE06

SAMPLE06 を説明します。

機能	カラーサーチ																					
内容	ファイルから読み込んだ画像とパタン画像から濃淡画像に変換し、FPM 特徴点応用マッチングを用いてサーチします。																					
TASK タブのワークフロー	<table border="1"><thead><tr><th>Name</th><th>Time (ms)</th><th>Reference</th></tr></thead><tbody><tr><td>ファイル読み込み#1</td><td>43.957</td><td></td></tr><tr><td>ファイル読み込み#2</td><td>4.333</td><td></td></tr><tr><td>HSV濃淡化#1</td><td>6.444</td><td></td></tr><tr><td>HSV濃淡化#2</td><td>0.695</td><td></td></tr><tr><td>パタン登録#2</td><td>0.159</td><td></td></tr><tr><td>FPM2#1</td><td>27.296 +</td><td></td></tr></tbody></table>	Name	Time (ms)	Reference	ファイル読み込み#1	43.957		ファイル読み込み#2	4.333		HSV濃淡化#1	6.444		HSV濃淡化#2	0.695		パタン登録#2	0.159		FPM2#1	27.296 +	
Name	Time (ms)	Reference																				
ファイル読み込み#1	43.957																					
ファイル読み込み#2	4.333																					
HSV濃淡化#1	6.444																					
HSV濃淡化#2	0.695																					
パタン登録#2	0.159																					
FPM2#1	27.296 +																					

**POINT** 「HSV 濃淡化」Parameter である色相の基準や範囲、彩度の上下限はマウスで操作することが可能です。



## 6.8 SAMPLE07

SAMPLE07 を説明します。

機能	2 値プローブ解析からリージョン処理																		
内容	ファイルから読み込んだ 2 値画像から 2 値プローブ解析を行い、その解析データをもとに、濃淡画像からリージョン処理を行い、濃淡画像から特徴量を計測します。またプローブ毎の中心位置も表示します。																		
TASK タブのワークフロー	<table border="1"><thead><tr><th>Name</th><th>Time (ms)</th><th>Reference</th></tr></thead><tbody><tr><td>+ ファイル読み込み#1</td><td>30.111</td><td></td></tr><tr><td>+ 2値プローブ解析#1</td><td>15.914 +</td><td></td></tr><tr><td>+ ファイル読み込み#2</td><td>40.369</td><td></td></tr><tr><td>+ 濃淡画像計測#1</td><td>40.781 +</td><td></td></tr><tr><td>+ 三配列走査#1</td><td>2.189</td><td></td></tr></tbody></table>	Name	Time (ms)	Reference	+ ファイル読み込み#1	30.111		+ 2値プローブ解析#1	15.914 +		+ ファイル読み込み#2	40.369		+ 濃淡画像計測#1	40.781 +		+ 三配列走査#1	2.189	
Name	Time (ms)	Reference																	
+ ファイル読み込み#1	30.111																		
+ 2値プローブ解析#1	15.914 +																		
+ ファイル読み込み#2	40.369																		
+ 濃淡画像計測#1	40.781 +																		
+ 三配列走査#1	2.189																		

**POINT** 「配列走査」に「2 値プローブ解析」の結果を渡し、検出個数分ループします。

「Body」部分を個数分処理します。

Name	Time (ms)	Reference
+ ファイル読み込み#1	2.878	
+ 2値プローブ解析#1	0.356 +	ファイル読み込み#1.Out
↳ Src0		
↗ BlobList		
↘ BlobResult		
+ ファイル読み込み#2	8.083	
+ 濃淡画像計測#1	1.886 +	
+ 三配列走査#1	0.018	
↳ Enumerator		2値プローブ解析#1.BlobList
↗ Iterator		
↘ Index		
↳ Body		配列走査#1Iterator
↳ プローブデータ...	0.002	
↳ BlobList		
↳ Index		
↗ this		
↘ Center		
↘ Xdiff		
↘ Ydiff		

## 6.9 SAMPLE08

SAMPLE08 を説明します。

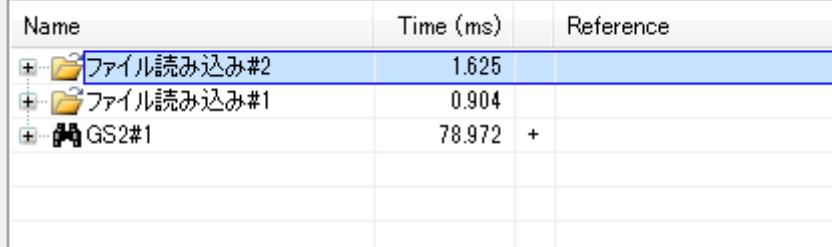
機能	2 値プローブ解析															
内容	ファイルから読み込んだ画像を 2 値化し、2 値プローブ解析で得られたプローブの重心から放射状に 1 次元エッジ検出し、その得られた座標から円近似を行います。															
TASK タブの ワークフロー	<table border="1"><thead><tr><th>Name</th><th>Time (ms)</th><th>Reference</th></tr></thead><tbody><tr><td>ファイル読み込み #1</td><td>2.338</td><td></td></tr><tr><td>2 値化 #1</td><td>9.678</td><td></td></tr><tr><td>2 値プローブ解析 #1</td><td>1.290</td><td>+</td></tr><tr><td>配列走査 #1</td><td>8.219</td><td></td></tr></tbody></table>	Name	Time (ms)	Reference	ファイル読み込み #1	2.338		2 値化 #1	9.678		2 値プローブ解析 #1	1.290	+	配列走査 #1	8.219	
Name	Time (ms)	Reference														
ファイル読み込み #1	2.338															
2 値化 #1	9.678															
2 値プローブ解析 #1	1.290	+														
配列走査 #1	8.219															

**POINT** 「配列走査」に「2 値プローブ解析」の結果を渡し、1 次元エッジ検出を行い、そのエッジ群から円近似を行います。

Name	Time (ms)	Reference
ファイル読み込み #1	0.869	
2 値化 #1	2.895	
2 値プローブ解析 #1	0.110	+
Src0		2 値化 #1.Dst0
BlobList		
BlobResult		
配列走査 #1	1.970	2 値プローブ解析 #1.BlobList
Enumerator		
Iterator		
Index		
Body		
プローブデータ #1	0.011	配列走査 #1.Iterator
BlobList		
Index		
this		
Center		
Xdiff		
Ydiff		
1 次元エッジ検出 (放...)	0.268	ファイル読み込み #1.Out プローブデータ #1.Center
Src0		
Radial.Center		
Radial.Radius		
Result		
円近似 #1	0.108	

## 6.10 SAMPLE09

SAMPLE09 を説明します。

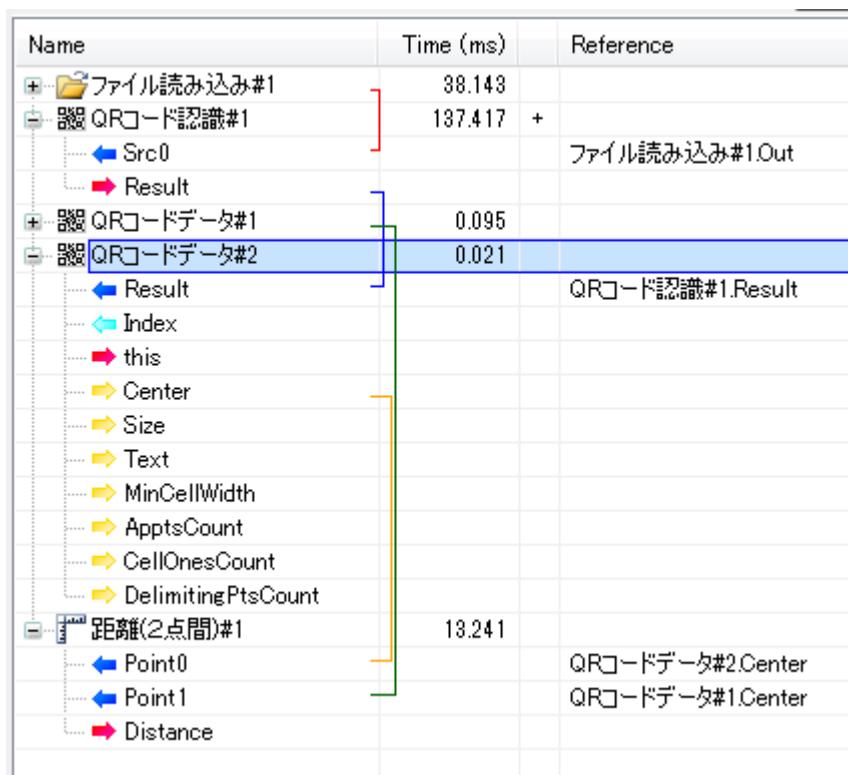
機能	グレイサーチ
内容	ファイルから読み込んだ画像の中から、あらかじめ登録していたパターンをサーチします。
TASK タブのワークフロー	

## 6.11 SAMPLE10

SAMPLE10 を説明します。

機能	QR コード認識																		
内容	ファイルから読み込んだ画像の中から、QR コード認識を行い、2 個の QR コードの距離を計測します。																		
TASK タブのワークフロー	<table border="1"><thead><tr><th>Name</th><th>Time (ms)</th><th>Reference</th></tr></thead><tbody><tr><td>ファイル読み込み#1</td><td>3.284</td><td></td></tr><tr><td>QRコード認識#1</td><td>94.335</td><td>+</td></tr><tr><td>QRコードデータ#1</td><td>0.046</td><td></td></tr><tr><td>QRコードデータ#2</td><td>0.018</td><td></td></tr><tr><td>距離(2点間)#1</td><td>0.037</td><td></td></tr></tbody></table>	Name	Time (ms)	Reference	ファイル読み込み#1	3.284		QRコード認識#1	94.335	+	QRコードデータ#1	0.046		QRコードデータ#2	0.018		距離(2点間)#1	0.037	
Name	Time (ms)	Reference																	
ファイル読み込み#1	3.284																		
QRコード認識#1	94.335	+																	
QRコードデータ#1	0.046																		
QRコードデータ#2	0.018																		
距離(2点間)#1	0.037																		

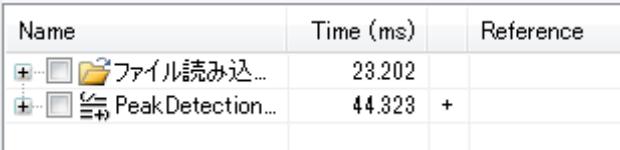
**POINT** 「QR コードデータ」の Center を「距離(2 点間)」へ渡し、2 点間の距離を算出します。Center は Point 型なので、キャストは必要ありません。



※同じフォルダの QR\_SerialPort.bff は、カメラから画像を取り込み、QR コード認識を行い、デコードした文字列をシリアル通信で送信するサンプルです。

## 6.12 SAMPLE11

SAMPLE11 を説明します。

機能	濃度投影によるピーク個数を出力									
内容	<p>入力画像の濃度投影を行い、その結果からピーク探索を行って、ピーク個数を出力します。濃度投影は水平方向のみに対応しています。また、このサンプルでは プラグイン (PeakDetection.dll) を使用しています。</p> <p>PeakDetection.dll は、処理結果のリストビュー表示を実装しています。 (FVIL.Parser.IParserNodeStatisticsCtrl)</p>									
TASK タブの ワークフロー	 <table border="1"><thead><tr><th>Name</th><th>Time (ms)</th><th>Reference</th></tr></thead><tbody><tr><td>ファイル読み込み...</td><td>23.202</td><td></td></tr><tr><td>PeakDetection...</td><td>44.323</td><td>+</td></tr></tbody></table>	Name	Time (ms)	Reference	ファイル読み込み...	23.202		PeakDetection...	44.323	+
Name	Time (ms)	Reference								
ファイル読み込み...	23.202									
PeakDetection...	44.323	+								

**POINT** プラグイン「BoxCalc」内で、サーチ結果によりエッジ抽出の領域をオフセットする機能を実現しています。同じフォルダにある「sample05\_nouse.bff」は、プラグイン「BoxCalc」を使用せず、Function だけで実現しています。

※あらかじめ SAMPLE11 と同じフォルダにある「PeakDetection.dll」はプラグインなので、データディレクトリ(マイドキュメントの WIL-Builder 3.0.0)にコピーしておく必要があります。  
詳細は、「WIL-Builder 説明書」の「5.2.7 Plugin」をご参照ください。

## 7. 困ったときは

WIL のセットアップや動作確認で問題が発生した場合には以下の内容をご確認ください。ご確認いただいても解消されない場合は、ユーザ・サポートまでお問い合わせください。

### 7.1 トラブルシューティング

#### (1) WIL-Builder が起動できない

WIL-Builder、WILsample (C#)、WILsample (VB) 等、.NET Framework を使用したサンプルアプリケーションは .NET Framework 2.0 (SP2) がインストールされている必要があります。

また、弊社が提供する FVIL アセンブリを GAC (グローバルアセンブリキャッシュ) に登録する必要があります。

GACに関しては、リリースノート「GAC の登録と解除」の項をご参照ください。

## 7.2 ユーザ・サポートについて

弊社製品につきましてのお問い合わせはユーザ・サポートにて承ります。

ご質問の内容に下記の必要事項をお書き添えいただき、e-mail、FAX もしくは TEL にてお問い合わせください。

- ・御社名
- ・部署名
- ・お名前
- ・ユーザ登録番号
- ・機種名またはライブラリ名
- ・システムおよびライブラリのバージョン

e-mail でのお問い合わせ : support@fast-corp.co.jp

FAX でのお問い合わせ : 046-272-8692

TEL でのお問い合わせ : 046-272-8691

受付時間 : 月曜日～金曜日(祝祭日および弊社指定の休日を除く)

9:00～12:00 13:00～17:00

### ◆ソースファイルの添付についてのお願い◆

作成されたプログラムがハングアップしてしまう等のトラブルを抱えたお客様より、ソースファイルが添付された e-mail をいただくことがあります。まずは以下のような詳しい状況をご説明いただき、ユーザ・サポートまでご相談ください。サポートの過程で弊社にてソースファイルの解析が必要だと判断した場合には、ソースファイルの添付をお願いしております。

- ・お使いのライブラリ製品の名称
- ・お使いのシステム、ライブラリのバージョン
- ・プログラムのどの部分(どのライブラリ)でハングアップするのか細かい情報
- ・問題の部分に関連のあるライブラリなどの戻り値は正常終了しているか
- ・発生頻度

---

## WIL-Builder チュートリアル

---

2017年10月 第3版発行

発行所 株式会社ファースト

本 社 〒242-0001 神奈川県大和市下鶴間 2791-5

ユーザ・サポート FAX 046-272-8692 TEL 046-272-8691  
E-mail: support@fast-corp.co.jp

---

B-002799